



# 和同産業株式会社



JQA-QM5922 本社・工場  
JQA-EM3683 本社・工場  
CM009  
この登録マークは製品またはサービス  
そのものを保証するものではありません。

- 本社・花巻営業所 〒025-0035 岩手県花巻市実相寺410番地  
TEL 0198-24-3221 FAX 0198-41-1221
- 岩見沢営業所 〒068-0853 北海道岩見沢市大和三条9丁目21-2  
TEL 0126-22-6221 FAX 0126-32-2162
- 長野営業所 〒381-2207 長野県長野市大橋南2丁目19番地  
TEL 026-285-0885 FAX 026-285-0887
- 岡山営業所 〒708-0015 岡山県津山市神戸536-1  
※本社へお問い合わせください
- 九州営業所 〒861-8007 熊本県熊本市北区龍田弓削1丁目28-5  
※本社へお問い合わせください

WADOホームページ <https://www.wadosng.jp/>

## お客様メモ

購入日	年	月	日
購入店			

本冊子には再生紙を使用しています。

2024年7月

91917-M92-001

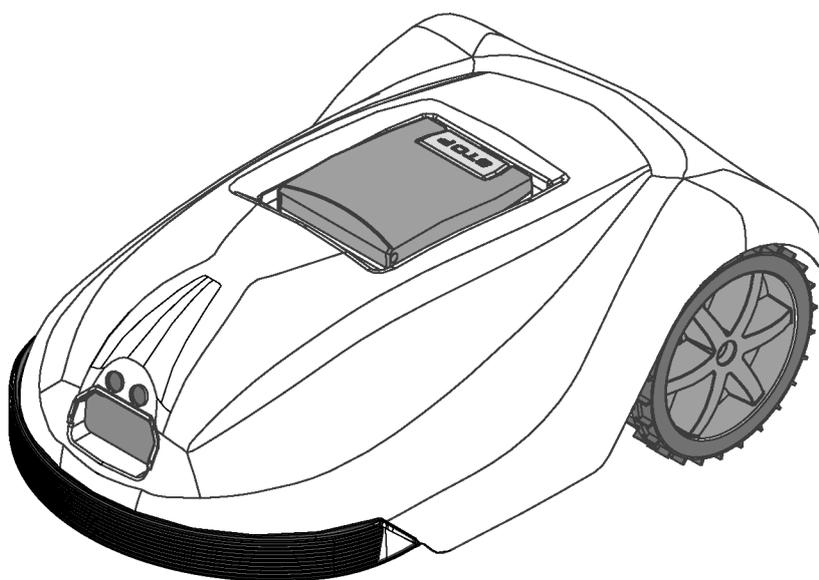
# 取扱説明書



## ロボット草刈機

# KRONOS

## MR-400



当製品を安全に、また正しくお使いいただくために必ず本取扱説明書をお読みください。誤った使い方をすると、事故を引き起こすおそれがあります。

お読みになった後も必ず製品に近接して保管してください。



## 和同ロボット草刈機を

お買い上げいただき、ありがとうございます。

はじめに

- この取扱説明書は、本製品の取扱方法と使用上の注意事項について記載してあります。ご使用前には必ず、この取扱説明書を熟知するまでお読みのうえ、正しくお取扱いただき、最良の状態でご使用ください。
- お読みになった後も、すぐ取り出して確認できるところに保管してください。
- 製品を貸与または譲渡される場合は、この取扱説明書を製品に添付してお渡してください。
- この取扱説明書を紛失または損傷された場合は、速やかに販売店または代行店へご注文ください。
- なお、品質・性能・取扱性向上のため、使用部品の変更を行うことがあります。その際には、本書の内容および写真・イラストなどの一部が、本製品と一致しない場合がありますので、ご了承ください。
- ご不明なことやお気づきのことがございましたら、販売店または代行店へご相談ください。
- 印付きの下記マークは、安全上、特に重要な項目ですので、必ずお守りください。



その警告文に従わなかった場合、死亡または、重傷を負うことになるものを示します。



その警告文に従わなかった場合、死亡または、重傷を負う危険性があるものを示します。



その警告文に従わなかった場合、ケガを負うおそれのあるもの、または製品の重大な破損をまねくおそれのあるものを示します。

その他の表示として

**[重要]**

指示に従わないと、本機やその他の物が損傷する可能性があるものを示します。

**[参考]**

誤った操作をしないための補足説明です。

## 本製品の使用目的について

本製品は草刈り作業にご使用ください。

使用目的外の作業や改造などは行わないでください。

使用目的外の作業や改造をした場合は、保証の対象になりません。

(詳細は保証書をご覧ください。)

# もくじ

## はじめに

安全に作業するために必ずお守りください	1
1. 一般的な注意項目	1
2. 充電についての注意項目	4
3. 作業前後の確認時の注意項目	7
4. 輸送時の注意項目	9
5. 作業時の注意項目	9
6. 定期点検時の注意項目	11
7. 警告ラベルの貼付け位置	12
保証とサービスについて	13
各部のなまえ	14
作業前の準備	18
・ エリア・充電ステーションの設置	18
・ 本機の取扱い	45
・ 充電ステーションの取扱い	50
スマートフォンアプリ	51
・ スマートフォンの操作・表示内容	51
・ 本機の自動運転指示	68
・ GPS アシスト機能	72
・ 作業エリア設定	73
・ 作業スケジュールの設定	78
メンテナンス	83
保管	94
不調診断のしかた	95
主要諸元	100
主要消耗品および標準付属品	101

## 作業前の準備 内容一覧

### <エリア・充電ステーションの設置>

1. 設置条件を確認する	18
2. 充電ステーションの設置場所を確認する	22
3. 防雨ボックスを設置する	24
4. ACアダプターを充電ステーションに接続する	26
5. 本機を充電する（手動でセット）	26
6. エリアワイヤーを敷設する	27
7. エリアワイヤーを充電ステーションに接続する	31
8. 充電ステーションの動作確認	32
9. 専用のスマートフォンアプリをダウンロードする	33
10. アカウントの登録・ログイン	36
11. スマートフォンアプリに本機を登録する	38
12. 本機と充電ステーションのペアリング	39
13. GPS エリアマップ作成・帰還テスト	40
14. 充電ステーションを固定する	44

### <本機の手扱い>

・電源の入れかた	45
・停止のしかた	46
・電源の切りかた	46
・刈高さの調整	47
・本機の持ち運び	48
・動作プログラムの更新	49

### <充電ステーションの手扱い>

・電源の入れかた・電源の切りかた	50
・充電ステーションのランプの表示	50

## スマートフォンアプリ 内容一覧

### <スマートフォンの操作・表示内容>

・スマートフォンアプリ画面の項目一覧	51
・本機情報の確認・変更	52
・作業エリア設定	53
・再読み込み	53
・ニックネームの設定	53
・稼働時間設定	54
・PINコード変更	54
・PINコードリセット	56
・作業回数の設定・バッテリーセーブ機能の設定	57
・無線チャンネル変更	58
・動作モード変更（刈刃回転・低速モード）	59
・リモコン操作	60

→前ページの続き

## ＜スマートフォンの操作・表示内容＞

・登録解除	62
・稼働履歴	63
・エラー履歴	64
・ロボットの所有登録	65
・ユーザー登録	66
・アカウントのログアウト	67
・アカウントの削除	67

## ＜本機の自動運転指示＞

・帰還指示	68
・草刈り開始指示	69
・停止指示	70
・充電後草刈り開始指示	71

## ＜GPSアシスト機能＞

・GPS エリアマップ（GPS アシスト機能）	72
・ダイレクト帰還（GPS アシスト機能）	72
・ポイント指定刈りモード（GPS アシスト機能）	72

## ＜作業エリア設定＞

・作業エリア設定の新規作成	73
・作業エリア設定の読み出し（本機）	73
・作業エリア設定の読み出し（スマートフォン）	73
・作業エリア設定の作成（初期設定状態）	74
・作業エリア設定に名前を付けて保存	74
・作業エリア設定の削除	74
・GPS アシスト機能の有効／無効	75
・エリアポイントの編集	75
・作業エリア設定を本機に反映	75
・指定ポイントの登録	76

## ＜作業スケジュールの設定＞

・稼働時間設定	78
・作業スケジュールの読み出し（本機）	79
・作業スケジュールの読み出し（スマートフォン）	79
・作業スケジュールの新規作成	79
・作業スケジュールに名前を付けて保存	80
・作業スケジュールの削除	80
・本機に作業スケジュールを反映	80
・個別スケジュールの設定	81

# 安全に作業するために必ずお守りください

ここに記載されている注意事項を守らないと、  
死亡を含む傷害や事故、機械の破損をまねくおそれがあります。

## 1. 一般的な注意項目



### 悪天候の場合には、稼働を停止して電源プラグを抜く

大雨、強風、雷などの悪天候が予想される場合には、本機の稼働を停止して電源プラグを抜いてください。

【守らないと】

感電、過熱、火災をまねくおそれがあります。



### 本機に触れる際は、必ず本機を停止させて電源を切る

本機を持ち上げたり、仰向けや横にするなど、本機に触れる必要がある場合には、必ず『STOP』ボタンを押して本機を停止させて、本機の電源を「OFF」にしてから作業を行ってください。

【守らないと】

万が一に突然本機が稼働した場合、機械に巻き込まれて傷害事故をまねくおそれがあります。



### 「取扱説明書」や「警告ラベル」をよく読んで

本機を使用する前に、必ず「取扱説明書」や本機に貼り付けてある「ラベル」をよく読んで、十分理解してから使用してください。取扱説明書やラベルに記載されている注意事項を守らないと、死亡を含む傷害や事故をまねくおそれがあります。



### このような方には使用させない

子供や障害のある方、この取扱説明書を読んでいない方、取扱説明書の内容を理解できない方には、本機を使用させないでください。

【守らないと】

死亡事故や重大な傷害をまねくおそれがあります。



### このような方は医師に相談してから使用する

ペースメーカーなどの医療機器を使用している人は、本機を使用する前、または作業エリア内に入る前に医師に相談してください。

**【守らないと】**

医療機器の故障など、思わぬ事故をまねくおそれがあります。



### 草刈り目的外の作業は絶対禁止

本機は草刈機です。草刈り目的外の使用は絶対しないでください。

**【守らないと】**

傷害事故をまねくおそれがあります。



### 機械の改造禁止

改造をしないでください。

**【守らないと】**

傷害事故をまねくおそれがあります。



### 本機に近づかない

本機への指示や停止を行うとき以外は、本機に近づかないでください。

また、本機に近づくときには本機を停止してください。

**【守らないと】**

巻き込まれたり、飛散物などにより思わぬ事故をまねくおそれがあります。



**警告**

**メンテナンスの際は作業手袋を装着する**

本機の調整、メンテナンス作業をする際には、必ず厚手の作業手袋を装着してから作業を行ってください。

**【守らないと】**

本機の刃刃で傷害事故を引き起こすおそれがあります。



**警告**

**周囲の安全を必ず確認し、事故には十分気を付ける**

本機使用者は、本機に関わる事故または危険に対する責任がありますので十分に注意してください。

**【守らないと】**

死亡事故や重大な傷害をまねくおそれがあります。



**警告**

**高圧水による洗車は行わない**

**【守らないと】**

機械の故障により、傷害事故をまねくおそれがあります。



**警告**

**電装品に水をかけない**

電装品に水をかけないでください。

**【守らないと】**

機械の誤動作により、傷害事故をまねくおそれがあります。



### 警告

#### 機械の上に乗ったり、強い力を加えない

本機や充電ステーションの上に乗ったり、踏みつけるなどの強い力を加えないでください。

【守らないと】

傷害事故をまねくおそれがあります。



### 注意

#### 機械を他の人に貸すときは

取扱方法をよく説明し、使用前に「取扱説明書」を必ず読むように指導してください。

【守らないと】

説明不足により傷害事故や機械の破損をまねくおそれがあります。

## 2. 充電についての注意項目



### 危険

#### 純正の充電ステーション（充電器）を使用する

本機は必ず純正の充電ステーション（充電器）で充電してください。他社製品、類似品では絶対に充電しないでください。また、充電ステーション（充電器）を本機の充電以外の用途には使用しないでください。

【守らないと】

発熱、破裂、発火のおそれがあります。



### 危険

#### 充電機器を分解・改造しない

充電機器を分解したり、改造しないでください。

【守らないと】

発熱、破裂、発火のおそれがあります。



**危険**

**充電機器が濡れた状態で使用しない**

建物の電源コンセント、ACケーブル、ACアダプターは濡れた手で触れないでください。また、それらが濡れている場合も、手を触れないでください。

**【守らないと】**

感電、過熱、発火のおそれがあります。



**危険**

**充電機器に異常がないかを確認する**

ACケーブル、ACアダプターなどのヒビ割れ、芯線の切れかけ、芯線の腐食がないかを確認してから使用してください。異常が見られた場合には、電源プラグをコンセントから抜き、新しいものに交換してください。

**【守らないと】**

感電、過熱、発火のおそれがあります。



**危険**

**充電機器を無理に曲げたり、物を乗せたりしない**

ACケーブル、ACアダプターを無理に曲げたり、上に物を乗せたりしないでください。

**【守らないと】**

コードが破損し、感電、過熱、発火のおそれがあります。



**危険**

**充電機器に重いものを乗せたり、落下しやすいところに置いて使用しない**

**【守らないと】**

感電、過熱、火災、落下等による傷害事故をまねくおそれがあります。



**危険**

### 充電機器の接続部に金属を接触させない

AC ケーブル、AC アダプターの接続部に他の金属類を差し込んだり、接続したりしないでください。

**【守らないと】**

感電、過熱、発火のおそれがあります。



**危険**

### コンセントから抜くときは、コードを引っ張らない

AC ケーブルは、コードを引っ張らず必ずプラグを持ってコンセントより抜いてください。

**【守らないと】**

電源コードが破損し、感電、過熱、発火のおそれがあります。



**危険**

### 充電機器のゴミは取り除く

電源コンセント、AC ケーブル、AC アダプターに埃やゴミ、その他異物がないことを定期的を確認してください。埃やゴミがある場合は取り除いてください。

**【守らないと】**

過熱、発火のおそれがあります。

### 3. 作業前後の確認時の注意項目



**危険**

**作業する場所の異物はあらかじめ取り除く**

あらかじめ作業する場所の石・木片・ビニール・ビン・カン・ホース・ナワ・布切れ・およびその他の異物をすべて取り除いてください。

**【守らないと】**

刈取り作業中に取り込んだ異物などが飛び出し、思わぬ傷害事故をまねくおそれがあります。



**危険**

**エリアワイヤーに損傷が見られた場合は、電源を切る**

エリアワイヤーが損傷している場合には、すぐに電源プラグを抜き、補修を行ってください。また、通電中はエリアワイヤーの損傷している部分には触れないでください。

**【守らないと】**

感電などの事故や火災をまねくおそれがあります。



**警告**

**作業前には必ず刈刃の取付け状態を確認する**

作業前に必ず、本機の電源を「OFF」にして刈刃の取付け状態を確認してください。また、刈刃取付けボルト等が摩耗していたら交換してください。

**【守らないと】**

刈刃が外れて飛び出し、死亡事故や重大な事故をまねくおそれがあります。



**警告**

**点検整備は平坦で安定した場所で行う**

交通の危険がなく、機械が倒れたり動いたりしない平坦で安定した場所で点検整備をしてください。

**【守らないと】**

機械が転倒するなど、思わぬ事故をまねくおそれがあります。



**本機のカバーが割れたり、欠けたりしている場合は、本機を使用しない**

**【守らないと】**

刈取り作業中に取り込んだ異物などが飛び出し、傷害事故をまねくおそれがあります。



**エリアワイヤーはしっかりと固定し、定期的に点検する**

エリアワイヤーはしっかりと固定して敷設してください。また、定期的にワイヤーの点検をし、切れている箇所や地表から浮いている箇所がないか確認してください。

**【守らないと】**

感電、転倒などの事故をまねくおそれがあります。



**カバー類は必ず取り付ける**

点検・整備などで取り外したカバー類は、必ず取り付けてください。

**【守らないと】**

機械に巻き込まれたりして、傷害事故をまねくおそれがあります。

**重要**

**作業エリア内の穴は埋めておく**

作業エリア内に穴がある場合には、穴を埋めて平らになるようにしてください。また、作業エリア内の穴は定期的に点検してください。

**【守らないと】**

機械の破損をまねくおそれがあります。

#### 4. 輸送時の注意項目



**警告**

**本機は正しく持ち運ぶ**

本機を持ち運ぶ際には、必ず本機の電源を切り、必ず指定された部分を持ち安全に持ち運んでください。(48 ページを参照)

**【守らないと】**

本機の刈刃や落下などで傷害事故をまねくおそれがあります。

#### 5. 作業時の注意項目



**危険**

**燃えているものの上やその近くは走行禁止**

**【守らないと】**

火災をまねくおそれがあります。



**危険**

**回転部に手・足・顔を近づけない**

回転している部分をのぞき込んだり、手・足・顔を絶対に近づけないでください。

**【守らないと】**

機械へ巻き込まれて、思わぬ事故をまねくおそれがあります。



**警告**

**人やペットの近くでは本機を使用しない**

本機の危険性を理解していない人(特に子供)やペットが近くにいる場合には、本機を使用しないまたは本機に近づかないように十分注意してください。特に、本機の進行方向には絶対に立ち入らせないでください。

**【守らないと】**

死亡事故や重大な傷害をまねくおそれがあります。



**警告**

### 機械の異常に気付いたらすぐにメインスイッチを切る

異物が当たったり、巻き付いたり、異常振動、異音、異臭などに気付いたら、速やかにメインスイッチを切り、点検してください。

**【守らないと】**

傷害事故をまねくおそれがあります。



**警告**

### 塩害・塵灰害・化学ガスの被害を受けやすい場所では使用しない

塩害・塵灰害・化学ガスの被害を受けやすい場所では使用しないでください。

**【守らないと】**

漏電・感電のおそれがあります。



**警告**

### 詰まった草や異物を取り除くときは必ず電源を「OFF」にする

作業部に草や異物が詰まった場合には、必ず電源を「OFF」にし、各動作部が完全に止まっていることを確認してから、取り除いてください。

**【守らないと】**

衣服が巻き込まれたり、傷害事故をまねくおそれがあります



**警告**

### エリアワイヤーの中のみで草刈り作業を行う

本機はエリアワイヤーで設定された範囲の中で動作させてください。

**【守らないと】**

死亡事故や傷害事故をまねくおそれがあります。



### 警告

#### 本機には人を近づかせない

この取扱説明書の内容を理解していない人が、本機を止める以外の目的で本機に近づかないようにしてください。

#### 【守らないと】

死亡事故や傷害事故をまねくおそれがあります。



### 注意

#### 刈刃に異物が付着したときは電源を「OFF」にしてすぐに取り除く

刈刃に異物が付着したときは電源を「OFF」にしてすぐに取り除き、付着したままにしないでください。

#### 【守らないと】

ケガや機械の破損をまねくおそれがあります。



### 注意

#### 砂利のある場所では使用注意

砂利のある場所で使用する場合は、刈刃が石にあたらない高さに調整し、飛び石等に注意して使用してください。

#### 【守らないと】

ケガや機械の破損をまねくおそれがあります。

## 6. 定期点検時の注意事項



### 注意

#### 定期点検整備を受ける

本機をいつも正常な状態で使用するために、1年ごとに定期点検を受け、各部の保守をしてください。

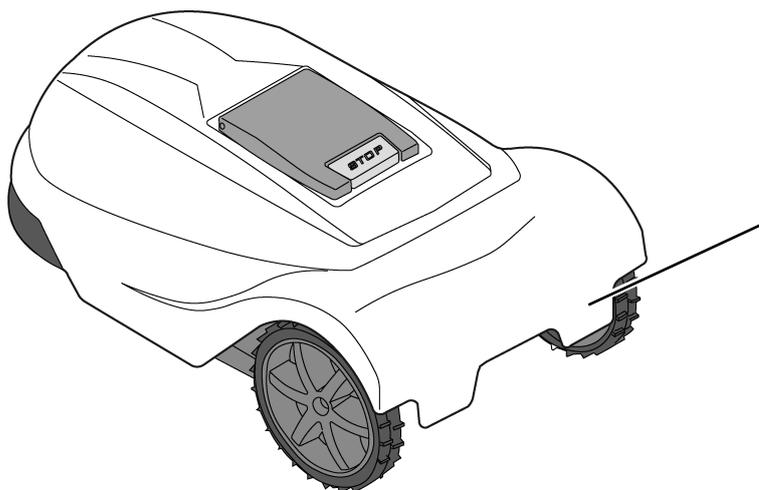
#### 【守らないと】

整備不良による事故や、機械の故障をまねくおそれがあります。

## 7. 警告ラベルの貼付け位置

警告ラベルは、使用者および周囲の作業者などへの危険を知らせる大事な物です。

- ラベルが損傷した場合はできるだけ早く貼り替えてください。  
なお、注文の際には、この図に示す部品番号をお知らせください。
- 本機を洗う際には高圧洗浄機を使用しないでください。  
高圧水によりラベルが剥がれるおそれがあります。



品番：79902-M92-000

品名：注意ラベル



# 保証とサービスについて

## 保証書は大切に保管してください

「保証書」はお客様が保証修理を受けられる際に必要となるものです。お読みになった後は大切に保管してください。

## アフターサービスをお受けになるときは

- ・ユーザー登録（66 ページを参照）と所有登録（65 ページを参照）を行ってください。
- ・機械の調子が悪いときに 95 ページの「不調診断のしかた」に従って、点検・処置しても、なお不具合があるときは、下記の点を明確にして、販売店または代行店までご連絡ください。

### <連絡していただきたい内容>

●型式名と製造番号

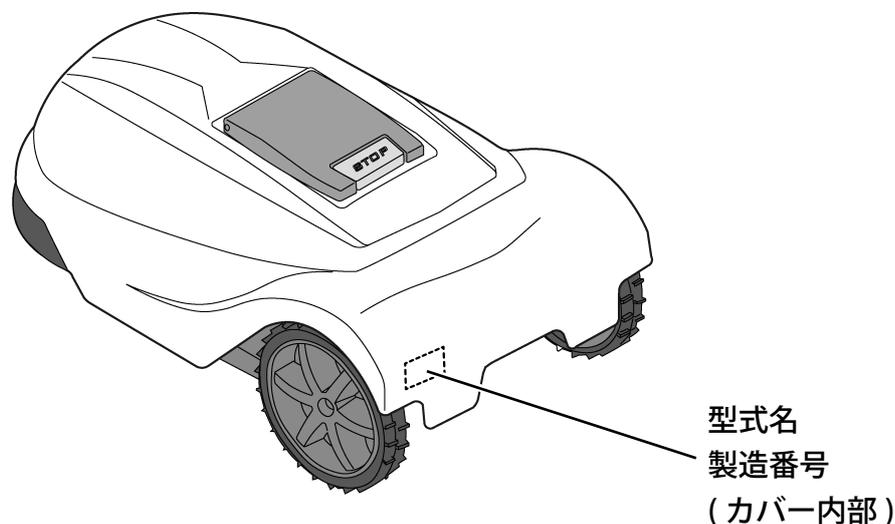
●ご使用状況は？

（どんな作業をしていたときに）

●どのくらい使用されましたか？

（約□□時間使用后）

●不具合が発生したときの状況をできるだけ詳しくお教えてください。

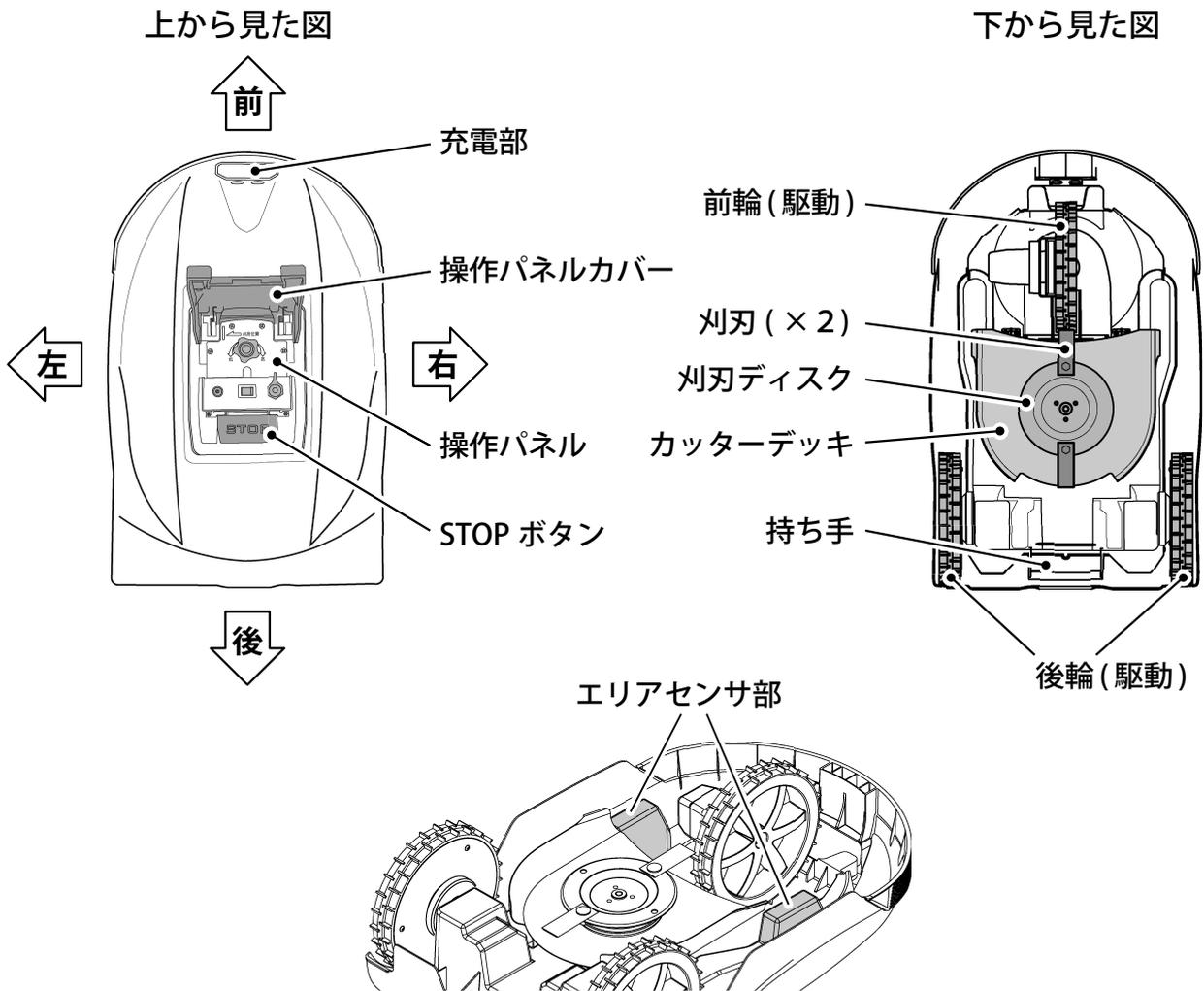


## 補修部品の供給年限について

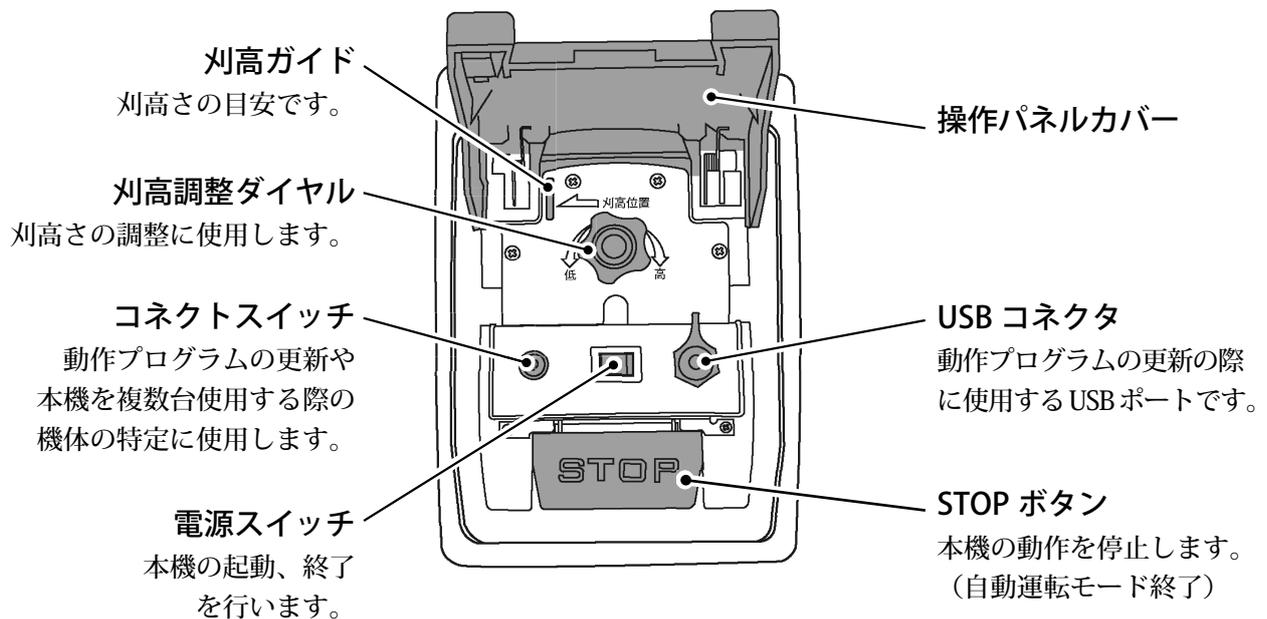
この製品の補修用部品の供給年限（期間）は製造打ち切り後9年です。ただし、供給年限内であっても、納期などをご相談させていただく場合があります。補修用部品の供給は、原則的には上記の供給年限で終了しますが、供給年限経過後であっても、部品供給のご要請があった場合には、納期および価格についてご相談させていただきます。

# 各部のなまえ

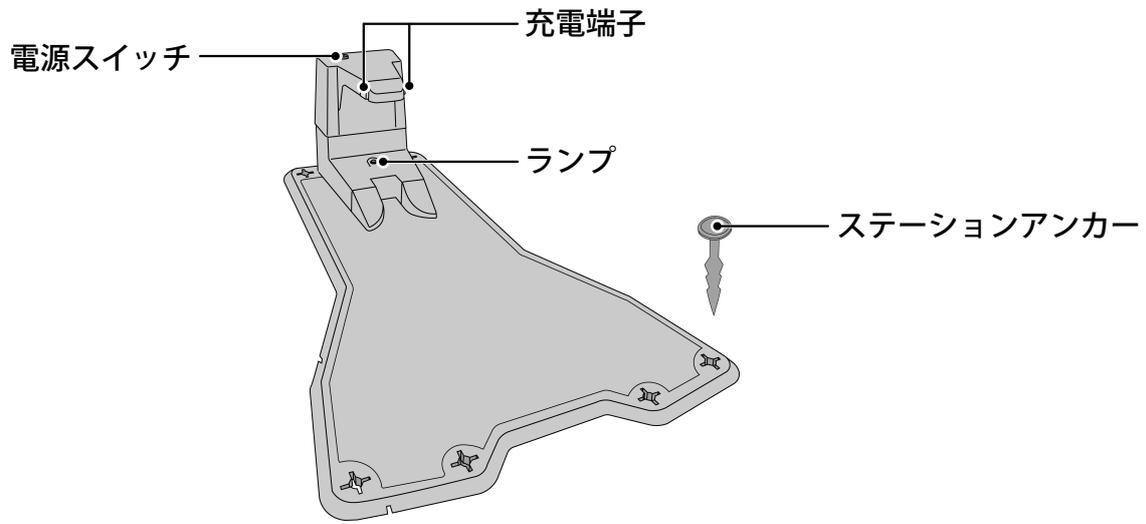
## 1. 本体



## 2. 操作パネル

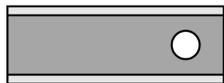


### 3. 充電ステーション



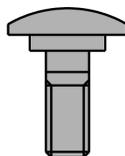
## 4. 付属品

### ロボット草刈機本体 (MR-400H) 付属品



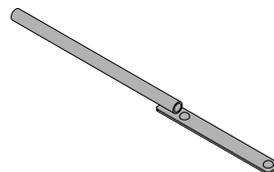
#### 刈刃 (ナイフ 88)

刈刃 (交換用) です。(本数: 2本)



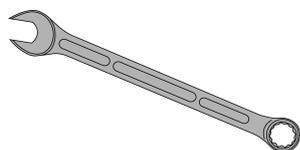
#### 段付カクネボルト M 8×16

刈刃固定用のボルト (交換用) です。  
(本数: 2本)



#### ディスクオサエ

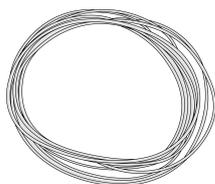
刈刃の交換の際、刈刃ディスクが回らないよう押さえるのに使します。  
(本数: 1本)



#### コンビネーションレンチ 13

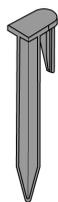
刈刃を固定しているナットの  
取り付け、取り外しに使します。  
(本数: 1本)

## 充電ステーション (MR-400S) 付属品



**エリアワイヤー**

草刈りするエリアの周囲にエリアワイヤーを敷設します。  
(ワイヤー長さ：300 m)



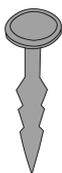
**ワイヤーペグ**

エリアワイヤーを敷設する際、ワイヤーペグを地面に打ち込んでエリアワイヤーを固定します。(本数：50本)



**ACアダプター, ACケーブル**

充電ステーションへの電力供給に使用します。(個数：各1個)



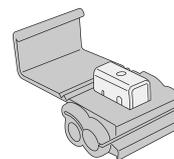
**ステーションアンカー**

充電ステーションを設置する際、ステーションアンカーを地面に打ち込んで充電ステーションを固定します。(本数：6本)



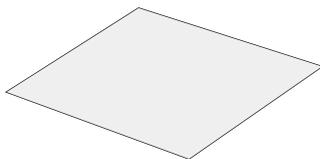
**ターミナル接続ワイヤー**

充電ステーションとエリアワイヤーの接続に使用する中継ワイヤーです。  
(ワイヤー長さ：10cm 個数：4本)



**変換クリップ**

エリアワイヤーとターミナル接続ワイヤーをつなぎ合わせるのに使用します。  
(個数：4個)



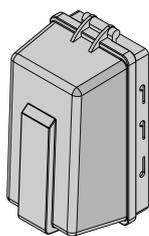
**防草シート**

充電ステーションの下から雑草が生えるのを抑制します。  
(枚数：1枚)



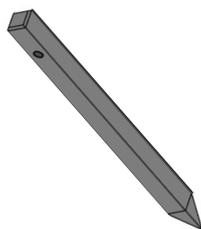
**設置スケール**

充電ステーションの設置の際使用します。(枚数：1枚)



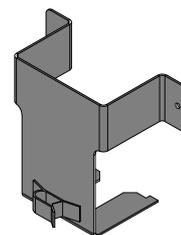
**防雨ボックスASSY**

防雨ボックス部品です。  
(個数：1個)



**樹脂杭**

防雨ボックス部品です。  
(本数：1本)



**アダプター固定ステー(小組品)**

防雨ボックス部品です。  
(個数：1個)



**トラスPタイト 3×12**

防雨ボックス部品です。  
(本数：2本)



**ナイロンバンドPRT4H**

防雨ボックス部品です。  
(本数：2本)



**ナイロンバンドPRT3S**

防雨ボックス部品です。  
(本数：1本)

# 作業前の準備

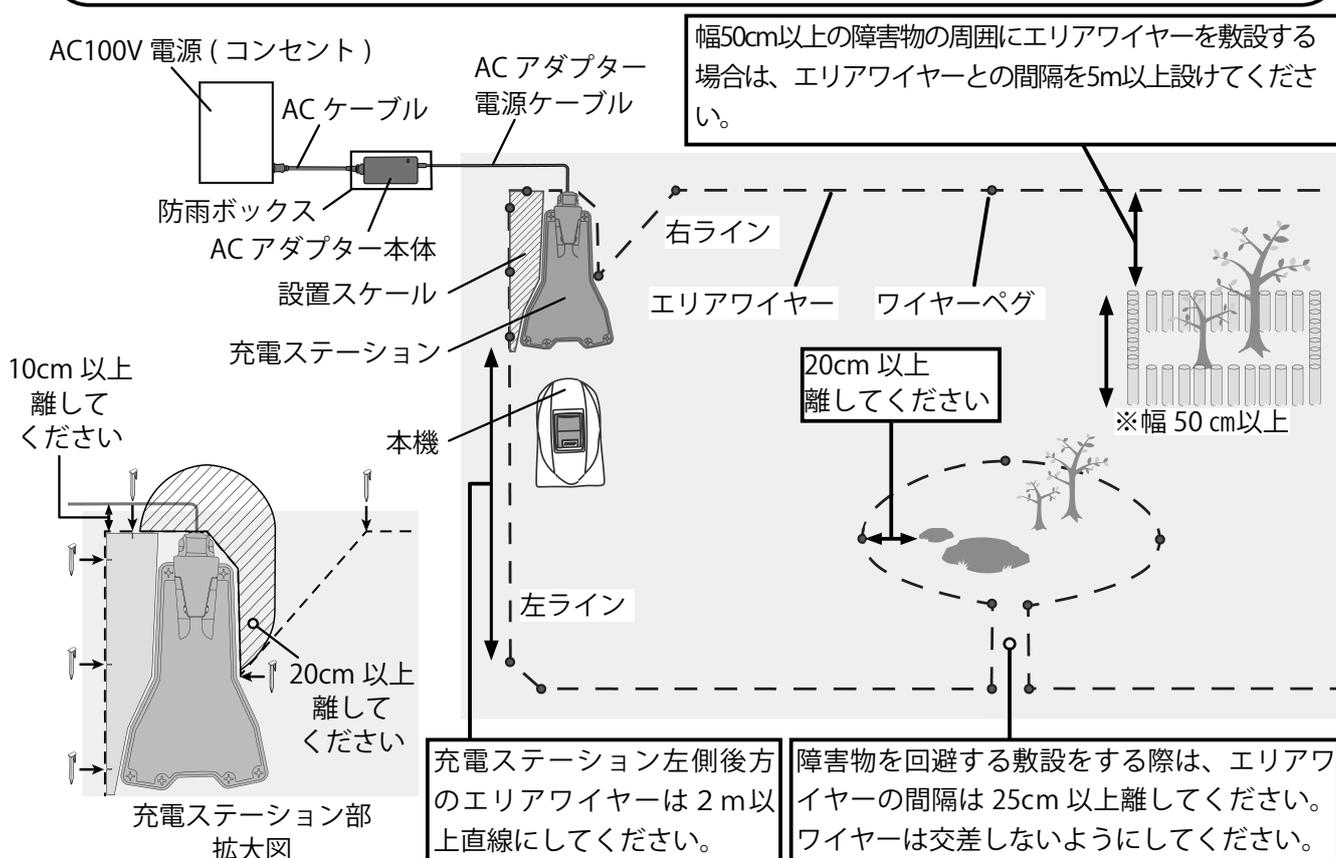
## エリア・充電ステーションの設置

本製品は、エリアワイヤーで囲まれた土地を作業エリアと認識し、作業エリア内の草をランダムに刈り取ります。

充電ステーション・エリアワイヤーは、以下の手順で条件に沿って設置してください。また、条件に適合しているかどうかを定期的を確認してください。

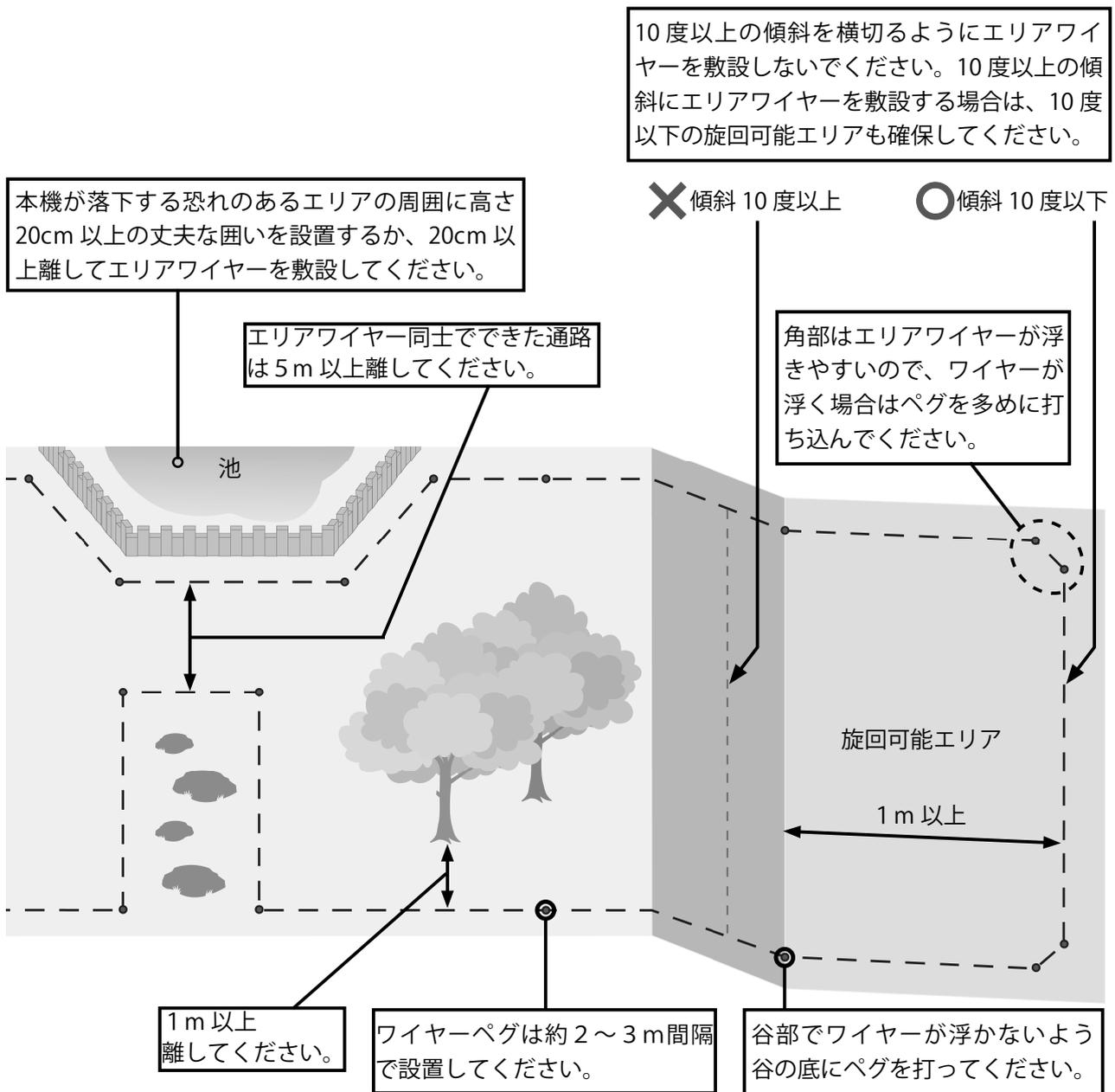


エリアワイヤーと充電ステーションは必ず設置条件を守ってください。守らないと、本機がエリアを誤認識しエリアの外に出て、傷害事故、交通事故をまねくおそれがあります。



## 1. 設置条件を確認する

- 本機が正常に動作できる傾斜角度は 20 度未満です。20 度以上の傾斜がある場所では転倒する恐れがある為、使用しないでください。
- 本機やタイヤがはまったり、乗り上げて走行不能になるような窪地、穴、畝などがないことを確認してください。該当するエリアがある場合は、平らに整地するか、高さ 20cm 以上の柵で囲むか、周囲にエリアワイヤーを敷設して回避してください。
- 高さ 15cm 以下の障害物は刈刃が触れ破損するおそれがある為、作業エリア内に高さ 15cm 以下の物を置かないでください。移動できない場合は周囲を高さ 20cm 以上の柵等で囲んで保護するか、周囲にエリアワイヤーを敷設して回避してください。



- ・ 枯れ木、剪定した枝など、本機の手車や刈刃部分に挟まるおそれのあるものや、ひも、ロープなど回転物に巻き付くおそれのあるものはモーター等の故障の原因となるため、作業エリアから取り除いてください。
  - ・ 充電ステーションは電力が供給できる位置に設置してください。AC100～240Vの電源に接続してください。
  - ・ 充電ステーション・エリアワイヤーの付近にフェンスなどのような鉄製品等の磁気・磁性を帯びる物、電気柵のような電線等の磁界・電界を発生する物がないことを確認してください。
- 警告**

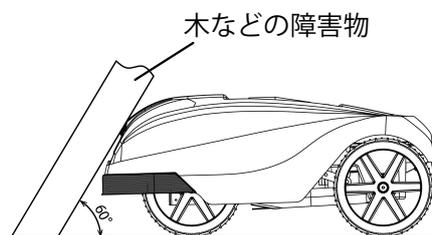
守らないと、本機がエリアを誤認識しエリアの外に出て、傷害事故、交通事故をまねくおそれがあります。

- ・圃場にマルチシートやマイカー線などがあると、本機に巻き込み正常な動作ができない場合があります。圃場から取り除くか、周りに高さ 20cm 以上の丈夫な囲いを設置するか、周囲にエリアワイヤーを敷設して回避してください。

- ・ソーラーパネルの送電線などが地表に露出した状態で施工されている場合、本機が作業中に損傷させてしまったり、本機に巻き込み正常な動作ができない場合があります。周りに高さ 20cm 以上の丈夫な囲いを設置するか、送電線を深く埋設して回避してください。

- ・つる性の植物や、草丈の高い草（30cm 以上）は、草が刈刃部分に絡まり、継続作業が出来なくなる場合があります。つる性の植物がある場合は取り除き、草丈の高い草（30cm 以上）は一度刈ってから、本機を使用してください。
- ・草が密生していたり茎が太い場合は、作業負荷が高いため作業効率が著しく低下する場合があります。本機にとって過負荷となる草は、刈刃が止まらない程度まで短く刈ってから、本機を使用してください。

- ・圃場内に本機の高さや幅と同じくらいの間隙や、角度  $60^\circ$  以下の隙間があると、本機が挟まり走行不能になる場合があります。丈夫な柵等で塞ぎ、本機が入り込まないようにしてください。



- ・本機作動中は、自動散水機等は稼働させないでください。本機との接触により、機器が破損する場合があります。

- ・雨天時等ぬかるみや水たまりの発生しやすい場所では地面の状態を見て走行可能な時に使用してください。

- ・本機が落下・水没する恐れのある池などがある場合は、周囲に高さ 20cm 以上の丈夫な囲いを設置するか、20cm 以上離してエリアワイヤーを敷設して回避してください。

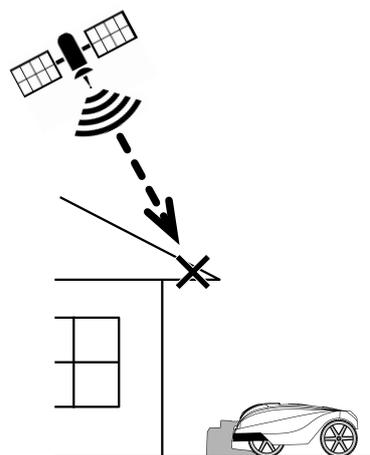
- しっかり固定されていない果樹支柱などがあると、支柱を押し倒して本機が下敷きになったり、本機が乗り上げて走行不能になる場合があります。支柱などはしっかりと固定してください。

- 本機と充電ステーションは無線通信を行っています。  
300 m以内の近場で充電ステーションを複数台使用する場合は、同一のチャンネルを使用すると動かない場合がありますため、チャンネルを変更してから使用してください。チャンネル設定の方法については、58 ページの「無線チャンネル変更」を参照してください。

- 防雨ボックスの樹脂杭はエリアワイヤーのエリア外に設置してください。

- 充電ステーションの設置場所は、周囲半径5m以内に木々、屋根、高い壁など、充電ステーションの周辺および上空を遮るものがない場所を選定してください。衛星通信が遮られ、GPSの精度が低下するおそれがあります。

周囲の障害物の高さや人工衛星の軌道などで衛星通信を受信する条件が異なります。上記の目安範囲内でも通信不良が起こる場合は、更に障害物との距離を離すなど、設置条件の見直しを行ってください。



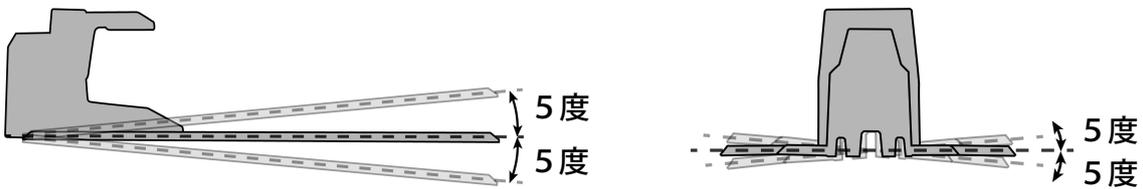
## 2. 充電ステーションの設置場所を確認する

充電ステーションを設置する場所を決め、下記の条件を満たしていることを確認してから仮置きします。

### [重要]

- ・充電ステーションは、折り曲げたり、強い力を加えたりしないでください。

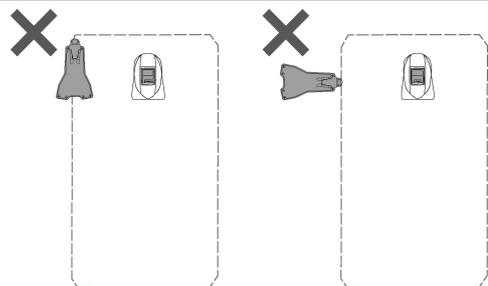
- ・充電ステーションは、傾斜が5度以下の平らな面に設置してください。



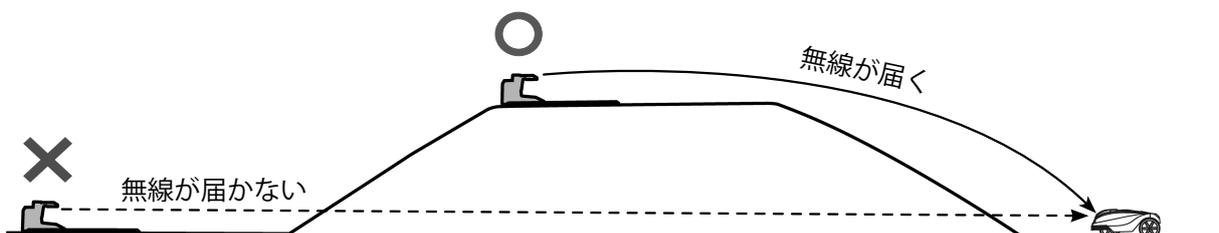
- ・充電ステーションを置く場所の草は短く刈り取り平らにしてから、防草シートを張ってください。

- ・地面の状態によっては地面の整地が必要になる場合があります。充電ステーションを置く前に、地面に凹凸がないこと、砂地・砂利ではないこと、ぬかるんでいないこと、水たまりがないこと、ステーションアンカーが簡単に抜けないことを確認してください。

- ・充電ステーションは全体が作業エリア内に入っている状態にしてください。

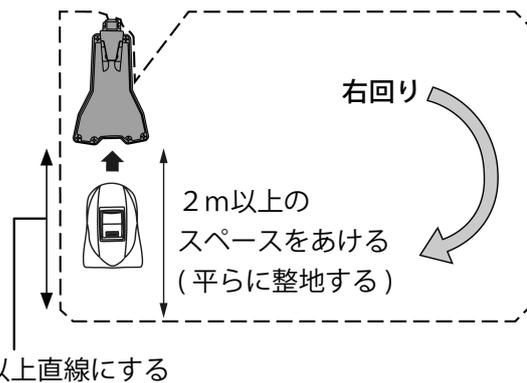


- ・高い丘がある圃場では、充電ステーションを丘の頂上付近へ設置してください。

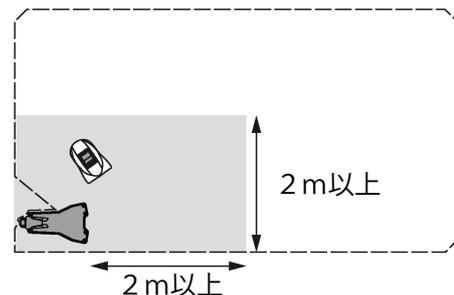


## 作業前の準備

- 右図のように本機は右回りで充電ステーションに戻ります。
- 本機が充電ステーションに帰還する際、2 m以上の直線区間が必要です。充電ステーションの背面に2 m以上のスペースをあけて設置してください。充電ステーション左側後方のエリアワイヤーは、2 m以上直線にしてください。また、このスペースは平らに整地してください。

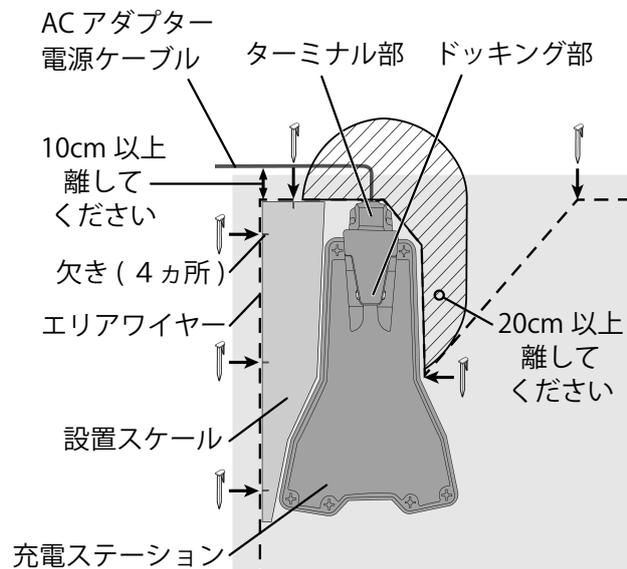


- 右図のように設置する場合、図で表す範囲に障害物や異物がないことを確認してください。本機が充電ステーションから発進する際に、障害物に当たって本機が圃場へ出られなくなることがあります。



- 充電ステーションは、付属の『設置スケール』を使用してエリアワイヤーと適正な距離をとってください。
- 設置スケールの欠き(4ヶ所)へワイヤーペグを打ち込んでエリアワイヤーを固定します。
- ワイヤーペグを打ち込み終わったら、設置スケールを外して保管してください。
- ワイヤーペグで固定してもエリアワイヤーが浮いてしまう場合は、追加でワイヤーペグを打ち込んでください。

- 右図の斜線で示した部分がエリア内に入っていると、充電ステーションのターミナル部やドッキング部に本機がぶつかることがあります。右図のように、充電ステーションのターミナル部とドッキング部から半径20cmの部分がエリア内に入らないように、エリアワイヤーを敷設してください。
- 電源ケーブルはエリアワイヤー外側に10cm以上離してください。電源ケーブルとエリアワイヤーが近すぎると、本機が電源ケーブルを損傷させるおそれがあります。



充電ステーション周りのエリアワイヤーは、図の通りに敷設してください。守らないと、本機がエリアを誤認識しエリアの外に出て、傷害事故、交通事故をまねくおそれがあります。

### 3. 防雨ボックスを設置する

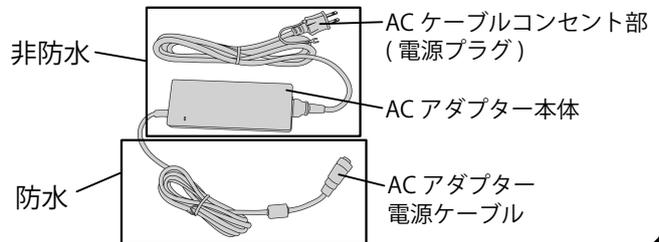
防雨ボックスを設置します。

#### ACアダプター防雨ボックス

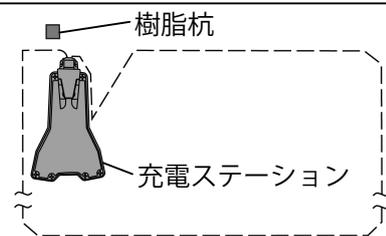
No	部品名	個数
1	防雨ボックスASSY	1
2	アダプター固定ステー(小部品)	1
3	樹脂杭 50×750	1
4	ナイロンバンドPRT4H	2
5	トラスPタイト 3×12	2
6	ナイロンバンドPRT3S	1

#### [重要]

ACアダプター本体とACケーブルのコンセント部(電源プラグ)は防水仕様ではないため、防雨ボックスに組付けする必要があります。

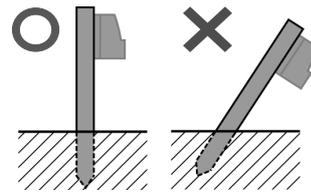


- 右図のようにエリア外へ樹脂杭を充電ステーション近くへ垂直に打ち込んでください。  
(打込み量目安：20cm)  
使用工具：金属ハンマー又は、かけや(木槌)

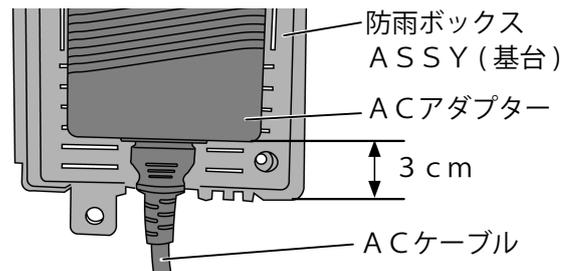


#### [重要]

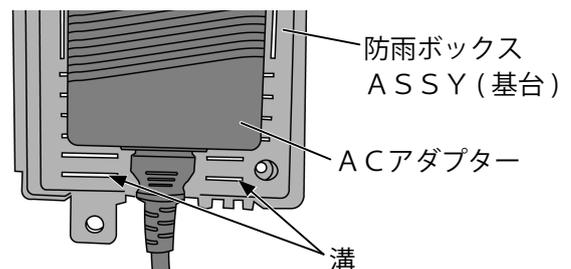
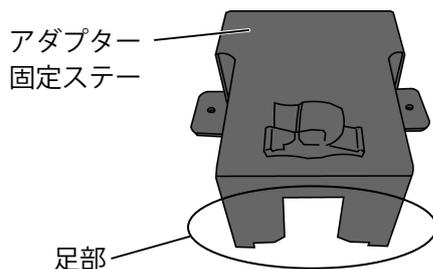
- 樹脂杭は垂直に打ち込んでください。樹脂杭が斜めになっていると、防雨ボックスの防水性が保てなくなります。
- 樹脂杭を打ち込む前に防雨ボックスASSYを組付けしないでください。樹脂杭を打ち込む際に、誤って防雨ボックスASSYを叩いて破損するおそれがあります。



- ACケーブルをACアダプターへ奥までしっかりと差し込んでください。
- ACアダプターを右図の位置に置きます。



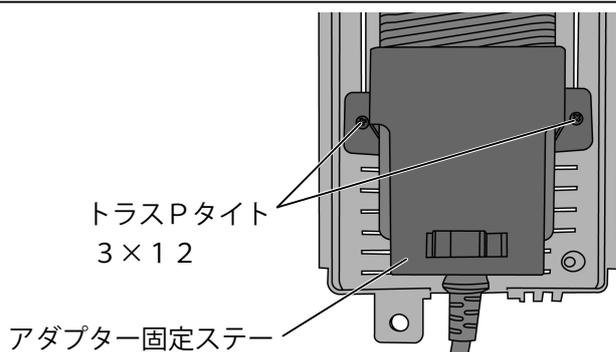
- アダプター固定ステーの足部を防雨ボックスASSY(基台)の溝へ差し込みます。



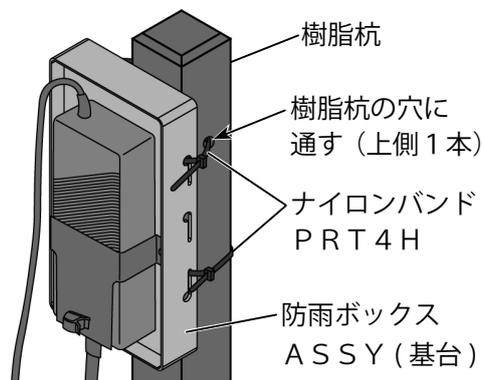
## 作業前の準備

- ・トラスPタイト3×12でアダプター固定ステーを締付けます。  
使用工具：プラスドライバー（#1）

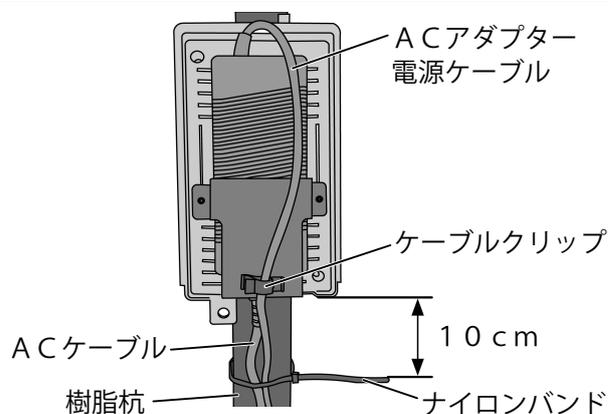
**[参考]** トラスPタイト3×12は、防雨ボックスASSY（基台）の溝へねじ込みます。



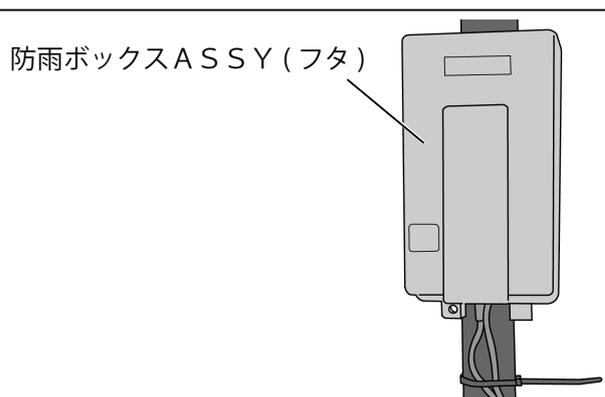
- ・右図のように防雨ボックスASSY（基台）と樹脂杭をナイロンバンドPRT4Hで固定してください。



- ・ACアダプター電源ケーブルをケーブルクリップで固定してください。
- ・右図の位置でACアダプター電源ケーブルとACケーブルをナイロンバンドで樹脂杭に固定してください。



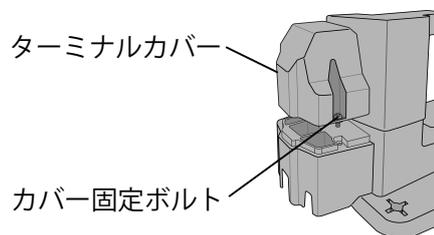
- ・防雨ボックスASSY（フタ）を組付け、確実に閉めてください。



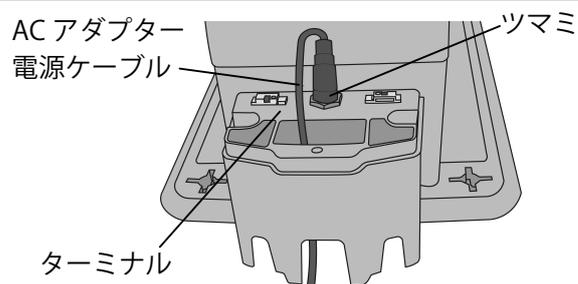
#### 4. ACアダプターを充電ステーションに接続する

ACアダプターを充電ステーションのターミナルに接続します。

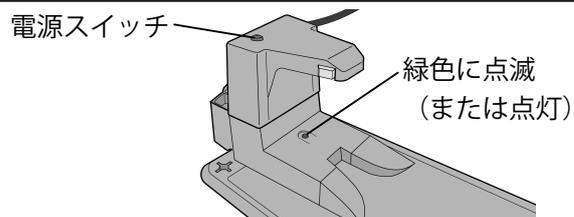
- 右図の通り、ドライバー（+）を使用しカバー固定ボルトをゆるめて、ターミナルカバーを取り外します。



- 右図の通りに AC アダプターを充電ステーションのターミナルに接続します。
- AC アダプターのツマミを回してしっかりロックしてください。



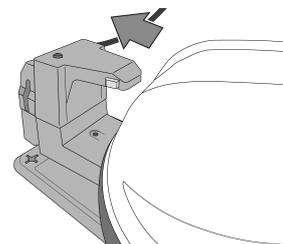
- 電源プラグをコンセントに差し込み、電源スイッチを長押しして、充電ステーションのランプが点滅（または点灯）するのを確認してください。



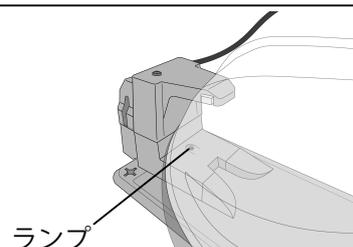
#### 5. 本機を充電する (手動でセット)

本機を充電ステーションで充電します。

- 右図の通り、本機を手動で充電ステーションの充電端子にドッキングします。



- 正常にドッキングされると、充電ステーションのランプが明滅（明るさ変化）に切り替わります。この状態でバッテリーを充電します。

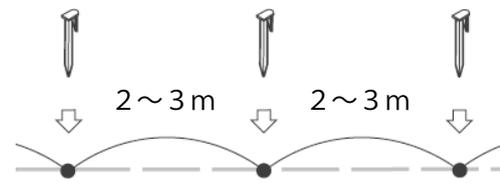


本機を充電している間にエリアワイヤーの敷設を行います。

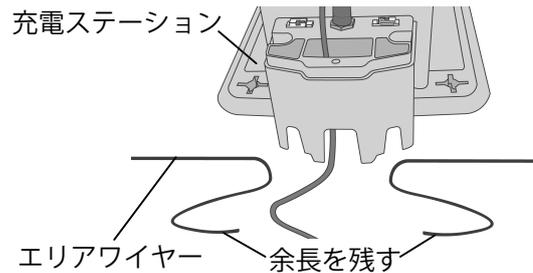
## 6. エリアワイヤーを敷設する

エリアワイヤーをワイヤーペグで固定して敷設します。

- エリアワイヤーは、300 m以内の長さで使用してください。
- 作業面積は 4000 m<sup>2</sup>以内にしてください。
- ワイヤーペグは約 2～3 m 間隔で設置して地面から浮かないようにしてください。



- エリアワイヤーに余長を残しておく、エリアワイヤーの接続や調整がしやすくなります。

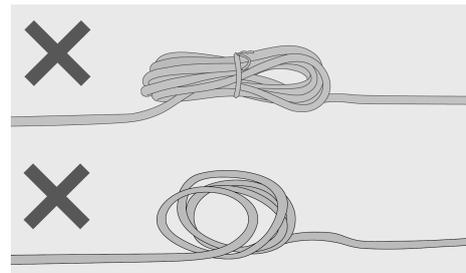


- 余長以上にワイヤーが余った場合、余った分のワイヤーはカットしてください。



ワイヤーを束ねたり重ねたりしないでください。

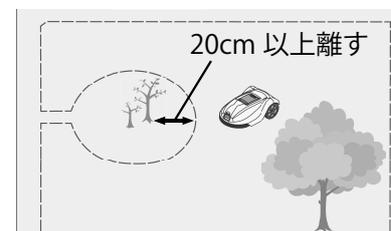
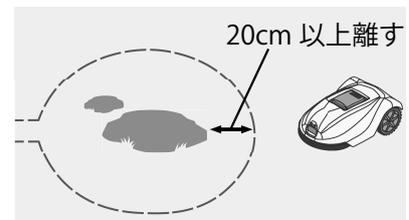
守らないと、本機がエリアを誤認識しエリアの外に出て、傷害事故、交通事故をまねくおそれがあります。



- 本機が接触すると壊れたり、倒れたりする物や、本機が乗り上げるおそれのある物(石、木の根など)は撤去するか、敷設方法を変更してください。
- 苗木等の細く強度がないものは、センサが感知出来ずに衝突し、傷めてしまう可能性があるため、敷設方法を変更してください。

### 障害物等を回避する方法

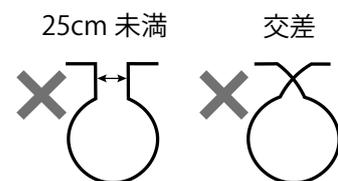
- ①高さ20cm以上の丈夫な囲いを設置する。
- ②右図の通り、周囲にエリアワイヤーを20cm以上離して障害物等を回避する敷設をする。



### 【参考】

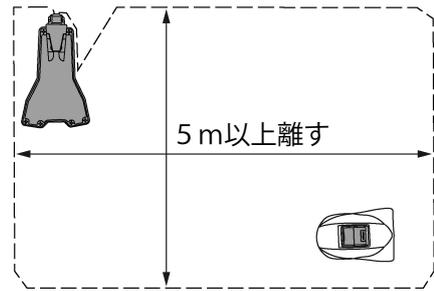
敷設で回避する際、エリアワイヤーの入口と出口を25cm以上は離して、エリアワイヤー同士は交差しないようにしてください。また、敷設後は本機が入口と出口のワイヤー上を通過しないことを確認してください。万が一通過する場合は更に間隔を広げてください。

守らないと、本機が囲ったエリアを誤認識し、囲いの範囲を周回して充電ステーションに帰還できないおそれがあります。

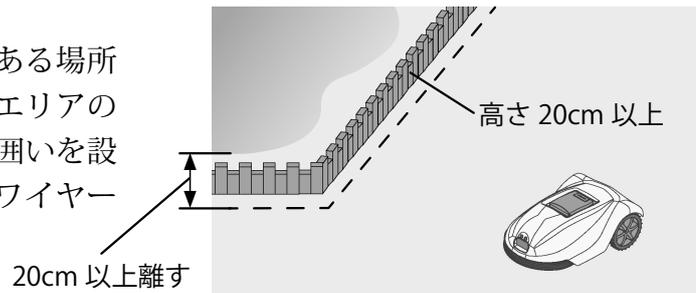


## 作業前の準備

- エリア内のエリアワイヤー同士の間隔は 5 m 以上あけてください。



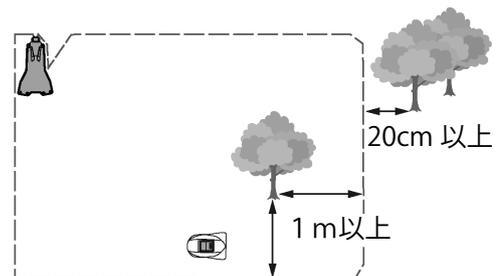
- 凹凸面、池、プール、道路、段差のある場所など、本機が落下するおそれのあるエリアの周囲には、高さ 20cm 以上の丈夫な囲いを設置するか、20cm 以上離してエリアワイヤーを敷設して回避してください。



- エリア内の障害物とエリアワイヤーは 1 m 以上離してください。
- エリア外の障害物とエリアワイヤーは 20cm 以上離してください。

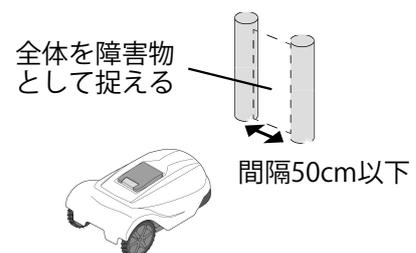
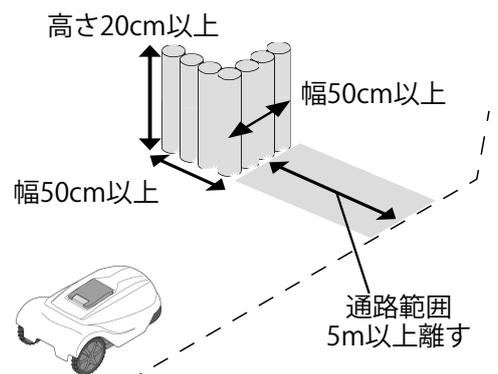


守らないと、本機がエリアを誤認識しエリアの外に出て、傷害事故、交通事故をまねくおそれがあります。



- 幅 50cm 以上、高さ 20cm 以上ある障害物の周囲にエリアワイヤーを敷設する場合、障害物の横の通路はエリアワイヤーとの間隔を 5m 以上離してください。

※2つ以上の障害物にできた間隔50cm以下の空間は、本機が通り抜けできません。エリアワイヤー敷設の際、本機が通り抜けできない隙間はその全体を障害物として捉えてください。

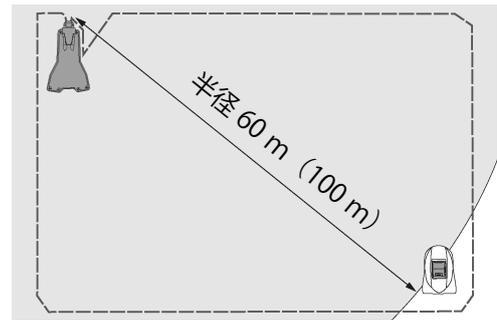


**[参考]** 守らないと、GPSアシスト機能で本機を稼働させた際に、障害物の横の通路を通過できないおそれがあります。

## 作業前の準備

- 本機は果樹や建物、段差などがある環境では半径60m、充電ステーションから遮蔽物のない環境では半径100mの範囲内で信号を受信できます。

※通信距離は建物や支柱、樹木等圃場条件によって異なります。

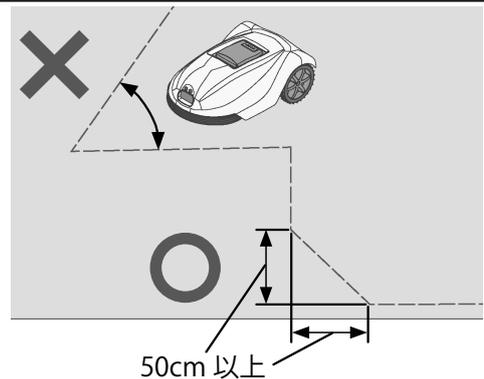


**[参考]** 信号を受信できないと、本機が「一時停止中」の状態になります。

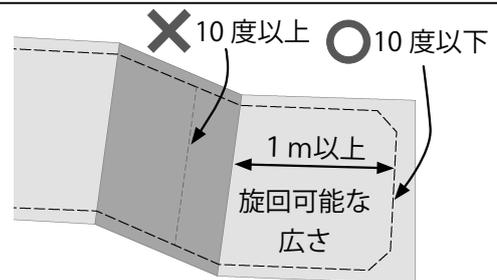
- エリアワイヤーを敷設するときには、鋭角を作らないようにしてください。(角度は、90度以上にしてください。)



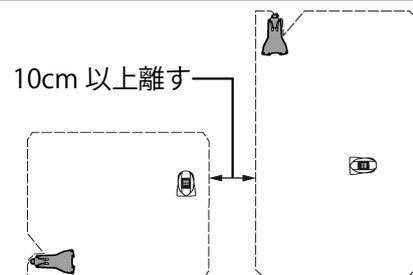
**警告** 守らないと、本機がエリアを誤認識しエリアの外に出て、傷害事故、交通事故をまねくおそれがあります。



- 10度以上の傾斜を横切るようにエリアワイヤーを敷設しないでください。
- 10度以上の傾斜にエリアワイヤーを敷設する場合は、10度以下で1m以上の旋回可能エリアも確保してください。



- 複数のエリアを隣接して設置する場合は、ワイヤー間を10cm以上離して設置してください。ワイヤーの磁場が相殺されてエリアが無効化され、隣接するエリアに本機が侵入することがあります。



- エリアワイヤーに浮きやたるみがあると、本機に絡まり作業中に損傷させてしまったり、本機が浮いたワイヤーを押して作業エリアを広げてしまうおそれがあります。エリアワイヤーを敷設する際は、ワイヤーが地面から浮かないように敷設してください。また、エリアワイヤーの浮きがないか定期的に点検してください。



**警告** 金属製のペグやアンカーピンを使用する場合は、太さが4mm以下のものを使用してください。守らないと、本機がエリアを誤認識しエリアの外に出て、傷害事故、交通事故をまねくおそれがあります。

**[重要]**

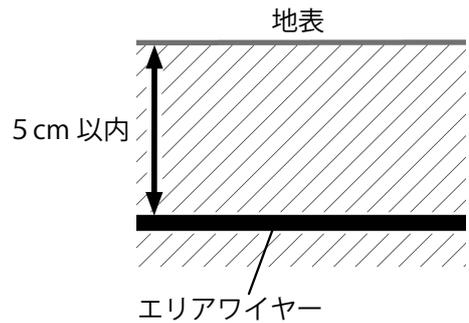
同梱のペグが浮きやすい圃場では、市販されている長めのペグやアンカーピンを使用してください。

## 作業前の準備

- エリアワイヤーを埋設する場合は、地表から 5 cm 以内の深さに埋めてください。



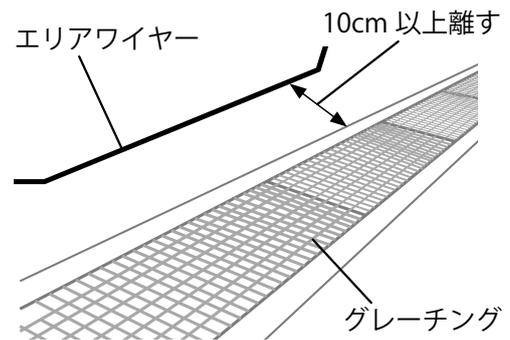
**警告** 守らないと、本機がエリアを誤認識しエリアの外に出て、傷害事故、交通事故をまねくおそれがあります。



- グレーチング (側溝の蓋) や鉄製品など、磁気を帯びるものから 10cm 以上離してエリアワイヤーを敷設してください。



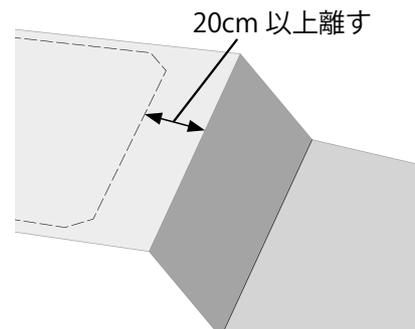
**警告** 守らないと、本機がエリアを誤認識しエリアの外に出て、傷害事故、交通事故をまねくおそれがあります。



- 法面から 20cm 以上離してエリアワイヤーを敷設してください。



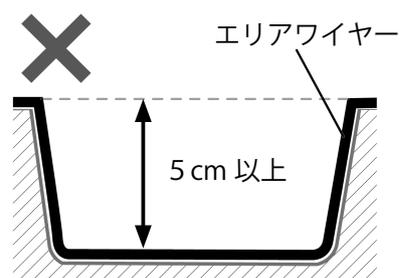
**警告** 守らないと、法面が崩れた場合に、本機が法面から落下しエリアの外に出て、傷害事故、交通事故をまねくおそれがあります。



- エリアワイヤー敷設後は、車両などがエリアワイヤー上を通過しないようにしてください。

やむを得ず通過する場合は、エリアワイヤーが陥没しないように保護し、車両にエリアワイヤーを巻き込まないようにゆっくりと通過してください。エリアワイヤーを保護する際は、敷鉄板などの磁気を帯びるものを使用しないでください。

- エリアワイヤーが 5 cm 以上の深さまで陥没した場合は、地表を平らにして、エリアワイヤーを張り直してください。



**警告** 守らないと、本機がエリアを誤認識しエリアの外に出て、傷害事故、交通事故をまねくおそれがあります。

**[重要]**

エリアワイヤーを保護しないまま車両などがエリアワイヤー上を通過すると、エリアワイヤーが切れたり、機械の故障につながるおそれがあります。

## 7. エリアワイヤーを充電ステーションに接続する

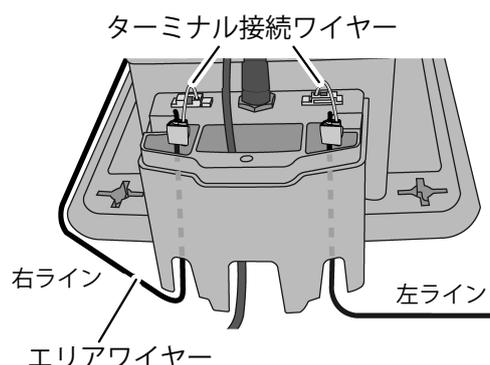
敷設したエリアワイヤーを充電ステーションのターミナルに接続します。

- 充電ステーション下部の穴より左右のエリアワイヤーを通します。このとき左右のワイヤーが交差しないようにワイヤーを通してください。
- エリアワイヤーの先端から変換クリップを通し、右図の位置を目安にエリアワイヤーの余長をカットします。

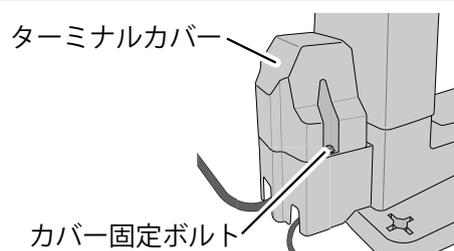
- エリアワイヤーの端部側とターミナル接続ワイヤーを変換クリップでつなぎ合わせます。エリアワイヤーは穴に通し、ターミナル接続ワイヤーは突き当てまで挿し込みます。それぞれワイヤーの太さが異なるため、必ず右図の向きにワイヤーを挿し込んでください。
- プライヤー等で、中央の金具を押し込み圧着します。金具が奥まで入ったのを確認した後、カバーを閉じます。

- カッター等を使い、ターミナル接続ワイヤーの端部の被膜を剥がします。

- 右図の通り、ターミナル接続ワイヤーを充電ステーションのターミナルに接続します。このとき左右のワイヤーが交差しないように接続してください。
- ターミナル接続ワイヤーが抜けないう、奥まで差し込んでください。



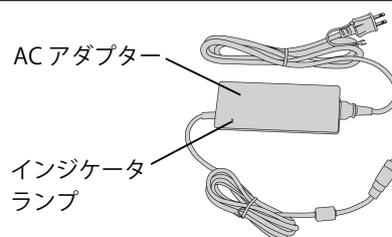
- エリアワイヤーを接続したら、ターミナルカバーを取り付け、ドライバー（+）を使用してカバー固定ボルトを締め付けます。
- カバーがエリアワイヤーやACアダプターを挟み込んでいないか確認しながら取り付けてください。



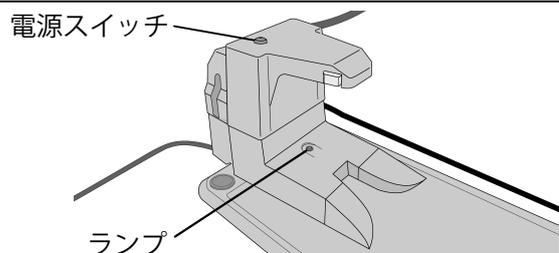
## 8. 充電ステーションの動作確認

充電ステーションが正常に動作しているか確認します。

- ACケーブルのコンセントをAC100V電源にしっかりと接続し、ACアダプターのインジケータランプが点灯しているか確認してください。



- 充電ステーションの電源スイッチを長押しして、ランプが正常に点灯していることを確認してください。ランプの状態については93ページを参照してください。



## 9. 専用のスマートフォンアプリをダウンロードする

### 本製品のアプリをご利用頂く際のお願い

- 本製品のアプリをご利用には、お客様のメールアドレスかApple/Googleアカウントの登録が必要です。  
また、本製品の保証やサービスをお受けになる場合には、あわせてユーザー登録と本製品の所有登録をお願い致します。
- 本製品アプリには、情報トップ画面の情報/位置情報/稼働履歴/エラー履歴その情報がクラウドサーバに自動送信される機能が備わっております。これらの取得した情報は、不具合発生時の状況把握や品質向上の目的で使用し、その他の目的に使用することはありません。

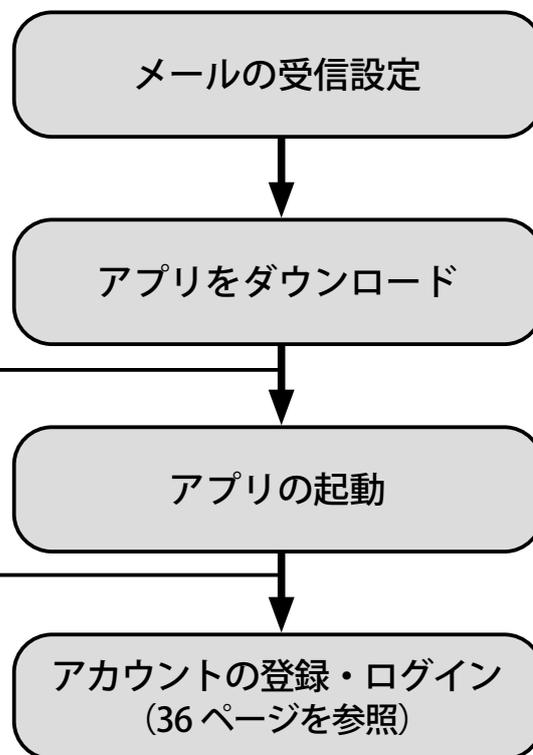
### アプリ初回登録

※専用アプリをダウンロードする前に、  
下記ドメインからのメールを受け取れるよう、  
スマートフォンの設定を確認してください。  
ドメイン：@robomower-04h.firebaseio.com

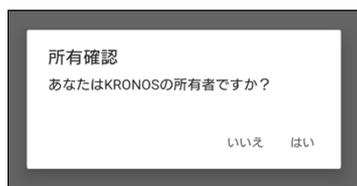
※ App Store (iPhone,iPad 用) または  
Play ストア (Android 用) にて  
「ロボット草刈機」で検索してください。

1. アプリ起動前の設定  
iPhone,iPad → (34 ページを参照)  
Android → (35 ページを参照)

2. アプリ初回起動時の注意点  
iPhone,iPad → (34 ページを参照)  
Android → (35 ページを参照)

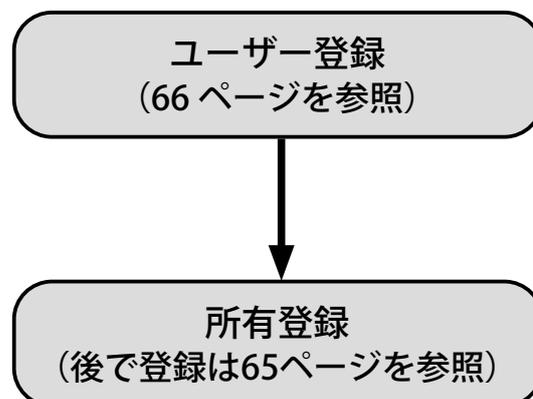


### 本製品の保証やサービスの登録項目



※ユーザー登録後、45ページを参照して本機の電源をONにすると、初回のみ上記の画面が表示されます。

※「はい」を選択すると所有登録が完了します。  
後で所有登録したい場合は「いいえ」を選択してください。



## iPhone,iPad 用

### 1. アプリ起動前の設定



画像4

ダウンロードしたアプリを起動する前に、お使いの iPhone,iPad の Bluetooth を「ON」にしてください。（画像4参照）（「ON」にしていないと、本機との通信ができません。）

### 2. アプリ初回起動時の注意点



画像5

iOS 13以上の Ver. をお使いの方は画像5の枠の中が表示されます。「OK」をタップしてください。（※「許可しない」を選択すると、本機をご利用いただけません。）



画像6

「許可しない」を選択したときは…  
「ロボット一覧」のページまで進んだのちホーム画面に戻り、お使いの iPhone,iPad の「設定」から、  
《設定➡プライバシー➡Bluetooth》と選択し、ロボモアの Bluetooth の使用を「ON」にしてください。（画像6参照）

## Android 用

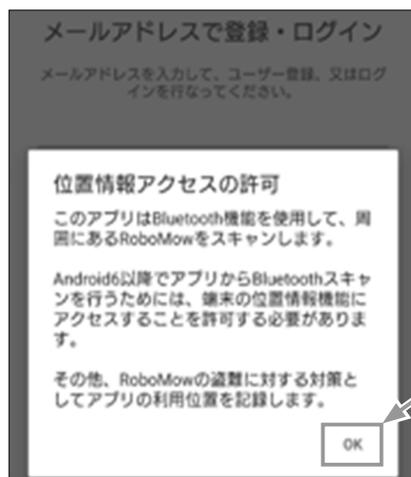
### 1. アプリ起動前の設定



画像 1

ダウンロードしたアプリを起動する前に、お使いのスマートフォンの位置情報、Bluetoothを「ON」にして下さい。  
(どちらも「ON」にしないと、本機との通信ができません。)  
※この画面はお使いのスマートフォンによって表示が異なります。

### 2. アプリ初回起動時の注意点



画像 2

「位置情報アクセスの許可」が表示されたら「OK」をタップして下さい。  
(「OK」をタップしていないのに登録画面が進んでしまったら「ロボット一覧」のページまで進んでからアプリを再起動させて下さい。再び「位置情報アクセスの許可」が表示されるので、「OK」をタップしてください。)

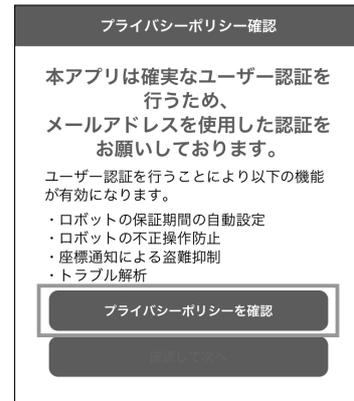


画像 3

画像 3が表示されたら「許可」をタップし、次へ進んでください。

## 10. アカウントの登録・ログイン

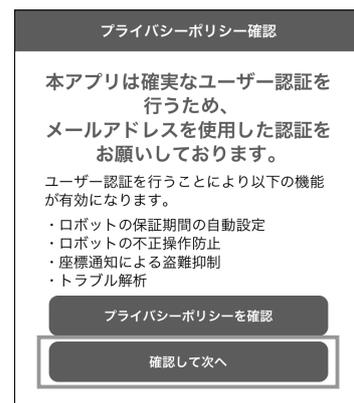
- アプリ起動前の設定と注意事項をよく読み、アプリを起動します。
- アプリを起動すると、プライバシーポリシー確認の画面が表示されます。
- 「プライバシーポリシーを確認」をタップします。



- プライバシーポリシーを確認し「完了」をタップします。



- プライバシーポリシーの画面に戻ります。
- 「確認して次へ」をタップします。



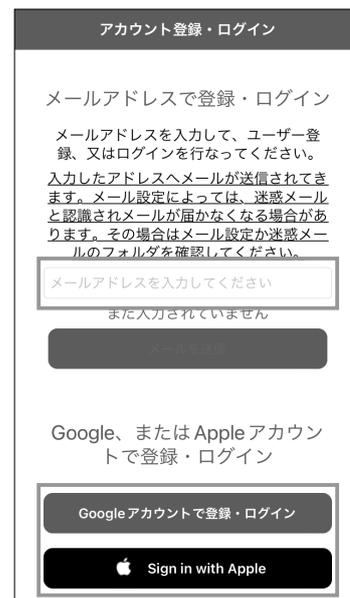
- ・ログイン画面が表示されます。ログインにはメールアドレスの登録かApple/Googleアカウントの登録が必要になります。

### <メールアドレスで登録する場合>

- ・テキストボックス内にメールアドレスを入力し「メールを送信」をタップします。

### <Apple/Googleアカウントで登録する場合>

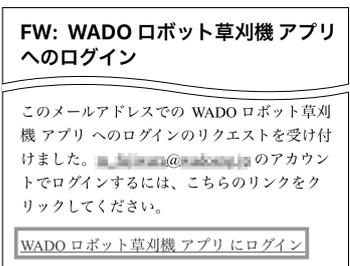
- ・画面下側にあるアイコンをタップし、それぞれ表示内容に従いログインしてください。



### <メールアドレスで登録する場合>

- ・アプリで入力したメールアドレスに、アカウント登録用のメールが送られてきます。受信したメールより右記のリンクをタップします。

※お手持ちのスマートフォンの電波状況によりメールが届き辛い場合がございます。



- ・アプリが起動します。ロボット一覧の画面が表示され、ログインの状態になります。
- ・これでアカウント登録は完了です。



### [参考]

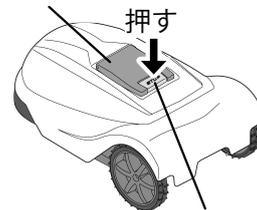
お手持ちのスマートフォンのメールのフィルタリング設定により、正常にメールが届かない場合がございます。迷惑メールフォルダを一度ご確認ください。  
メールが届かない場合は、ご利用のメール設定をご確認いただき、再度アプリよりメールを送信してください。（URL付きメールの受信許可等）

## 11. スマートフォンアプリに本機を登録する

スマートフォンで操作するためにスマートフォンアプリに本機を登録します。

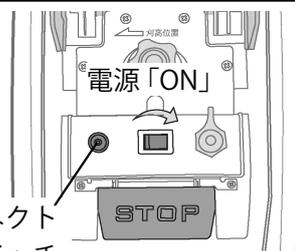
- ・『STOP』ボタンを押し、操作パネルカバーを開きます。

操作パネルカバー



『STOP』ボタン

- ・操作パネルの電源スイッチを「ON」にして本機の電源を入れます。
- ・電源が入ると、本機のコネクトスイッチが点灯します。



- ・スマートフォンの Bluetooth 機能が「OFF」になっている場合は「ON」にします。
- ・スマートフォンアプリを起動します。

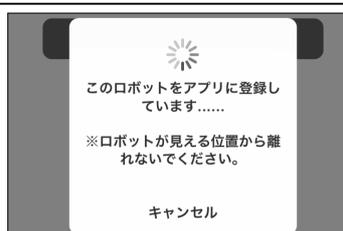
- ・電源を入れた本機の名前がロボット一覧に表示されます。



- ・登録したい本機の名前をタップします。
- ・6ケタの PIN コード (工場出荷時は『000000』に設定されています) を入力します。



- ・認証が完了するとスマートフォンを通じて本機の手続きが出来るようになります。
- ・これで本機の登録は完了です。



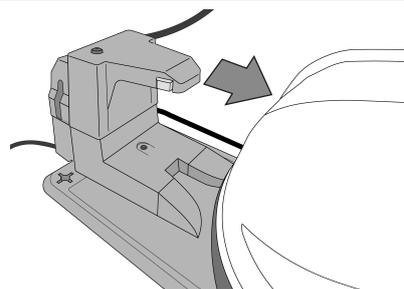
## 12. 本機と充電ステーションのペアリング

エリア内で自動運転させるためにペアリングを行います。



本機と充電ステーションの組み合わせが変わる場合は、必ずペアリングを行ってください。守らないと、本機がエリアを誤認識しエリアの外に出て、傷害事故、交通事故をまねくおそれがあります。

- ・ 本機の電源を「OFF」にします。
- ・ 手で本機を充電端子が接触しない程度に充電ステーションから外します。

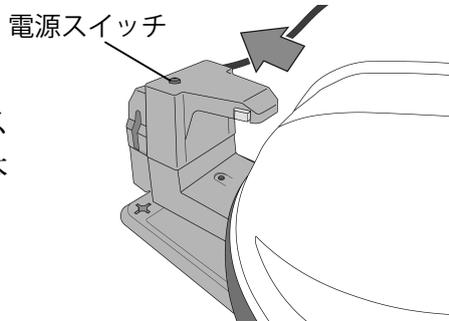


- ・ 本機の電源を「ON」にします。

- ・ 複数台の本機を近くで使用する場合は、スマートフォンアプリを開き、チャンネルを設定します。チャンネル設定の方法については、58 ページの「無線チャンネル変更」を参照してください。

- ・ 充電ステーションの電源スイッチを長押し、充電ステーションの電源を「OFF」にします。

- ・ 充電ステーションの電源スイッチを長押し、充電ステーションの電源を「ON」にしてから 10 秒以内に本機と充電ステーションをドッキングさせます。



- ・ 前輪が左右に動くときペアリング完了です。ドッキングさせてから 10 秒以内に前輪が左右に動かない場合は、充電ステーションの電源を「OFF」にしてもう一度行ってください。

### 13.GPS エリアマップの作成・帰還テスト

#### [重要]

圃場の変更、エリアワイヤー範囲の変更、充電ステーション位置の変更した場合は、GPS エリアマップの作成を行い情報を更新してください。古いGPS エリアマップでは本機が正常に作動しないおそれがあります。

GPS アシスト機能に使用するGPS エリアマップの作成と、設置した充電ステーションとエリアワイヤーの状態を確認するための帰還テストを行います。

- ・本機の電源を「OFF」にします。
- ・手動で本機とステーションをドッキングさせます。（26ページを参照）
- ・本機の電源を「ON」にします。このとき、正常にドッキングされていることを確認してください。

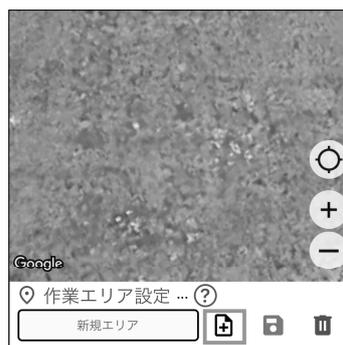
- ・アプリをダウンロードしたスマートフォンを持ち、本機から5m以内まで近付いてください。
- ・スマートフォンアプリを起動し、ロボット一覧からドッキングさせた本機を選んでタップします。



- ・「情報トップ画面」を開きます。
- ・本機のバッテリーが50%以上であることを確認します。
- ・「作業エリア設定」をタップします。



- ・新規作成アイコンをタップします。
- ・作業エリア設定の名前が「新規エリア」となり、エリア情報がない状態（地形表示のみ）のマップが表示されます。



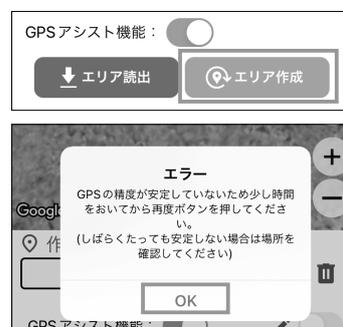
- ・「GPS アシスト機能」が ON の状態を確認し、「設定の反映」をタップします。  
(位置情報取得に 1 分程かかる場合があります)

**[参考]**

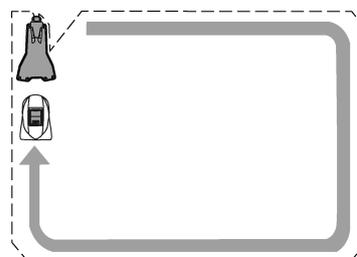
お手持ちのスマートフォンの通信状況により、表示されるマップに乱れが生じる場合があります。



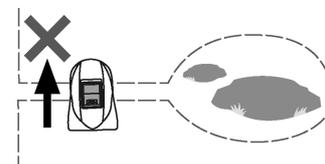
- ・「エリア作成」をタップします。
- ・ポップアップが表示されたら「OK」をタップします。
- ・万が一「エラー」が表示された場合は、メッセージに従い再度操作を行ってください。



- ・GPSエリアマップの作成と本機の帰還テストを行います。本機が充電ステーションから発進し、エリアワイヤーに沿って右回りで充電ステーションに戻ります。



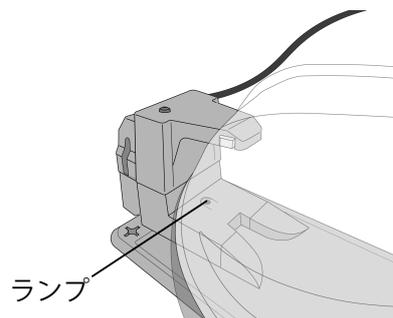
- ・帰還の際、本機がワイヤー上を通過しないことを確認してください。通過する場合は隣接しているワイヤーの間隔を広げてください。



**警告**

エリアワイヤーに沿って帰還中は、本機が障害物に衝突しないことを確認してください。守らないと、本機がエリアを誤認識しエリアの外に出て、傷害事故、交通事故をまねくおそれがあります。

- 本機が充電ステーションに正常にドッキングされ、充電を開始することを確認してください。
- 正常にドッキングされると、充電ステーションのランプが明滅（明るさ変化）に切り替わります。



- 正常にドッキングされると、エリアワイヤーに沿った形状の GPS エリアマップが作成されます。作成した GPS エリアマップの情報は本機に保存されます。
- ※ GPS エリアマップの作成完了時は、アプリのマップ上に GPS エリアマップは表示されません。

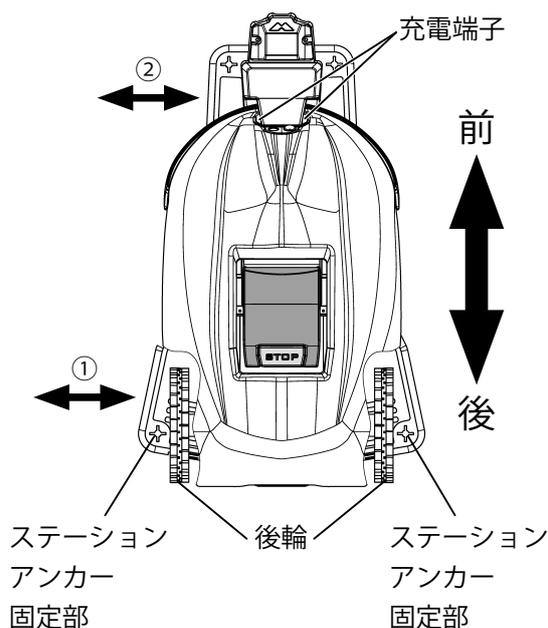
**[重要]**

充電ステーションドッキングに失敗した場合、再度充電ステーションより発進し帰還テストを繰り返す場合があります。充電ステーションの設置位置を調整してください。

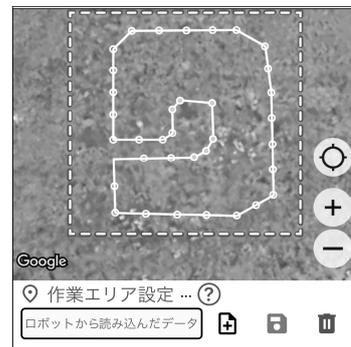
正常にドッキングできない場合は、以下のように充電ステーションの位置を調整してください。

＜充電ステーションの適切な位置＞

- ① 帰還時の本機の後輪が、ステーションアンカー固定部に対し左右均等に入るように、充電ステーション後側の位置を調整する。
- ② 上記①で正常にドッキングされない場合は、帰還時の本機の向きに合わせて、充電ステーション前側（充電端子側）の向きを調整する。  
(上記①で合わせた充電ステーション後側の位置は動かさない)



- 本機より作業エリアの読み出しを行い、作成した GPS エリアマップの形状に問題がないか確認してください。（73 ページを参照）
- GPS エリアマップの作成に失敗していた、または異常な形状である場合は、GPS エリアマップの作成からやり直してください。（40 ページを参照）



- GPSエリアマップ作成時に、角部とエリアワイヤーに沿って一定間隔に点（エリアポイント）が自動的に作成されます。右図に示す切り替えアイコンをタップしてエリアポイント編集画面を表示し、作成された誘導ポイントを確認してください。（詳細は 75 ページを参照）
- 必要に応じてエリアポイントの編集してください。



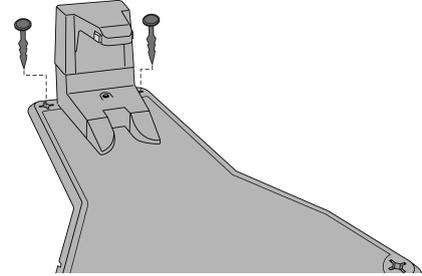
- 全ての設定が完了したら、名前を付けて設定を保存します。（74ページを参照）
  - そのまま設定を本機に反映させる場合は「設定の反映」をタップしてください。
- ※スマートフォンにも作業エリア設定が自動的に保存されます。
- これにてGPSエリアマップの作成・帰還テストは完了です。



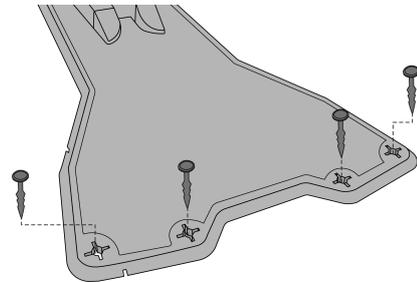
## 14. 充電ステーションを固定する

充電ステーションを地面に固定します。

- 仮置きしていた充電ステーションを、ステーションアンカーを使って地面に固定します。
- ステーションアンカーは頭が浮かないように深くまで打ち込んでください。
- 右図の通り、充電ステーションの前方（ターミナル側）2ヶ所を固定してください。



- 充電ステーション後方4ヶ所を固定してください。



### [重要]

後方4ヶ所のステーションアンカーは頭が浮かないように特に注意してください。守らないと、刃が干渉して本機やステーションアンカーが破損するおそれがあります。

## 本機の手扱



- ・本機を停止させる場合は、飛散物に注意し、ななめ後方から操作してください。正面や側面から操作すると、本機に接触して傷害事故を引き起こすおそれがあります。



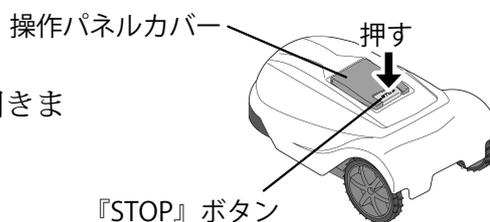
- ・操作パネルカバーを閉める際には指を挟まないように注意してください。

### [参考]

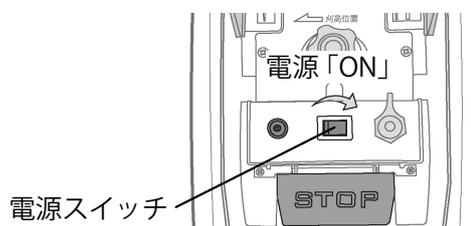
本機の電源を「OFF」にすると、稼働時間が設定されていても本機は稼働しません。

## 電源の入れかた

- ・『STOP』ボタンを押し、操作パネルカバーを開きます。



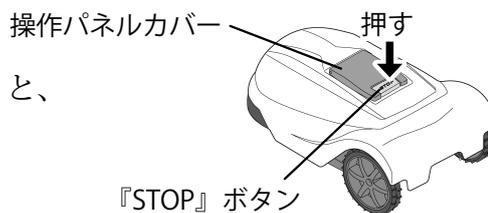
- ・操作パネルの電源スイッチを「ON」にします。



電源が入り、お手持ちのスマートフォンと通信が可能になります。

### 停止のしかた

- 『STOP』ボタンを押し、操作パネルカバーを開くと、本機が停止します。

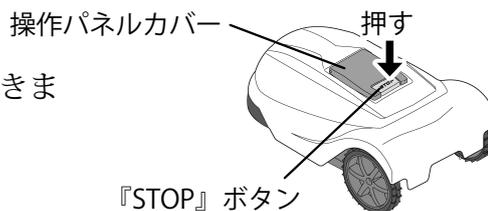


### [参考]

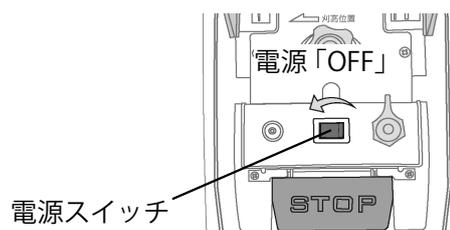
スマートフォンアプリの操作でも本機を停止することができます。(70 ページを参照)

### 電源の切りかた

- 『STOP』ボタンを押し、操作パネルカバーを開きます。



- 操作パネルの電源スイッチを「OFF」にします。



## 刈高さの調整

草の刈高さを調整します。刈高ガイドを目安に草刈りエリアの一部で確認を行い、目的の高さに調整してください。

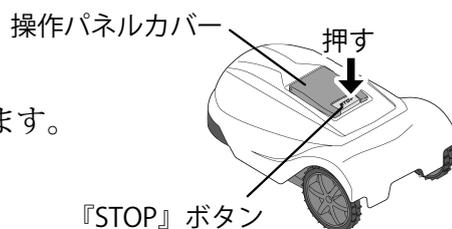


- ・本機を停止させる場合は、飛散物に注意し、ななめ後方から操作してください。正面や側面から操作すると、本機に接触して傷害事故をまねくおそれがあります。



刈高調整ダイヤルを操作する時は、周囲の部品との接触に気を付け、手袋を着用して行ってください。

- ・『STOP』ボタンを押し、操作パネルカバーを開きます。

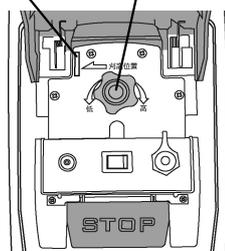


- ・刈高調整ダイヤルを左回りに回すと刈刃が下がり、右回りに回すと刈刃が上がります。
- ・刈高ガイドの数字を刈刃の高さの目安とし、刈りたい高さに調整してください。

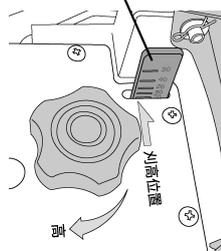
### [参考]

刈刃が地面に触れる高さに調整すると、刈刃や本体が傷みやすくなります。特に凹凸のある圃場では刈刃が地面に触れやすいため高めに調整してください。

刈高ガイド 刈高調整ダイヤル



刈高ガイド



位置	およその刈刃高さ
30	30mm
40	40mm
50	50mm
60	60mm
70	70mm

刈高ガイドの位置とおおよその刈刃高さ

- ・操作パネルカバーを閉じます。

## 本機の持ち運び

本機を持ち運ぶ際は、以下の事を守ってください。

### ⚠ 危険

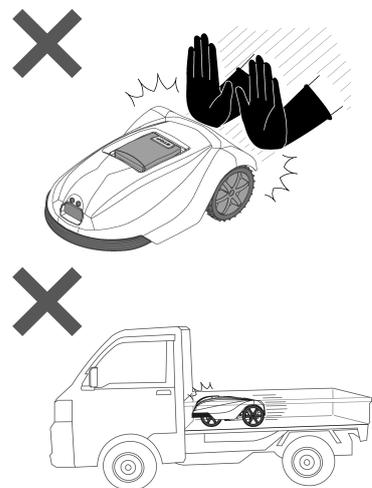
本機を持ち運ぶ前に必ず『STOP』ボタンを押して本機を停止させて、本機の電源スイッチを「OFF」にしてから本機を持ち運んでください。守らないと、万が一に突然本機が稼働した場合、機械に巻き込まれて傷害事故をまねくおそれがあります。

### ⚠ 警告

- 本機を持ち運ぶときは、手袋を着用してください。
- 本機を持ち運ぶときは、必ず下図の持ち方で持ってください。他の部分を持つと、本機の刃刃などで傷害事故を引き起こすおそれがあります。

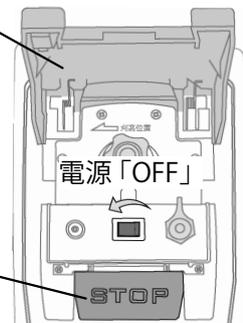
### [重要]

- 充電ステーションにドッキングしている状態で本機を持ち上げないでください。  
『STOP』ボタンを押して本機の電源を「OFF」にし、後方中央のフレーム部分を持ち、真すぐに本機を引いて充電ステーションから外した後、正しい持ち方で本機を持ち上げてください。
- 本機を強く押ししたり、引き摺って持ち運びをしないでください。
- 本機をトラックなどの車両に積み込んで運搬する場合は、本機が動かないように必ず固定してください。  
守らないと、本機及び充電ステーションの損傷をまねいたり、電気部品の破損により、本機が走行しなくなるおそれがあります。



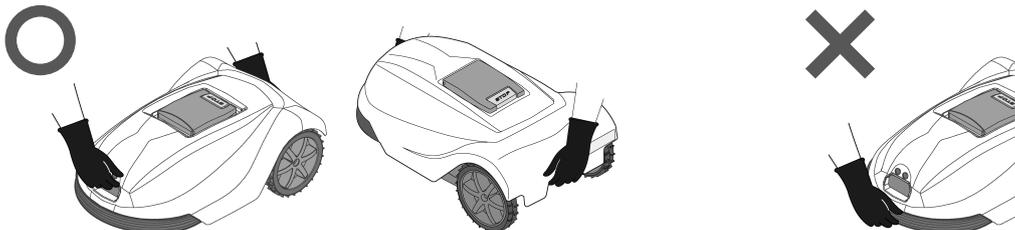
- 『STOP』ボタンを押し、操作パネルカバーを開きます。
- 電源を「OFF」にします。
- 操作パネルカバーを閉じます。

操作パネルカバー



『STOP』ボタン

- 図示のように、前方中央の開口部と、後方中央のフレーム部分を持ち、本機を持ち上げて運んでください。



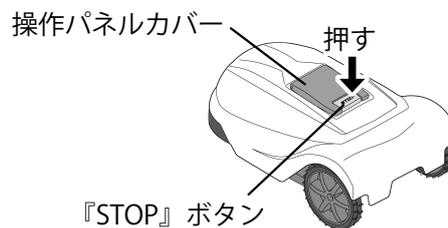
### [重要]

正しい持ち方をしないと、故障の原因となります。

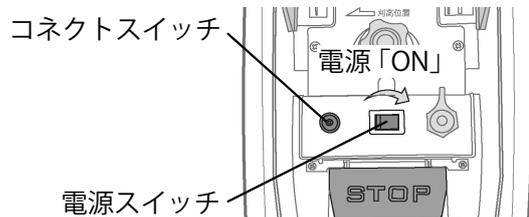
## 動作プログラムの更新

ロボットの機能性向上などのため、動作プログラムの更新をする必要があります。

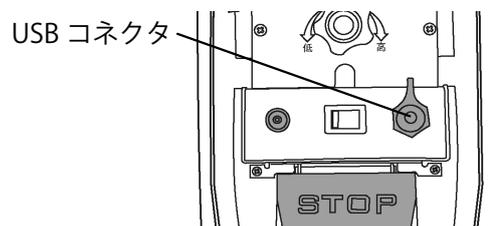
- ・『STOP』ボタンを押し、操作パネルカバーを開きます。



- ・コネクトスイッチを押しながら電源を「ON」にします。
- ・コネクトスイッチが点滅状態で起動します。  
(1分間点滅)



- ・コネクトスイッチ点滅状態のうちにプログラムが入ったUSBメモリをUSBコネクタに差し込みます。(USBメモリを差し込んだ状態でコネクトスイッチを押しながら電源を「ON」でも可能)



- ・更新が始まるとコネクトスイッチの点滅が早くなります。

- ・更新が終わると自動で再起動し、コネクトスイッチが点灯状態になります。
- ・これで更新は完了です。

## 充電ステーションの取扱い

### ⚠ 注意

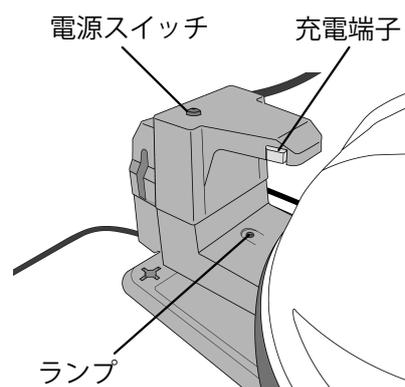
充電端子には触れないでください。触れると感電するおそれがあります。

### [参考]

- 本機が充電ステーションに正しくドッキングされていないと、本機のバッテリーが充電されません。
- 本機と充電ステーションがペアリングされていない状態や、本機の電源が「OFF」の状態では充電を行う場合は、充電に時間がかかります。

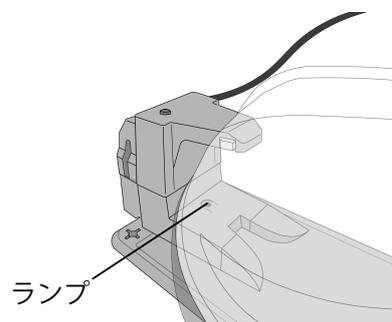
## 電源の入れかた・電源の切りかた

- 電源を入れる場合は、電源スイッチを長押ししてください。電源が入ると、本機とドッキングしていない場合はランプが点灯し、正常にドッキングされている場合はランプが明滅（明るさ変化）します。
- 電源を切る場合は、電源スイッチを長押ししてください。ランプが消灯します。



## 充電ステーションのランプの表示

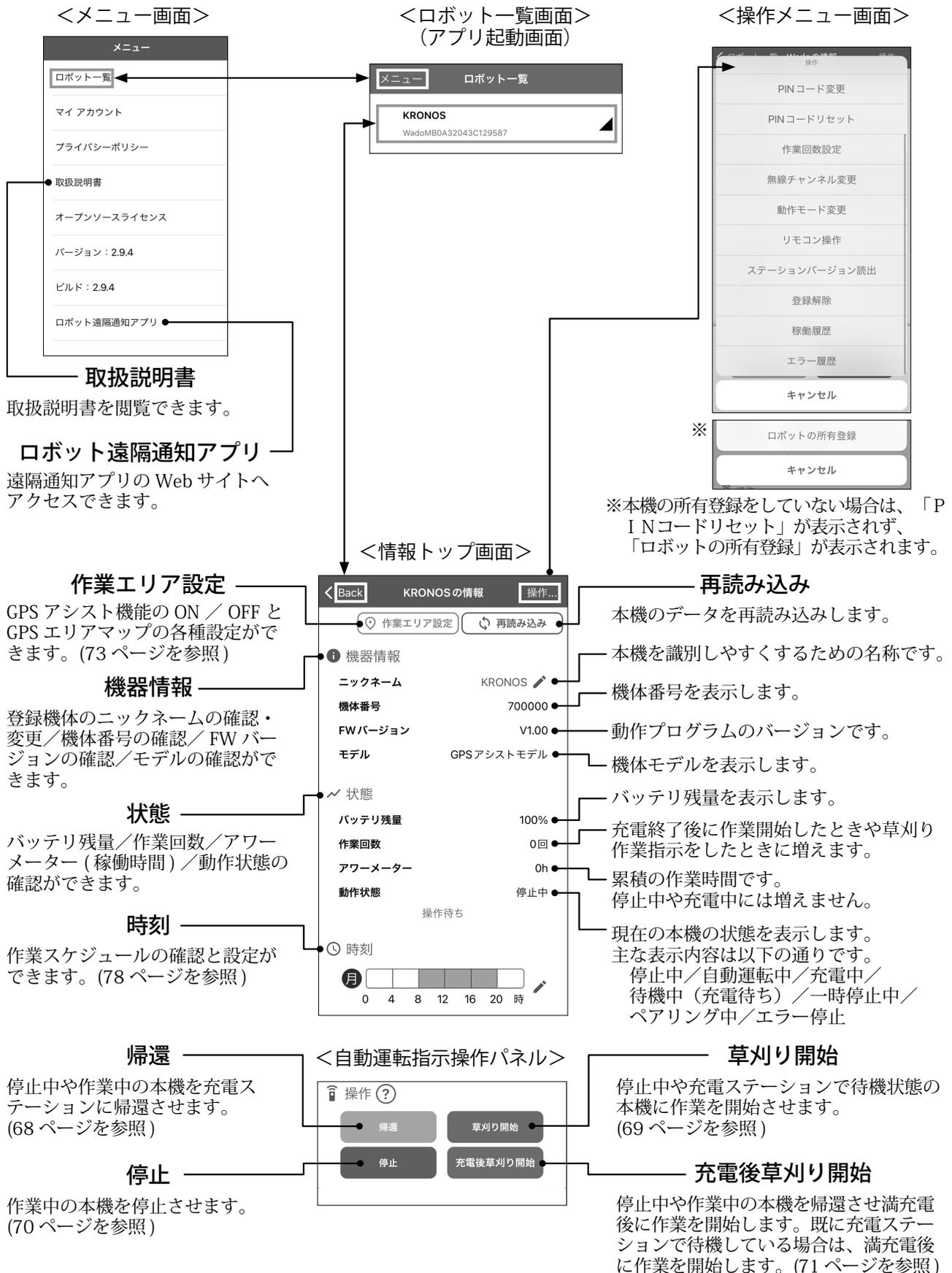
- 電源が入っていない場合はランプは消灯しています。
- 本機とドッキングしていない場合はランプが点灯します。
- 正常にドッキングされている場合はランプが明滅（明るさ変化）し本機のバッテリーの充電が開始されます。
- ランプが点滅／消灯した場合、不具合が発生しているおそれがあります。93ページのランプの表示一覧を参照し、不具合を解消してください。



# スマートフォンアプリ

## スマートフォンの操作・表示内容

### スマートフォンアプリ画面の項目一覧



## 本機情報の確認・変更

本機の情報を確認することができます。

- アプリをダウンロードしたスマートフォンを持ち、本機から 5 m以内まで近付いてください。
- スマートフォンアプリを起動し、ロボット一覧から確認・変更を行いたい本機を選んでタップします。



- 本機の情報を確認できます。
- 情報トップ画面の左図の箇所をタップすると、詳細の表示や設定の変更ができます。



ニックネームの設定

本日の作業スケジュールを表示

稼動時間設定

## 情報の取扱いについて

本機とスマートフォンを通信する際、情報トップ画面の情報や位置情報などがクラウドサーバに自動送信されます。

取得した情報は品質向上の目的で使用し、その他の目的に使用することはありません。

## 作業エリア設定

GPSアシスト機能の有効／無効の設定や、GPSエリアマップの設定ができます。

- 「情報トップ画面」を開き、「作業エリア設定」をタップすると「作業エリア設定」のメニュー画面が表示されます。（詳細は 73 ページを参照）



## 再読み込み

本機と通信を行い、本機の情報を更新することができます。

- アプリをダウンロードしたスマートフォンを持ち、本機から 5 m以内まで近付いてください。
- 「情報トップ画面」を開き、「再読み込み」ボタンをタップして更新します。



## [参考]

本機の情報表示内容は自動更新されないため、最新の情報を確認するためには再読み込みを行ってください。

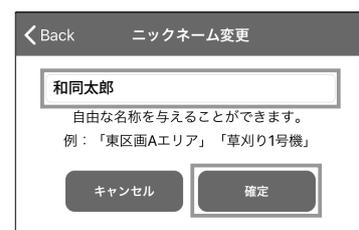
## ニックネームの設定

本機を複数台使用するときの識別用としてニックネームの設定ができます。

- アプリをダウンロードしたスマートフォンを持ち、本機から 5 m以内まで近付いてください。
- 「情報トップ画面」を開き、現在のニックネームをタップします。



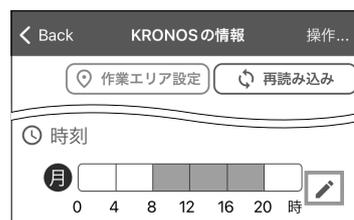
- 入力欄に名称を入力し、「確定」ボタンをタップします。（ニックネームの初期名は「KRONOS」になっています。）



## 稼働時間設定

曜日／時間／動作モードを指定し、自動運転で本機を稼働させることができます。

- 「情報トップ画面」を開き、時刻の鉛筆アイコンをタップすると「稼働時間設定」のメニュー画面が表示されます。（詳細は 78 ページを参照）



## PIN コード変更

他者に勝手に操作されないようにするために PIN コードを変更してください。

### [参考]

変更した PIN コードを忘れたときは、PIN コードリセット（56 ページを参照）を行ってください。

- アプリをダウンロードしたスマートフォンを持ち、本機から 5 m以内まで近付いてください。
- 「情報トップ画面」を開き、右上の「操作」ボタンをタップします。



- 操作メニュー画面が表示されたら、「PIN コード変更」をタップします。





- PINコード変更画面に切り替わり、「現在のPINコードを入力してください」という表示が出たら、まずは入力欄に現在のPINコードを入力します。



- 次に、「新しいPINコードを入力してください」という表示が出るので、入力欄に新たに設定したい6ケタのPINコードを入力します。



- 「もう一度新しいPINコードを入力してください」という表示が出たら、確認のため再度入力欄に新たに設定したいPINコードを入力します。
- 新しいPINコードが一致しないと、「新しいPINコードが一致しません」という表示が出ます。「OK」を押して再度入力し直してください。



- これでPINコードの変更は完了です。



## PIN コードリセット

PIN コードを忘れた場合は、工場出荷状態にリセットすることができます。  
本機の所有登録を行ったスマートフォンでのみ操作が可能です。

- アプリをダウンロードしたスマートフォンを持ち、本機から 5m以内まで近付いてください。
- 「情報トップ画面」を開き、右上の「操作」ボタンをタップします。



- 操作メニュー画面が表示されたら、「PIN コードリセット」をタップします。

※本機の所有登録を行っていない場合は「PIN コードリセット」が表示されません。本機の所有登録が必要です。(65 ページを参照)



- これで PIN コードのリセットは完了です。



作業回数の設定・バッテリーセーブ機能の設定

本機の1日あたりの作業（発進）回数を設定できます。

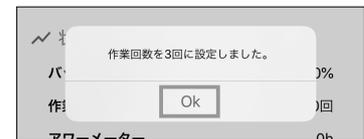
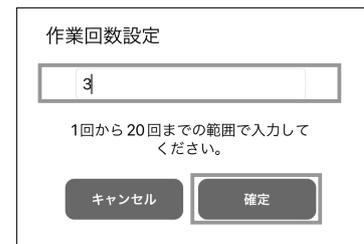
- アプリをダウンロードしたスマートフォンを持ち、本機から5m以内まで近付いてください。
- 「情報トップ画面」を開き、右上の「操作」ボタンをタップします。



- 操作メニュー画面が表示されたら、「作業回数設定」をタップします。



- 天候や圃場や草の状況に応じて、適正な作業回数を設定してください。（初期値は6回に設定されています。）
- ※充電ステーションからの発進時に1回とカウントします。
- ※1日の作業回数を終えた本機は、翌日以降の作業時間まで充電ステーションで待機状態となります。
- ※バッテリーセーブ機能が「ON」の時は作業回数設定が選択できません。作業回数で本機を設定する場合は、バッテリーセーブ機能を「OFF」にしてください。
- 入力欄に設定したい作業回数を入力し「確定」ボタンをタップします。これで作業回数の設定は完了です。

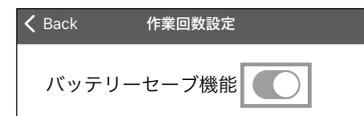


**[参考]**

- 天候や圃場や草の状況より、1回の草刈り効率が悪く、刈残しが発生しそうな場合などは作業回数を増やします。
- 草刈り作業は十分で、発進を抑えて本機の消耗を抑えたい場合などは作業回数を減らします。

バッテリーセーブ機能

- 本機の充電速度を自動的に調節し、バッテリーの消耗を抑えてバッテリーの寿命を長持ちさせる機能です。（初期設定では「ON」になっています）
- 本機が自動運転の状態でのみ機能します。
- ※圃場や草の状況により本機の充電時間が変動するため、1日の作業回数も変動します。



無線チャンネル変更

ロボット草刈機の無線チャンネル番号を変更することができます。



300 m以内の近場で複数台の充電ステーションの電源が入っている場合は、同一チャンネルでの使用が発生しないよう、無線チャンネルを変更してから使用してください。  
守らないと、本機がエリアを誤認識しエリアの外に出て、傷害事故、交通事故をまねくおそれがあります。

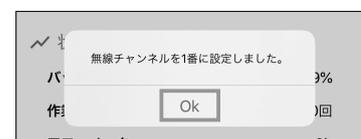
- アプリをダウンロードしたスマートフォンを持ち、本機から5 m以内まで近付いてください。
- 「情報トップ画面」を開き、右上の「操作」ボタンをタップします。



- 操作メニュー画面が表示されたら、「無線チャンネル変更」をタップします。



- 無線チャンネル変更の画面に切り替わったら、入力欄に設定したい無線チャンネル番号を入力し、確定ボタンをタップします。  
(無線チャンネルの初期値は1になっています。)
- 無線チャンネル確定後、本機と充電ステーションをペアリング (39 ページを参照) してください。
- これで無線チャンネルの変更は完了です。



### 動作モード変更（刈刃回転・低速モード）

本設定では、作業スケジュールの設定に関わらず、自動運転時の動作モード（刈刃回転・低速モードの「ON」「OFF」）を設定することができます。

- ・刈刃回転OFFモードにすると、刈刃が回転せずに走行します。
- ・低速モードにすると、通常より低速で走行します。

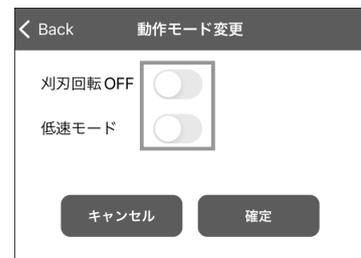
- ・アプリをダウンロードしたスマートフォンを持ち、本機から5m以内まで近付いてください。
- ・「情報トップ画面」を開き、右上の「操作」ボタンをタップします。



- ・操作メニュー画面が表示されたら、「動作モード変更」をタップします。



- ・動作モードの「ON」と「OFF」を切り替え、確定ボタンをタップします。  
（初期設定は「OFF」になっています。）
- ・これで動作モードの変更は完了です。



#### [参考]

本設定が「ON」の状態では、作業スケジュールで設定した動作モードを正常に作動させることができません。作業スケジュールで稼働させる場合は、忘れずに本設定を「OFF」にしてご使用ください。

## リモコン操作

リモコン操作で本機を操作することができます。

本機停止中（本機の電源は「ON」）に操作した場合の「マニュアル操作（全自動操作）」と自動運転中に操作した場合の「セミオート操作（半自動操作）」の2種類のモードがあります。

**マニュアル操作：**本機の走行と刈刃のON/OFFが操作可能

（作業スケジュールによる自動運転/各動作モード設定/各センサ機能/『STOP』ボタンによる停止操作 は全て無効化されます）

**セミオート操作：**自動運転中の左右旋回のみ操作可能

（エリアワイヤー検出による動作中、障害物の回避動作中、指定ポイントへの移動中、充電ステーションへの帰還動作中は操作できません）



- ・リモコン操作は、本機から目を離さず、周囲や飛散物に十分注意して操作してください。
- ・マニュアル操作中は、不用意に人を近づけさせないでください。思わぬ傷害事故を引き起こすおそれがあります。
- ・リモコン操作は、本機が作業エリア外でも操作可能です。作業エリア外で作業を行う場合は周囲に十分注意して作業してください。思わぬ傷害事故を引き起こすおそれがあります。
- ・リモコン操作を終える際は、必ずペアリングした充電ステーションのある圃場の作業エリア内に本機を戻すか、本体の電源を「OFF」にしてからリモコン操作を終了させてください。自動運転復帰後に本機が作業エリア外を走行し、傷害事故、交通事故を引き起こすおそれがあります。

### [重要]

- ・マニュアル操作中は、障害物などに衝突しないように操作してください。障害物等に接触しても自動で回避しないため、本機を破損させるおそれがあります。
- ・エリアワイヤー付近ををリモコン操作で作業したい場合は、エリアワイヤーに浮きが無いことを確認し、刈高さを高くして作業してください。エリアワイヤーを巻き込み、エリアワイヤーを損傷するおそれがあります。

- ・アプリをダウンロードしたスマートフォンを持ち、本機から5m以内まで近付いてください。
- ・「情報トップ画面」を開き、右上の「操作」ボタンをタップします。

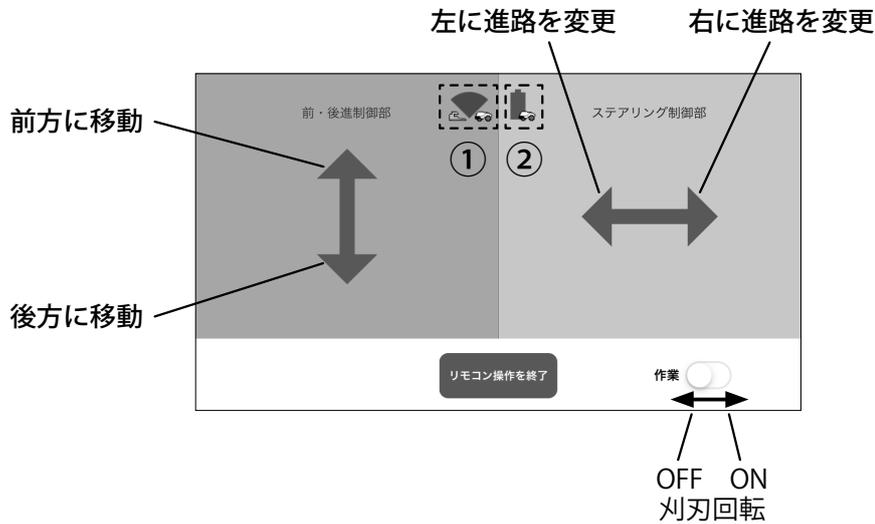


- ・操作メニュー画面が表示されたら、「リモコン操作」をタップします。





- ・リモコン操作画面に切り替わります。画面上をスワイプするとリモコン操作ができます。
- ・リモコン操作を終了する場合は「リモコン操作を終了」をタップします。



①電波強度

ロボットと充電ステーション間の電波強度を表示します。

- 緑 : 電波「強」
- 青／橙 : 電波「中」
- 赤 : 電波「弱」
- 灰 : 電波不良・充電ステーション電源 OFF

②バッテリー残量

ロボット本機のバッテリー残量を表示します。20%を下回るとスマートフォンが振動します。

- 緑：20%～100%
- 赤：20%以下

<リモコン操作モード>

操作モード	リモコン画面操作可能範囲			リモコン操作の状態	リモコン操作終了後の本機の状態
	左右旋回	前後進	刈刃回転 ON・OFF		
マニュアル操作 (全手動操作)	○	○	○	本機が停止中 <sup>※1</sup> に リモコン画面を操作 <sup>※2</sup>	停止中に戻る
セミオート操作 (半自動操作)	○	—	—	本機が自動運転中に リモコン画面を操作	自動運転に戻る

※1 『STOP』ボタンまたはアプリで停止指示をした時の状態（本機の電源は「ON」の状態）

※2 マニュアル操作は、充電ステーションの電源が「OFF」でも操作可能。

## 登録解除

本機に関する情報を全て削除し、登録を解除することができます。

- アプリをダウンロードしたスマートフォンを持ち、本機から5m以内まで近付いてください。
- 「情報トップ画面」を開き、右上の「操作」ボタンをタップします。



- 操作メニュー画面が表示されたら、「登録解除」をタップします。



- 「削除」という表示が出たら、「OK」をタップします。



- これで登録解除は完了です。



**稼働履歴**

本機の稼働履歴を確認することができます。

- ・アプリをダウンロードしたスマートフォンを持ち、本機から 5 m以内まで近付いてください。
- ・「情報トップ画面」を開き、右上の「操作」ボタンをタップします。



- ・操作メニュー画面が表示されたら、「稼働履歴」をタップします。



- ・稼働履歴を確認することができます。

状態	説明
正常終了	・自動運転による帰還時
強制終了	・「帰還」指示による帰還時 ・「停止」指示による停止時 ・『STOP』ボタンによる停止時
エラー	・エラー発生による運転終了時
作業中	・自動運転で作業中

開始日時	終了日時	状態
2019-09-17 08:04:56	2019-09-17 08:58:48	作業中
2019-09-16 13:40:07	2019-09-16 14:08:26	正常終了
2019-09-16 12:20:19	2019-09-16 12:20:19	エラー
2019-09-16 09:53:26	2019-09-16 09:58:53	強制終了

**情報の取扱いについて**

スマートフォンで稼働履歴を確認すると、その情報がクラウドサーバに自動送信されます。取得した情報は品質向上の目的で使用し、その他の目的に使用することはありません。

## エラー履歴

本機のエラー履歴を確認することができます。

- ・アプリをダウンロードしたスマートフォンを持ち、本機から5m以内まで近付いてください。
- ・「情報トップ画面」を開き、右上の「操作」ボタンをタップします。



- ・操作メニュー画面が表示されたら、「エラー履歴」をタップします。



- ・エラー履歴を確認することができます。

発生日時	エラーコード	エラー内容
2019-09-16 12:20:19	1	バッテリー残量低下

### 情報の取扱いについて

スマートフォンでエラー履歴を確認すると、その情報がクラウドサーバに自動送信されます。取得した情報は品質向上の目的で使用し、その他の目的に使用することはありません。

## ロボットの所有登録

お客様が所有されている本機の情報をご登録いただきます。  
本機に関する保証やサービス（動作プログラムの更新やメンテナンス時期の連絡）を受けていただくために、所有登録を行ってください。

- アプリをダウンロードしたスマートフォンを持ち、本機から5m以内まで近付いてください。
- 「情報トップ画面」を開き、右上の「操作」ボタンをタップします。



- 操作メニュー画面が表示されたら、「ロボットの所有登録」をタップします。



- 「所有登録」という表示が出たら、「OK」をタップします。



- これで登録は完了です。



## ユーザー登録

保証やサービス（動作プログラムの更新やメンテナンス時期の連絡）を受けていただくためにユーザー登録を行ってください。

- アプリをダウンロードしたスマートフォンを持ち、本機から5m以内まで近付いてください。
- スマートフォンアプリを起動し、「メニュー」をタップします。



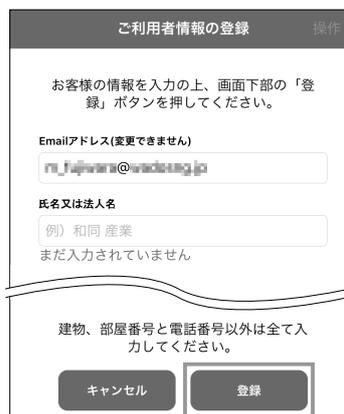
- 「マイアカウント」をタップします。



- 「登録情報」をタップします。



- 「ご利用者情報の登録」の画面が開くので、各項目を入力して「登録」ボタンをタップします。下に「まだ入力（選択）されていません」と表示されている項目は入力必須です。
- これでユーザー登録は完了です。



## アカウントのログアウト

- 「マイアカウント」の画面より「ログアウト」をタップします。
- ポップアップが表示されます。  
「OK」を選択するとログアウトします。



## アカウントの削除

- 「マイアカウント」の画面より「アカウント削除」をタップします。
- ポップアップが表示されます。  
「OK」を選択するとアカウントを削除します。



**本機の自動運転指示**

**帰還指示**

停止中や作業中の本機を充電ステーションに帰還させます。

- ・アプリをダウンロードしたスマートフォンを持ち、本機から5m以内まで近付いてください。
- ・「情報トップ画面」を開き、「帰還」ボタンをタップします。



- ・本機が充電ステーションに帰還します。  
**GPSアシスト機能の設定状況で帰還動作が異なります。**  
 有効：ダイレクト帰還機能により、最短経路で充電ステーションに戻ります。  
 無効：エリアワイヤーに沿って右回りで充電ステーションに戻ります。
- ・「帰還」指示をしたときの動作は、下表のように本機の状態によって異なります。

< 「帰還」指示をしたときの動作 >

バッテリー残量	0%	10%	20%	100%
本機の状態				
自動運転中に「帰還」指示	充電ステーションに帰還			
停止中に「帰還」指示	充電ステーションに帰還※1		充電ステーションに帰還	
充電中に「帰還」指示 (設置確認用)	発進後にエリアワイヤーに沿って右回り※2で充電ステーションに帰還※1		発進後にエリアワイヤーに沿って右回り※2で充電ステーションに帰還	

※1 バッテリー残量が20%以下の場合、スマートフォンアプリに「充電容量が不足しています」と表示されますが、バッテリー残量がなくなるまでは走行できます。

※2 充電ステーションから発進する場合は、GPSアシスト機能が有効でもダイレクト帰還機能は作動しません。

**[参考]**

「帰還」指示をした場合は、「草刈り開始」「充電後草刈り開始」指示をするまで、本機は充電ステーションから発進しません。

**草刈り開始指示**

停止中や充電ステーションで待機状態の本機に、作業スケジュールに設定された作業を開始させます。

- ・アプリをダウンロードしたスマートフォンを持ち、本機から5m以内まで近付いてください。
- ・「情報トップ画面」を開き、「草刈り開始」ボタンをタップします。



- ・本機が作業スケジュールに設定された作業を開始します。
- ・「草刈り開始」指示したときの動作は、下表のように本機の状態によって異なります。

<「草刈り開始」指示をしたときの動作>

バッテリー残量	0%	10%	20%	100%
本機の状態				
自動運転中に「草刈り開始」指示	作業スケジュール通りに作業を継続			
停止中に「草刈り開始」指示	停止状態のまま動作しない※1※2		作業スケジュール通りに作業開始※3	
充電中に「草刈り開始」指示	作業スケジュール通りに作業開始、しばらくして充電ステーションに帰還(自動運転)※2※3	作業スケジュール通りに作業開始※2※3		

※1 再度自動運転を行う場合は本機の充電が必要です。手動で充電ステーションとドッキングさせるか「帰還」指示をしてください。

※2 バッテリー残量が20%以下の場合、スマートフォンアプリに「充電容量が不足しています」と表示されますが、バッテリー残量がなくなるまでは走行できます。

※3 作業スケジュールの作業時間外の場合は、作業開始後すぐに帰還動作に移ります。

**[参考]**

本機を充電ステーションへ帰還させ、満充電後に作業スケジュール通りに作業開始までを一括で行いたい場合は、「充電後草刈り開始」指示を行ってください。(71ページを参照)

### 停止指示

作業中の本機を停止させます。

- アプリをダウンロードしたスマートフォンを持ち、本機から5m以内まで近付いてください。
- 「情報トップ画面」を開き、「停止」ボタンをタップします。



**充電後草刈り開始指示**

「帰還」と「草刈り開始」を一括で指示します。  
 停止中や作業中の本機を充電ステーションに帰還させ、満充電後に作業スケジュールに設定された作業を開始させます。  
 既に充電ステーションで待機している状態で「充電後草刈り開始」指示をした場合は、満充電後に作業スケジュールに設定された作業を開始します。

- アプリをダウンロードしたスマートフォンを持ち、本機から5m以内まで近付いてください。
- 「情報トップ画面」を開き、「充電後草刈り開始」ボタンをタップします。



- 本機が充電ステーションに帰還します。その後バッテリーが満充電になると、作業スケジュールに設定された作業を開始します。  
**GPSアシスト機能の設定状況で帰還動作が異なります。**  
 有効：ダイレクト帰還機能により、最短経路で充電ステーションに戻ります。  
 無効：エリアワイヤーに沿って右回りで充電ステーションに戻ります。
- 「充電後草刈り開始」指示をしたときの動作は、下表のように本機の状態によって異なります。

< 「充電後草刈り開始」指示をしたときの動作 >

本機の状態	バッテリー残量			
	0%	10%	20%	100%
自動運転中に「充電後草刈り開始」指示	充電ステーションに帰還			作業スケジュール通りに作業開始※1
停止中に「充電後草刈り開始」指示	充電ステーションに帰還※2	充電ステーションに帰還		
充電中に「充電後草刈り開始」指示	発進後にエリアワイヤーに沿って右回り※3で充電ステーションに帰還※2	発進後にエリアワイヤーに沿って右回り※3で充電ステーションに帰還		

- ※1 満充電になると、作業スケジュールに設定された作業を開始します。
- ※2 バッテリー残量が20%以下の場合、スマートフォンアプリに「充電容量が不足しています」と表示されますが、バッテリー残量がなくなるまでは走行できます。
- ※3 充電ステーションから発進する場合は、GPSアシスト機能が有効でもダイレクト帰還機能は作動しません。

## GPS アシスト機能

本製品には、GPS 機能を活用し本機の草刈り作業を補助する機能が搭載されています。作業エリア設定で GPS アシスト機能を有効にし、本機に設定を反映するとご使用いただけます。（GPS アシスト機能の有効/無効は 75 ページを参照）

## GPS エリアマップ（GPS アシスト機能）

エリアワイヤーの形状を、本機で読み取りデータ化します。本機に搭載されてる「GPSアシスト機能」を最大限活用する際に使用します。（GPSエリアマップの作成は40ページを参照）

## ダイレクト帰還（GPS アシスト機能）

充電ステーションへ帰還時、最適な帰還経路を判断し充電ステーションに帰還する機能です。帰還までの時間の削減による作業効率の向上や、エリアワイヤー付近の轍（わだち）を抑制します。本機能は、作業エリア設定を本機に反映した状態で「GPSアシスト機能」をONにすると自動的に有効になります。（作業エリア設定の詳細は73～77ページを参照）

### [参考]

時間帯や季節・天候によりGPSの精度が安定しない場合、最短経路ではなくエリアワイヤーに沿って走行する場合がございます。

## ポイント指定刈りモード（GPS アシスト機能）

GPSエリアマップ内にポイントを指定し、指定ポイント周辺を集中的に草刈りをする機能です。ポイント指定刈りモードが有効になると、モードが終了するまで本機は指定したポイントの周辺にのみ向かうようになります。

※ポイント指定刈りモードを有効にするには、下記の設定が必要です。

- ① 作業エリア設定を登録する。（作成は40ページを参照 編集は73～77ページを参照）
- ② 作業スケジュールで、ポイント指定刈りモードを有効にした個別スケジュールを作成し、作業スケジュールを本機に反映する。（78～82ページを参照）

### [参考] ポイント指定刈りモードで稼働中に任意で終了する方法

- ① 現在作業中の作業スケジュールの個別スケジュールの設定から、ポイント指定刈りモードを無効にして、作業スケジュールを本機に反映させてください。（81ページを参照）
- ② 現在作業中の作業エリア設定の指定ポイントの登録を削除して、設定を本機に反映してください。（76ページを参照）

※②の方法で削除した場合、同じ作業エリア設定で作成した別の作業スケジュールに影響を及ぼすおそれがあるため、ご注意ください。

## 作業エリア設定

GPS アシスト機能の ON / OFF と GPS エリアマップの各種設定ができます。  
作業スケジュールを設定の際は、事前に本設定の登録が必要です。

- ・「情報トップ画面」を開きます。
- ・「作業エリア設定」をタップしてメニュー画面を開きます。



## 作業エリア設定の新規作成

エリア・充電ステーションの新設や変更の際に、帰還テストと合わせて作業エリアの新規作成を行います。（40ページを参照）



## 作業エリア設定の読み出し（本機）

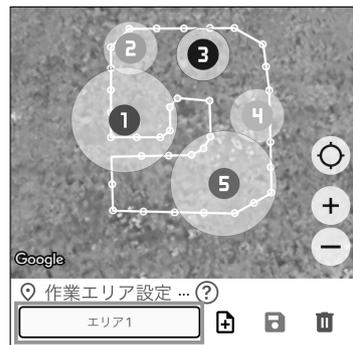
本機に登録された作業エリア設定をスマートフォンに読み出します。

- ・「作業エリア設定」のメニュー画面を開きます。
- ・アプリをダウンロードしたスマートフォンを持ち、本機から5 m以内まで近付いてください。
- ・「エリア読出」をタップし、本機との通信を開始します。



- ・通信に成功すると、本機から読み出したGPSエリアマップの各種情報がマップに表示されます。  
このとき、同一の設定内容がスマートフォンに保存されていた場合は、その作業エリア設定の名前が表示されます。

※スマートフォンに同一の設定内容がない場合は、作業エリア設定の名前が「ロボットから読み込んだデータ」と表示されます。



## 作業エリア設定の読み出し（スマートフォン）

スマートフォンに保存されている作業エリア設定を読み出します。

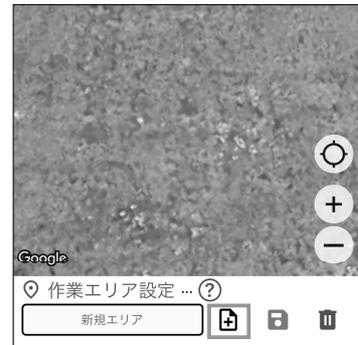
- ・「作業エリア設定」のメニュー画面を開きます。
- ・作業エリア設定の名前をタップします。
- ・保存した作業エリア設定の一覧が表示されます。使用する作業エリア設定を選択しタップします。



### 作業エリア設定の作成（初期設定状態）

初期設定状態（エリア情報無し）の作業エリア設定を作成します。  
主に帰還テスト開始時に使用します。（40 ページ参照）

- ・「作業エリア設定」のメニュー画面を開きます。
- ・右図に示すアイコンをタップします。作業エリア設定の名前が「新規エリア」となり、エリア情報がない状態（地形表示のみ）のマップが表示されます。



### 作業エリア設定に名前を付けて保存

作成・編集した作業エリア設定に名前を付けてスマートフォンに保存します。

- ・「作業エリア設定」のメニュー画面を開きます。
- ・右図に示すアイコンをタップします。



- ・ポップアップが表示されたら、作業エリア設定の名前を入力してください。
  - ・作業エリア設定の名前を付けたら「OK」をタップします。同名保存の場合は上書き保存となります。
- ※保存後に名前の変更はできません。名前のみ変更したい場合は、同じ設定内容で別名保存を行ってください。



### 作業エリア設定の削除

表示されている作業エリア設定を削除します。

- ・「作業エリア設定」のメニュー画面を開きます。
- ・右図に示すアイコンをタップします。ポップアップが表示されたら「OK」をタップします。



## GPS アシスト機能の有効／無効

- ・「作業エリア設定」のメニュー画面を開きます。
- ・右図に示す切り替えアイコンをタップして有効／無効を切り替えます。
- ※本機に設定を反映しない限り、アシスト機能は有効／無効になりません。



## エリアポイントの編集

GPSエリアマップ作成時に、角部とエリアワイヤーに沿って一定間隔に点（エリアポイント）が自動的に作成されます。ここでは作業エリアのエリアポイントを編集できます。

- ・右図に示す切り替えアイコンで、エリアポイント編集画面の表示／非表示が切り替えられます。

### エリアポイントの色の種類

青色：主に角部とエリアワイヤーに沿って一定間隔に作成されます。

水色：GPSエリアマップの内角（内側に入り込んだエリア形状の角端部）に作成されます。このエリアポイントを「誘導ポイント」と呼びます。

- ・各エリアポイントを確認し、誘導ポイントが内角にのみ作成されている状態か確認してください。  
内角の一部に誘導ポイントが作成されていない、または内角以外に誘導ポイントが作成されていた場合は、エリアポイントの編集が必要です。
- ・マップ上でエリアポイントをタップすると、ピンが表示されます。該当するエリアポイントを選択した状態で、右図に示すアイコンをタップしON/OFFを切り替えてください。



### [重要]

内角の一部に誘導ポイントが無い、または内角以外に誘導ポイントがある状態で本機を稼働させた場合、GPSアシスト機能が正常に作動しない場合があります。

## 作業エリア設定を本機に反映

設定した作業エリア設定を本機に反映します。

- ・「作業エリア設定」のメニュー画面を開きます。
- ・アプリをダウンロードしたスマートフォンを持ち、本機から5m以内まで近付いてください。
- ・作業エリア設定の内容を確認し「設定の反映」をタップします。
- ※スマートフォンにも作業エリア設定が自動的に保存されます。



## 指定ポイントの登録

ポイント指定刈りモードで活用する指定ポイントを登録します。

### [重要]

草丈が高い草（30cm 以上）や茎が太い草の密生地にポイントを指定した場合、ポイント指定刈りモードで草刈りできなかつたり、密生地内で身動きがとれず本機が停止する場合があります。草丈が高い草は本機が刈り取り可能な高さまで処理し、茎が太い草などは取り除いてください。

スマートフォン、または本機に保存された作業エリア設定を読み出します。（73ページを参照）

1つの作業エリア設定に対し最大5つまで指定ポイントを設定できます。  
はじめに、設定したいポイントの番号と同じ番号のマスをクリックしてください。



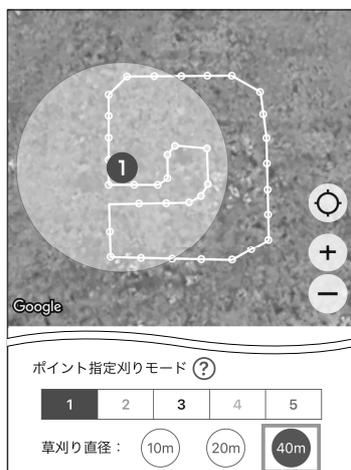
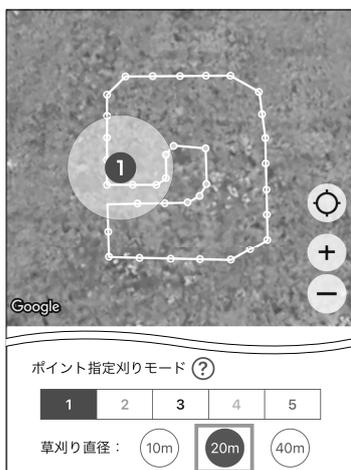
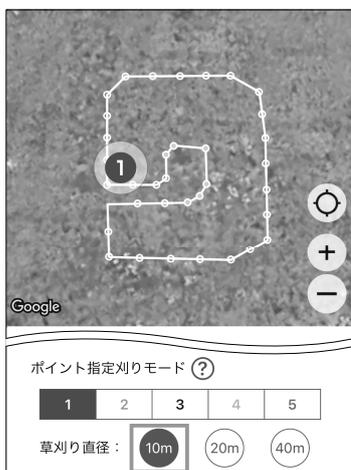
### 作業場所の設定

- ・マップに表示された作業エリア範囲内をタップすると、指定したポイントに指定した番号のピンと環状の範囲が表示されます。
- ※作業エリア範囲外にポイントを指定することはできません。エリア範囲外をタップした場合、エリア範囲内でタップした位置に最も近いポイントが自動的に選択されます。
- ・ピンを移動させたい場合は、ピンを1秒ほど長押しして、移動させたい方向にスライドして移動させるか、エリア範囲内で狙いの場所を直接タップして、ピンの位置を再設定してください。



### 作業範囲の設定

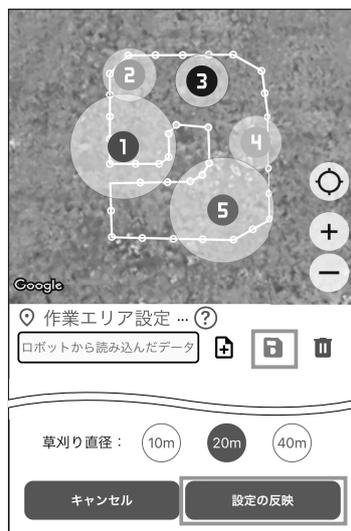
- マップに表示された環状範囲がポイント指定刈りモードで草刈りを行う範囲になります。10m、20m、40mをアイコンをそれぞれタップすることで、作業範囲を変更できます。



- 既に選択されているアイコンをタップすると選択が解除されて、マップより番号のピンが削除されます。指定ポイントを使用しない場合は、右図のように選択が無い状態で設定を反映してください。



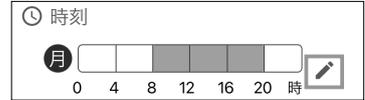
- 全ての設定が完了したら、作業エリア設定を保存します。
  - そのまま設定を本機に反映させる場合は「設定の反映」をタップしてください。
- ※スマートフォンにも作業エリア設定が自動的に保存されます。



## 作業スケジュールの設定

曜日／時間／動作モード／稼働エリアを指定し、自動運転で本機を稼働させることができます。作業スケジュールの設定の際は、事前に作業エリア設定の登録が必要です。

- ・「情報トップ画面」から時刻の鉛筆アイコンをタップして「稼働時間設定」メニュー画面を開きます。



## 稼働時間設定

### (I) 作業スケジュール

現在設定中の作業スケジュールを表示します。

※作業エリアの読み出しをした際は

「ロボットから読み込んだデータ」が表示されます。

### (II) グラフエリア (曜日／時間帯／稼働モードの表示)

緑色：本機が草刈り作業を行う時間帯を示します。

(充電待機中の時間も含まれます)

青色：本機が夜警モードで稼働する時間帯を示します。

(夜警モードの機能と設定は82ページを参照)

白色：本機が充電ステーションで待機する時間帯を示します。

黒色：本機が充電ステーションで24時間待機を示します。

特定の曜日だけ作業を休止する場合に使用します。

グラフエリア左側の曜日アイコンをタップすると、稼働時間が黒く塗りつぶされた状態となります。

元に戻す場合は、同様に曜日アイコンをタップします。

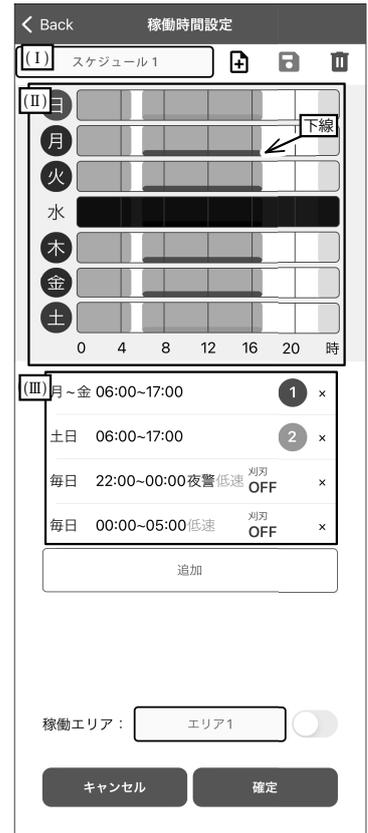
下線：本機が指定の時間帯をポイント指定刈りモードで稼働することを示します。色はそれぞれ設定している作業エリアの1～5の指定ポイントの色と対応しています。

(ポイント指定刈りモードの機能は72ページを参照)

(ポイント指定刈りモードの設定は82ページを参照)

### (III) 個別スケジュールの詳細リスト

曜日／時間帯／作業モード (夜警/低速/刈刃OFF) / 指定ポイントの各設定の詳細を表示します。リストは上から古い順番で表示されます。(個別スケジュールの設定は81ページを参照)



### 【重要】 個別スケジュールの時間帯が被った際はご注意ください

個別スケジュール同士で作業時間帯が被った場合、その時間帯は設定した各動作モードのうち優先度の高い動作を行います。個別スケジュールが複雑化するため、なるべく時間帯が被らないように個別スケジュールを設定してください。

<時間帯が被った際の動作の優先度>

優先度	本機の走行設定 <sup>※1</sup>	低速モード <sup>※1</sup>	刈刃回転 OFF モード <sup>※1</sup>
高 ↑	① 特定の曜日 24 時間待機 (黒色)		
	② ポイント指定刈りモード (最新) <sup>※2</sup>	② ON	② ON (刈刃が回転しない)
	③ ポイント指定刈りモード (古) <sup>※2</sup>	③ OFF	③ OFF (刈刃が回転する)
	④ 通常草刈り作業		
	⑤ 夜警モード		
低 ↓			

※1 本機の走行設定/低速モード/刈刃回転OFFモードは、それぞれが共存して動作します。

※2 最新の個別スケジュール (リストの順番が下) に設定された指定ポイントを優先します。

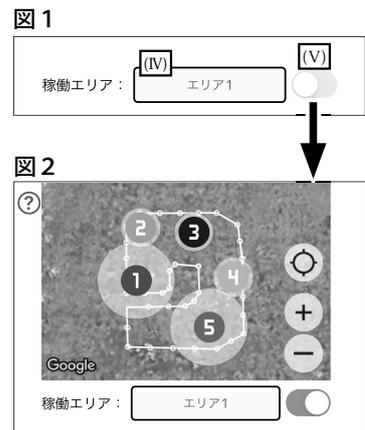


**(IV) 稼働エリアの選択**

スマートフォンに保存された作業エリア設定の確認ができます。作業エリアの名前をタップすると、スマートフォンに保存された作業エリア設定を読み込むことができます。  
 (作業エリア設定の登録は73～77ページを参照)  
 ※個別スケジュールの設定時にも使用します。

**(V) 稼働エリアの表示**

(図1)の切り替えアイコンをタップすると、マップ表示のON/OFFが切り替わります(図2)



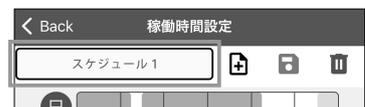
**作業スケジュールの読み出し (本機)**

「情報トップ画面」の読み込みとあわせて、作業スケジュールの情報が読み込まれます。本機の作業スケジュール情報を更新する場合は、「情報トップ画面」より情報の再読み込みを行ってください。(52ページを参照)

**作業スケジュールの読み出し (スマートフォン)**

スマートフォンに保存されている作業スケジュールを読み出します。

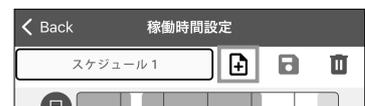
- ・「稼働時間設定」のメニュー画面を開きます。
- ・作業スケジュールの名前をタップします。
- ・保存した作業スケジュールの一覧が表示されます。使用する作業スケジュールを選択しタップします。



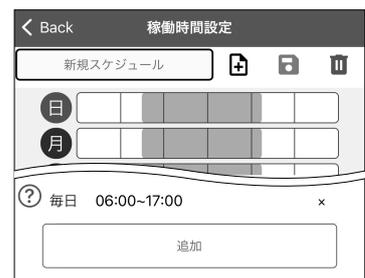
**作業スケジュールの新規作成**

作業スケジュールの新規作成を行います。

- ・「稼働時間設定」のメニュー画面を開きます。
- ・右図に示すアイコンをタップします。



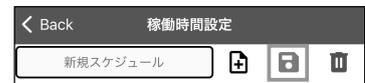
- ・「新規スケジュール」の名前で作業スケジュールが作成されます。  
 初期設定「毎日 6:00～17:00」(動作モード無し)が個別スケジュールに設定されます。



### 作業スケジュールに名前を付けて保存

作成・編集した作業スケジュールに名前を付けてスマートフォンに保存します。

- ・「稼働時間設定」のメニュー画面より、右図に示すアイコンをタップします。



- ・ポップアップが表示されたら、テキストボックス内にスケジュールの名前を入力してください。
  - ・スケジュールの名前を付いたら「OK」をタップします。同名保存の場合は上書き保存となります。
- ※保存後に名前の変更はできません。名前のみ変更したい場合は、同じ設定内容で別名保存を行ってください。



### 作業スケジュールの削除

表示されている作業スケジュールを削除します。

- ・「稼働時間設定」のメニュー画面より、右図に示すアイコンをタップします。
- ・ポップアップが表示されたら「OK」をタップします。



### 作業スケジュールを本機に反映する

表示されている作業スケジュールを本機に反映します。

- ・「稼働時間設定」のメニュー画面を開きます。
  - ・アプリをダウンロードしたスマートフォンを持ち、本機から5m以内まで近付いてください。
  - ・作業エリア設定の内容を確認し「確定」をタップします。
- ※スマートフォンにも作業スケジュールが自動的に保存されます。



#### [重要]

- ・設定を本機に反映する際は、圃場のエリアワイヤー形状／本機に反映されている作業エリア設定／反映する作業スケジュールの作業エリア設定がそれぞれ一致する状態で反映させてください。一致しない状態で反映した場合、本機が正常に走行しません。
- ・「情報トップ画面」右上の「操作」ボタンより「動作モード変更」の設定をしている場合は、個別スケジュールで設定した動作モード（82ページを参照）が正常に作動しません。

## 個別スケジュールの設定

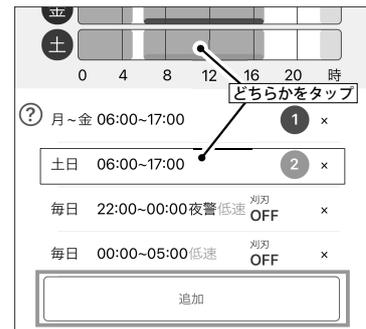
曜日／時間帯／動作モードを設定できます。

1つの作業スケジュールにつき、最大20個まで個別スケジュールが登録が可能です。

### 【重要】 個別スケジュールの設定を行う前に

事前に「稼働時間設定」のメニュー画面より、稼働エリアの表示を個別スケジュールを設定する作業エリア設定に切り替えてください。（78ページを参照）

- ・個別スケジュールの設定を変更したい場合は、グラフ表示を直接タップするか、該当する稼働日・稼働時間の項目をタップします。
- ・個別スケジュールの設定を追加する場合は、「追加」ボタンをタップします。



### 開始時刻・終了時刻

右図の枠の範囲内を上下にスクロールして設定します。

時間は15分刻みで時間指定ができます。

最大24時間まで連続稼働時間の設定ができます。

（開始時刻と終了時刻を同じ時間に設定）

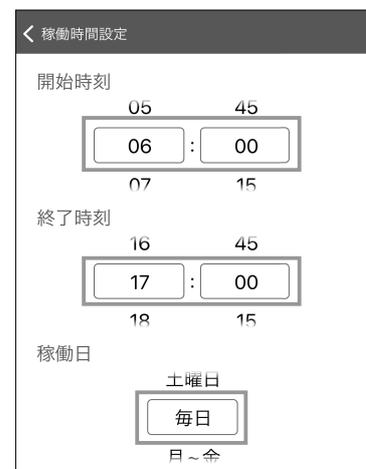
※00：00をまたいで時間指定をした場合は、反映時に00：00を境とした2つの設定が自動的に作成されます。

（例）20：00～5：00 で設定

→20：00～00：00、00：00～5：00

### 稼働日

右図の枠の範囲内を上下にスクロールして、日・月・火・水・木・金・土・月～金・土日・毎日の10種類から選んで設定します。



### 【重要】

本機の帰還から発進までの待機時間が短いスケジュールを設定した場合、本機はバッテリー充電を優先するため、スケジュール通りに発進しない場合があります。

### 動作モード

本機の動作モードのON/OFFを設定できます。

初期値は全てOFF（通常草刈り作業）に設定されています。

**夜警モード** : 本機が定期的にエリアワイヤーに沿って走行し、エリア内に動物を侵入させにくくするモードです。

**低速モード** : 本機が低速で走行します。

**刈刃回転OFFモード** : 刈刃を回さずに稼働します。

### 指定ポイント

ポイント指定刈りモードのON/OFFを設定できます。

(図1) 右側にある切り替えアイコンをタップしてONにすると、「稼働時間設定」のメニュー画面で表示していた「稼働エリア」のマップ情報が前面に表示されます。(図2)

(図2) の状態より指定ポイントと作業範囲を確認し、枠の範囲内の1～5の番号のマスをクリックして番号を選択してください。選択状態で設定を反映すると、設定した時間帯は指定した番号のポイント指定刈りを行います。

※事前に「作業エリア設定」からGPSエリアマップと指定ポイントの登録が必要です。  
(作業エリア設定は73～77ページを参照)

図1

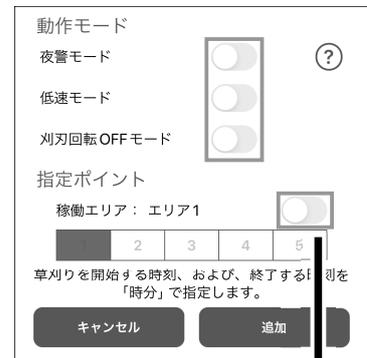


図2



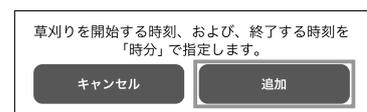
#### [参考] 夜警モードとポイント指定刈りモードの設定の競合について

夜警モードとポイント指定刈りモードは、それぞれ本機の走行制御が異なるため、併用してモード設定をすることができません。モードを設定する場合は、どちらか一方のモードをOFFにしてください。

#### [参考] 電源供給に太陽光パネルをご使用の場合はご注意ください

電源供給に太陽光パネルをご使用の場合は、夜間のバッテリーの電力消費を抑えるため、夜警モードが動作しない仕様になっています。

- ・「追加」ボタンをタップして、設定を反映します。  
※設定変更時は「変更を適用」と表示されます



# メンテナンス

## 定期点検

お客様ご自身で行っていただける点検・整備項目の他に、販売店または代行店で定期的を実施していただく項目があります。

機械の整備不良による事故を未然に防止するため、1シーズン毎に販売店または代行店での定期点検・整備を受け、各部の安全を確保してください。

## 点検・整備項目一覧表

点検・調整箇所	内容	週1回	月1回	年1回または 960稼働時間ごと *4(草刈り時間)	参照ページ
作業エリア	点検	シーズン中の草刈り作業開始前または 前回の作業から長期間空いた場合			86
エリアワイヤー	点検		○		86
刈刃および 刈刃ボルト、 刈刃ディスク	点検		○		87
	清掃		○		85
	交換			必要に応じて実施	88
『STOP』ボタン	点検			○	91
	清掃		○		85
本体部品 *1	点検			○ *2	—
	清掃			○ *2	—
充電ステーション	点検			○	92
	清掃	○			92
ステーション アンカー	点検または増打ち	○ *3			92
タイヤ	点検		○		90
	清掃		○		85
	交換			○ *2 *5	90
ホイールカバー	清掃			○ *2 *5	90
本体カバー内部	清掃			○ *2	86
充電端子	点検		○ *2		91
	清掃			必要に応じて実施 *2	91
バッテリー	交換	作業回数 1500 回または 2年ごとに実施 *2 *4 *5			90 (販売店または 代行店に依頼 してください)
防雨ボックス	点検		○		93
	整備			必要に応じて実施	93

\*1 本体部品は、必要に応じて交換してください。

\*2 適切な工具がない場合や機械の知識がない場合、部品の交換・修理は販売店または代行店に依頼してください。

\*3 ステーションアンカーが緩んだ場合、しっかりと再度打ち込んでください。

\*4 稼働時間や作業回数は、スマートフォンアプリで確認できます。

\*5 交換時期は目安です。圃場や使用の条件で変わります。

**[重要]**

- ・点検やメンテナンスをする際は、本機を充電ステーションから取り外してから行ってください。
- ・点検やメンテナンスは、本機内部に雨などが当たらない場所で行ってください。

**[重要]**

廃棄物をみだりに捨てたり、焼却すると環境汚染につながり、法令により処罰されることがあります。ゴム類、その他の有害物質を廃棄または焼却するときは、法令に従い適正に処理してください。不明な場合は購入先または産業廃棄物処理業者にご相談の上処理してください。

※ 廃棄物処理法、資源有効利用促進法

リチウムイオンバッテリーは、廃棄（リサイクル）方法が法令により定められていますので、廃棄せずに販売店または代行店までご持参ください。

**作業エリア**

シーズン中の作業開始前や前回の作業から長期間空いた場合、本機の稼動前に必ず作業エリア内の状況を確認してください。

また、前回の作業より敷設を変更した場合は、18～23・27～32ページを参照し敷設状況もあわせて確認してください。

- ・作業エリア内の「窪地」「穴」「畝」などは平らに整地してください。本機やタイヤがはまったり、乗り上げて走行不能になるおそれがあります。
- ・作業エリア内に「枯れ木」「剪定した枝」などは取り除いてください。本機の車輪や刈刃部分に挟まるおそれがあります。
- ・「つる性の植物」「草丈の高い草（30cm以上）」などは取り除いてください。草が刈刃部分に絡まり、継続作業が出来なくなる場合があります。
- ・「草の密生地」「茎が太い草」は本機の刈刃が止まらない程度まで短く刈ってください。作業負荷が高く作業効率が著しく低下する場合があります。
- ・「ひも」「ロープ」などは取り除いてください。回転物に巻き付くおそれがあります。
- ・「マルチシート」「マイカー線」などは取り除くか作業エリアの区間から除外してください。本機が巻き込んで正常な動作ができない場合があります。
- ・ソーラーパネルなどの地表に露出した送電線は、送電線を深く埋設するか作業エリアの区間から除外してください。本機に巻き込まれて、送電線の損傷や本機が故障するおそれがあります。
- ・作業エリア内に高さ15cm以下の物は置かないでください。刈刃が触れ破損するおそれがあります。
- ・しっかり固定されていない果樹支柱などは確実に固定してください。支柱を押し倒して本機が下敷きになったり、本機が乗り上げて走行不能になる場合があります。
- ・雨天時等ぬかるみや水たまりの発生しやすい場所は、地面の状態を見て走行可能な時に使用してください。

**エリアワイヤー**

- ・エリアワイヤーの浮きがないか確認してください。
- ・エリアワイヤーが切れていないか確認してください。切れていると、充電ステーションのランプが3回点滅します。（93ページを参照）切れている場合は、販売店または代行店にご連絡ください。

清掃



清掃を行う前に必ず『STOP』ボタンを押して本機を停止させて、本機の電源スイッチを「OFF」にしてから清掃を行ってください。守らないと、万が一に突然本機が稼働した場合、機械に巻き込まれて傷害事故をまねくおそれがあります。



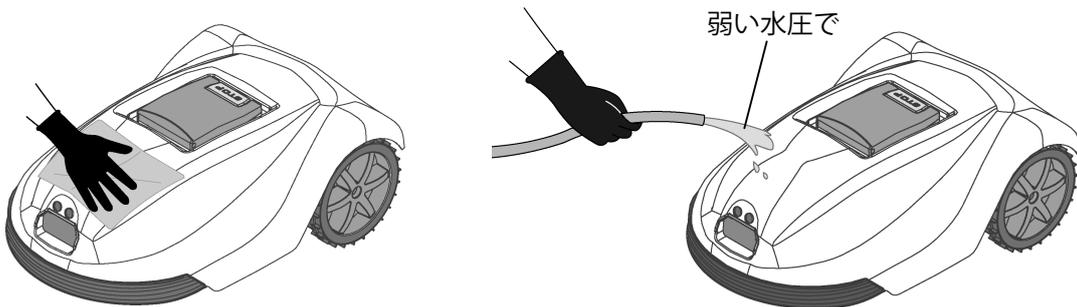
清掃の際は、必ず厚手の作業手袋を装着して清掃を行ってください。また、刈刃には直接手を触れないでください。守らないと、本機の刈刃で傷害事故を引き起こすおそれがあります。

[重要]

本機を洗う際には高圧洗浄機を使用しないでください。また、本機を裏返して水をかけないでください。

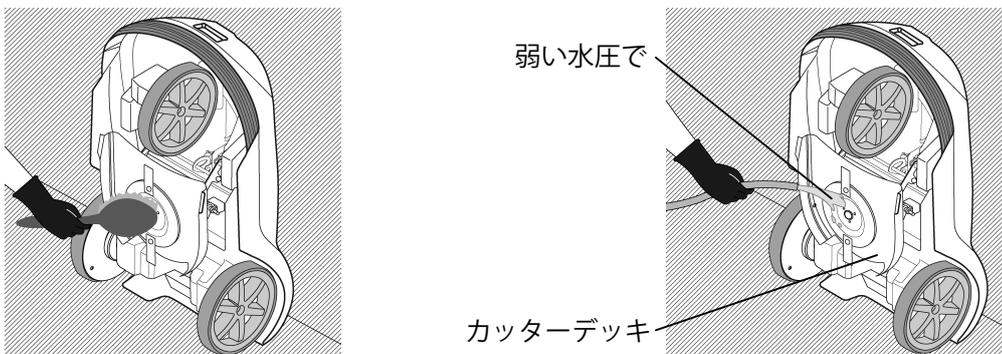
・ 本体外側の清掃

- ・ ブラシやウエスをを使用して本機の汚れや草を取り除くか、水洗いをしてください。
- ・ 水洗いをする場合は弱い水圧で洗浄を行ってください。
- ・ 『STOP』ボタン周辺にゴミがたまると操作パネルカバーの開きが悪くなるため、1～2ヵ月ごとに清掃してください。



・ 本体裏側の清掃

- ・ 乾いたブラシなどを利用して、刈刃部分やタイヤなどに付着した草くずや泥を除去するか、または水洗いで汚れを除去します。
- ・ 水洗いをする場合は弱い水圧で洗浄を行ってください。

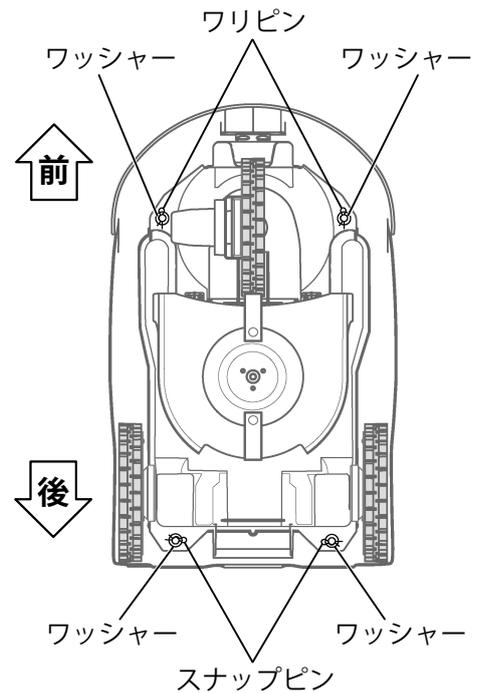


[参考]

雨上がりなど、泥の付きやすい状態の時は、こまめに点検・清掃を行うようにしてください。

・カバー内部の清掃

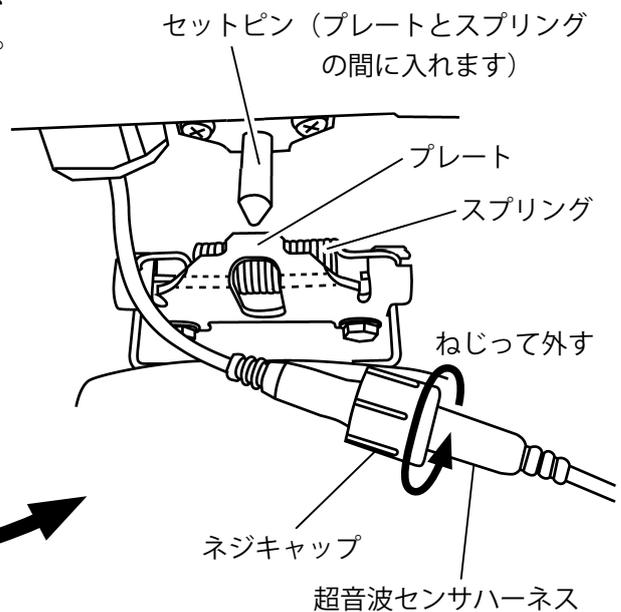
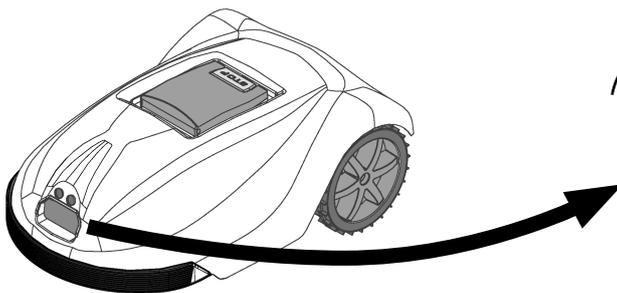
- ・カバー内部を清掃する際は、カバーを取り外す必要がありますので、以下の手順で行ってください。
  - ①本機を壁に立てかけて、ワリピンとスナップピン（計4ヶ所）を、ラジオペンチを使用して取り外します。
  - ②カバー内部の超音波センサハーネスのネジキャップをねじって外してから超音波センサハーネスを両側に引っ張って、超音波センサハーネスを取り外します。
- ・カバーを外し、ブラシやウエスを利用して、土汚れや草くずを除去します。



**[重要]**

カバー内部には水をかけないでください。

- ・カバーを取り付ける際は、以下の点に注意して、取り外した時と逆の手順で取り付けてください。
  - ①ワリピンは前側、スナップピンは後側に取り付けます。  
(前後で使用するピンが異なります)
  - ②セットピンはプレートとスプリングの間に入れます。



**[参考]**

ワリピンとスナップピンの取り付け位置が違っていたり、セットピンがプレートとスプリングの間に入っていないと、カバーが外れて本機が動かなくなる場合があります。

点検・整備

刈刃・刈刃ボルト・刈刃ディスク



点検・整備を行う前に必ず『STOP』ボタンを押して本機を停止させて、本機の電源スイッチを「OFF」にしてから点検・整備を行ってください。守らないと、万が一に突然本機が稼働した場合、機械に巻き込まれて傷害事故をまねくおそれがあります。



点検・整備を行う際は、必ず厚手の作業手袋を装着して点検・整備を行ってください。また、刈刃には直接手を触れないでください。守らないと、本機の刈刃で傷害事故を引き起こすおそれがあります。

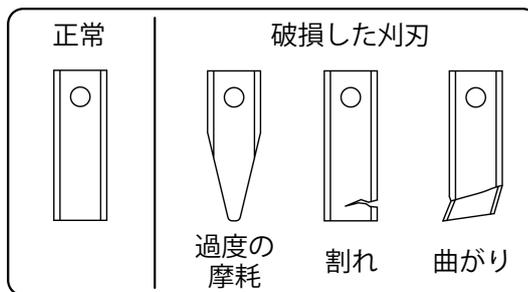
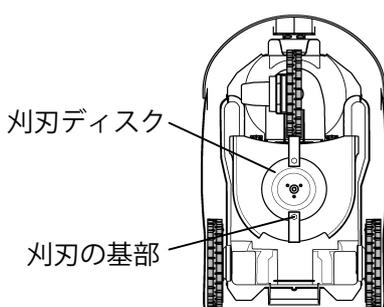
[重要]

本機が倒れないように、壁などで本機を支えてください。  
点検中に、本機を地面から持ち上げないでください。

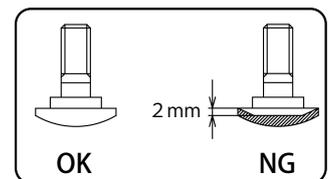
- ・本機を快適に使用するためには、刈刃の刃先を常に鋭利な状態にしてください。
- ・刈刃の寿命は刈る草の状態によって異なります。
- ・草の切り口がむしれているような場合は、刈刃を交換する時期です。

刈刃、ボルト、刈刃ディスクを点検します。

点検項目		処置
刈刃およびボルト	刈刃の損傷	刈刃を目視で点検してください。 損傷している場合は、刈刃を交換してください。刈刃の交換については、88 ページを参照してください。
	ボルトのゆるみ	手でボルトを回し、ゆるみを確認します。ボルトがゆるんでいる場合は、指定されたトルクで締め付けてください。
	ボルトの頭の摩耗	ボルトの頭の摩耗を、目視で点検してください。摩耗している場合は、2本の刈刃と必要に応じてボルトも交換してください。
刈刃ディスク	刈刃ディスクの反り	刈刃ディスクを回し、目視で点検してください。反りがある場合は、販売店または代行店にご相談ください。



刈刃の点検



ボルト頭の摩耗の点検

・ 刈刃の交換



交換を行う前に必ず『STOP』ボタンを押して本機を停止させて、本機の電源スイッチを「OFF」にしてから交換を行ってください。守らないと、万が一に突然本機が稼働した場合、機械に巻き込まれて傷害事故をまねくおそれがあります。



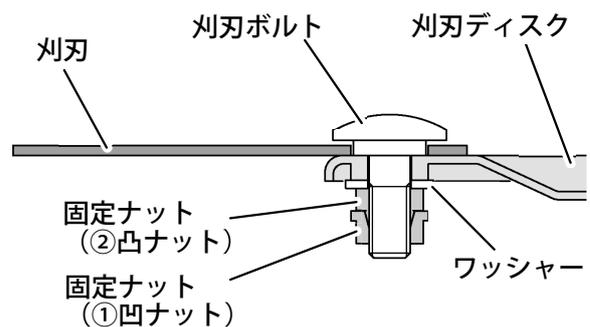
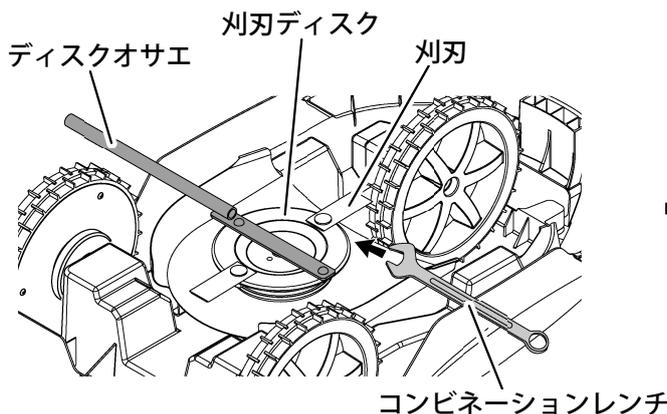
交換を行う際は、必ず厚手の作業手袋を装着して交換を行ってください。また、刈刃には直接手を触れないでください。守らないと、本機の刈刃で傷害事故を引き起こすおそれがあります。

[重要]

- ・ 刈刃の交換は、付属工具にて交換可能です。交換方法が分からない、または交換作業に自信がない方は販売店または代行店にご相談ください。
- ・ 刈刃を交換する前に、刈刃ディスクについた汚れや草くずを取り除いてください。
- ・ 純正の刈刃を使用してください。

- ・ 電源スイッチを「OFF」にして、本機の電源を切ります。（46 ページを参照）
- ・ 本機を裏返すか、壁に立てかけます。

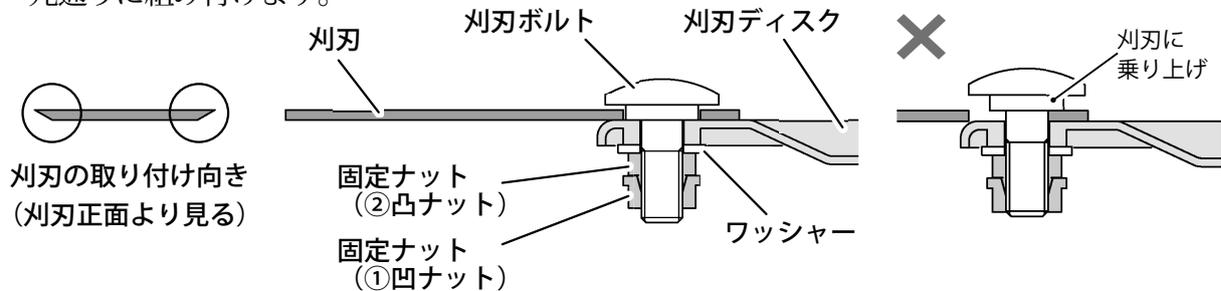
- ・ 刈刃ディスクが回転しないように、付属のディスクオサエで刈刃ディスクを押さえながら、付属のコンビネーションレンチで固定ナットをゆるめて、各部品を取り外します。固定ナットは、①凹ナット、②凸ナットの順番で取り外します。



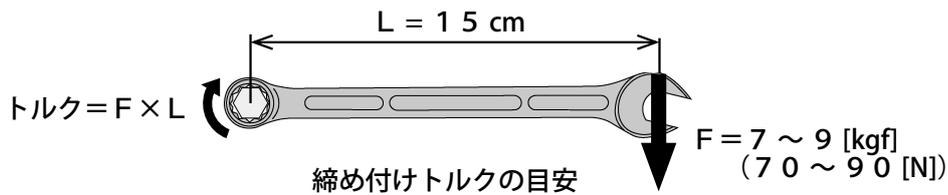
※上記イラストは、本機が裏返しのため、天地が反転しています。

- ・ 刈刃ディスクについた汚れや草くずを取り除きます。

- ・ 刃を交換します。
- ・ 取り外しと同様に、付属のディスクオサエとコンビネーションレンチを使用して、各部品を元通りに組み付けます。



- ・ 固定ナットは下記の方法で締め付けます。
  - 1) ②凸ナットを  $12 \pm 1 \text{ N} \cdot \text{m}$  ( $120 \pm 10 \text{ kgf} \cdot \text{cm}$ ) のトルク値で締め付けます。



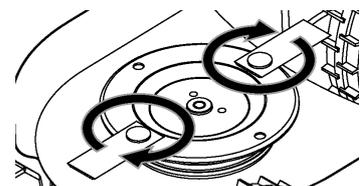
- 2) ①凹ナットの座面が②凸ナットに密着するまで①凹ナットを締め付けます。

**[重要]**

- ・ 刃の取り付け向きを間違えると、刃取り性能が十分に発揮されないおそれがあります。
- ・ 刃ボルトを刃の穴に収めた後に固定ナットを締め付けてください。刃に乗り上げた状態で締め付けた場合、性能が十分に発揮されなかったり、機械が破損するおそれがあります。

刃	品番：31906-M92-***	品名：ナイフ88
刃ボルト	品番：31905-M92-***	品名：段付カクネボルト M8×16

- ・ 刃がスムーズに回転することを確認します。スムーズに回転しない場合は、刃ボルトと刃を取り付け直してください。



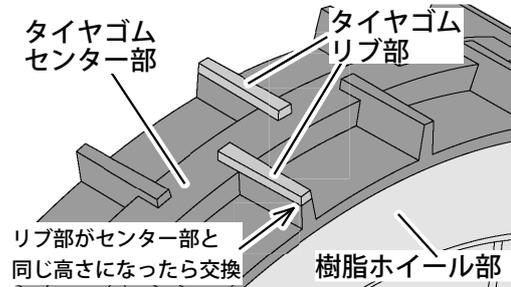
タイヤ



点検・交換・清掃を行う前に必ず『STOP』ボタンを押して本機を停止させて、本機の電源スイッチを「OFF」にしてから点検・交換・清掃を行ってください。守らないと、万が一に突然本機が稼働した場合、機械に巻き込まれて傷害事故をまねくおそれがあります。

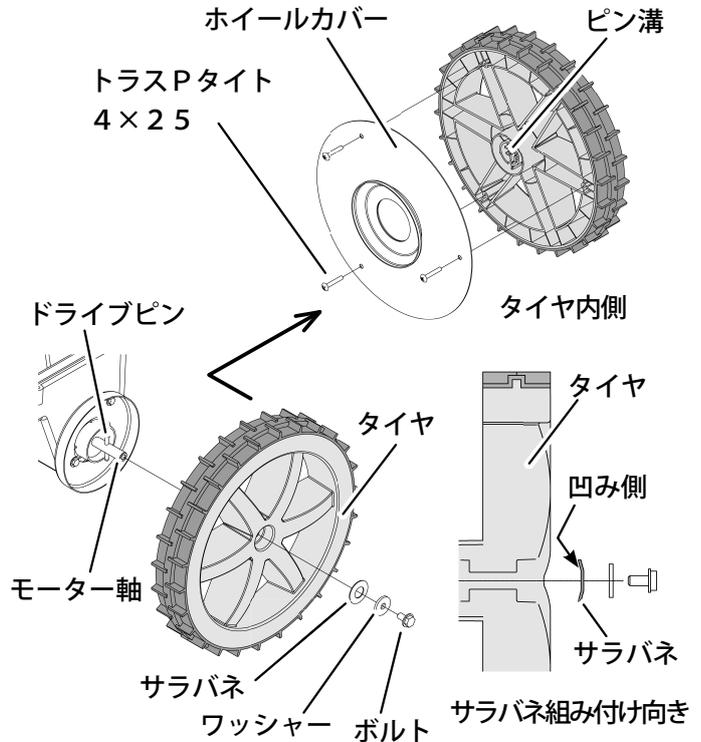
・タイヤの点検

- ・タイヤのゴム部のすり減りを確認します。右図の通り、タイヤゴムリブ部がタイヤゴムセンター部と同じ高さまで擦り減ったら交換してください。



・タイヤの交換と清掃

- ・本機を壁に立てかけるか裏返しにします。
- ・ボックスレンチ等を使用して、タイヤを固定しているボルト、ワッシャー、サラバネを取り外し、タイヤからトラスPタイト 4×25、ホイールカバーを取り外します。
- ・モーター軸の周辺やホイールカバーに草や泥などが付着している場合は除去します。
- ・新しいタイヤに交換します。タイヤにトラスPタイト 4×25でホイールカバーを取り付けます。
- ・タイヤを本機に取り付けます。このとき、ドライブピンとタイヤのピン溝の位置を合わせて取り付けてください。
- ・ワッシャーとサラバネを組み付け、トルクレンチを使用して、ボルトを指定されたトルク値で締め付けます。



1.2 ± 1 N・m (120 ± 10 kgf・cm)

**[重要]** タイヤの交換は適切な工具を必要とするため、工具をお持ちでない場合は販売店または代行店に作業を依頼してください。

タイヤ 品番：21200-M92-\*\*\* 品名：タイヤASSY

バッテリー

- ・作業回数1500回または2年に1回を目安に交換します。ロボット草刈機の充電や作業時間が短くなってきたら、交換する必要があることを示しています。ただし、問題なく作業できるあいだは交換不要です。交換は販売店または代行店に依頼してください。

**[重要]** バッテリー 品番：84700-M92-\*\*\*  
品名：Li-ionバッテリーパック (QB)

## 『STOP』ボタン

本機の稼働中に、『STOP』ボタンを押して本機が停止することを確認してください。



- ・『STOP』ボタンで本機が停止しない場合は、電源スイッチを「OFF」にして本機の電源を切ってください。その後、販売店または代行店にご連絡ください。
- ・『STOP』ボタン周辺にゴミがたまると操作パネルカバーの開きが悪くなるため、1～2ヵ月ごとに清掃してください。
- ・操作パネルカバーが開かない場合は、販売店または代行店にご相談ください。本機が停止せず傷害事故をまねくおそれがあります。

## 充電端子



点検・清掃を行う前に必ず『STOP』ボタンを押して本機を停止させて、本機の電源スイッチを「OFF」にしてから点検・清掃を行ってください。守らないと、万が一に突然本機が稼働した場合、機械に巻き込まれて傷害事故をまねくおそれがあります。



点検・清掃を行う前に充電ステーションの電源プラグをコンセントから取り外してください。



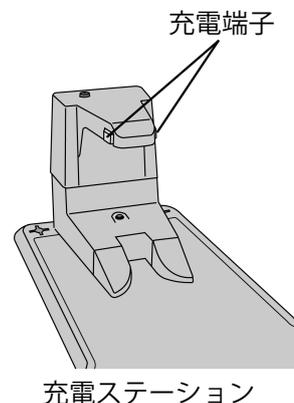
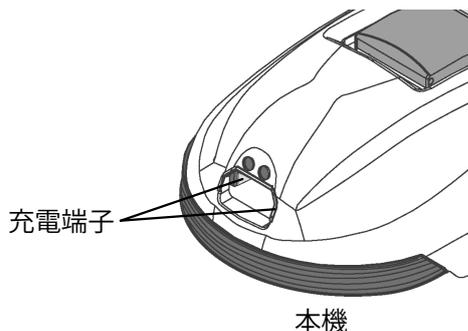
充電端子には直接手を触れないでください。触れると感電するおそれがあります。

### ・充電端子の点検

- ・本機と充電ステーションの充電端子が汚れたり、錆びついていないか確認します。
- ・充電ステーションに本機がドッキングした時に、正常に充電されるか確認します。正常に充電されない場合や、充電不良のエラー表示が出た場合は、充電端子を清掃します。

### ・充電端子の清掃

- ・本機と充電ステーションの充電端子を台所用研磨剤等で磨いてください。研磨剤等はその後よくふき取ってください。



## 充電ステーション



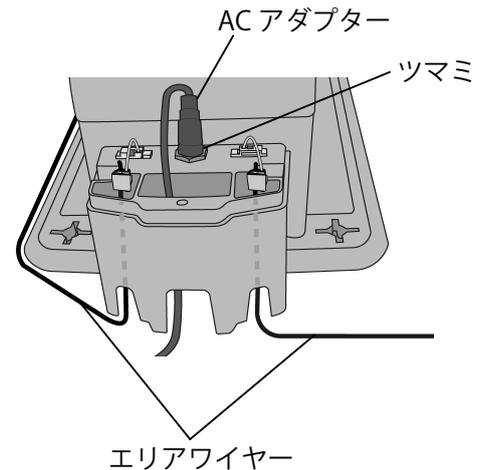
点検・清掃を行う前に充電ステーションの電源プラグをコンセントから取り外してください。



充電端子には直接手を触れないでください。  
触れると感電するおそれがあります。

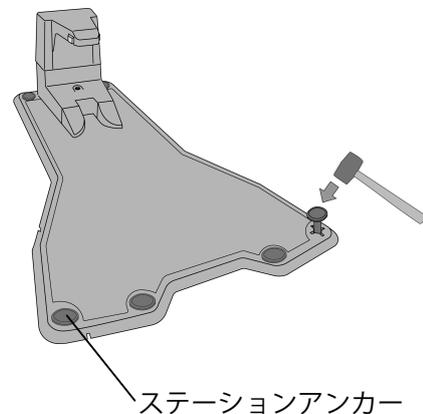
### ・充電ステーションの点検

- ・充電ステーションを目視で点検してください。損傷が見つかった場合は、販売店または代行店に連絡し修理を受けてください。
- ・ターミナルカバーを外してエリアワイヤーとACアダプターが充電ステーションに接続されているか確認します。アダプターやワイヤーが抜けそうになっている場合は、奥まで差し込み、アダプターはツマミを回してしっかりロックしてください。



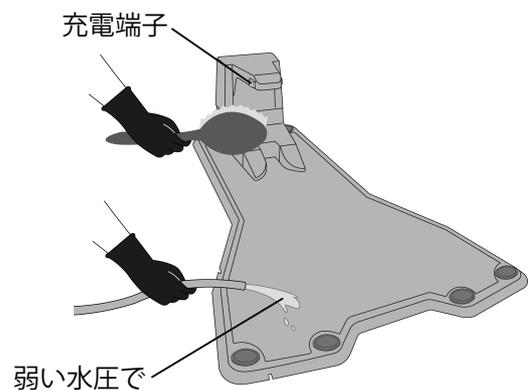
### ・ステーションアンカーの点検

- ・ステーションアンカーを目視で確認してください。浮き上がっている場合は、しっかりと再度打ち込んでください。



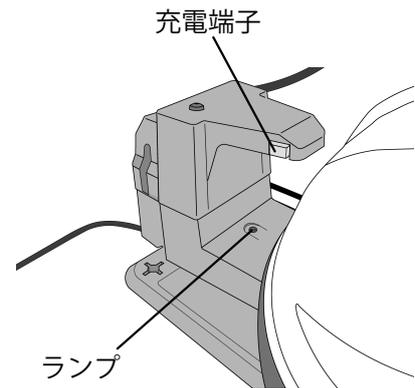
### ・充電ステーションの清掃

- ・ブラシを利用して充電ステーションについた汚れや草くずを除去します。
- ・充電端子など、本機がドッキングする箇所周辺の汚れは丁寧に除去してください。
- ・水洗いをする場合は、ターミナルカバーを取り付けたまま弱い水圧で洗浄を行ってください。



・ドッキング動作の点検

- ・本機を帰還させて、充電ステーションと正常にドッキングできるか確認してください。正常にドッキングした場合、ランプが明滅（明るさ変化）します。
- ・ランプが点灯または消灯した場合、不具合が発生しているおそれがあります。下記を参照し、不具合を解消してください。



<ランプの表示一覧>

	ランプの状態	ドッキングの状態	説明
正常	点灯 —————	未ドッキング時	充電ステーションの設定は正常です。
	明滅（明るさ変化） — — — — —	ドッキング時	本機が充電ステーションに正常にドッキングされています。
異常	2回点滅 — — — — —	未ドッキング時	充電ステーションワイヤー（充電ステーション下部）に問題が発生しています。販売店または代行店にご相談ください。
	3回点滅 — — — — —	未ドッキング時	エリアワイヤーが外れたり切断されるなど、信号の問題が発生しています。販売店または代行店にご相談ください。
	4回点滅 — — — — —	未ドッキング時	エリアワイヤーが長すぎます。設置したエリアワイヤーを見直してください。
	5回点滅 — — — — —	未ドッキング時	エリアワイヤーが短すぎます。設置したエリアワイヤーを見直してください。
	消灯	—	電源コードの接続を確認してください。充電ステーションに電源コードが正しく接続されている場合は、電源の電圧が低くなっているか、停電が発生している可能性があります。
	上記以外の点滅	—	システムエラーまたは充電ステーションの故障です。販売店または代行店にご相談ください。

防雨ボックス

・防雨ボックスの点検

- ・樹脂杭が斜めになっていないか確認してください。

・防雨ボックスの整備

- ・樹脂杭が斜めになっている場合は、別な場所に垂直に打ち直してください。

# 保管

## 長期保管

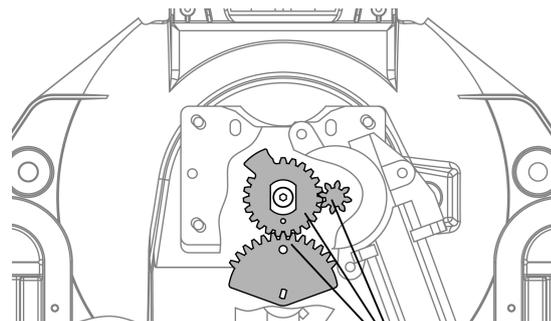
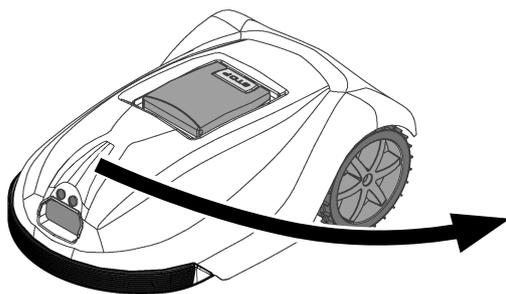
### ・本機と充電ステーション

- ・長期保管の際は本機と充電ステーションを湿気やホコリの少ない屋内にて保管してください。
- ・本機と充電ステーションは保管する前に十分に清掃してください。
- ・バッテリーは保管する前に 50%以上充電し、凍結や低温などを避け乾燥した環境で保管してください。
- ・バッテリー残量はスマートフォンアプリで確認することができます。
- ・3カ月に一度は本機を起動してスマートフォンアプリでバッテリー残量を確認してください。バッテリー残量0の状態では長期間放置するとバッテリーが故障し、本機の起動や充電ができなくなる場合があります。
- ・保管時のグリースアップ  
水気や汚れを拭き取り、乾燥させた後、各部をグリースアップしてください。

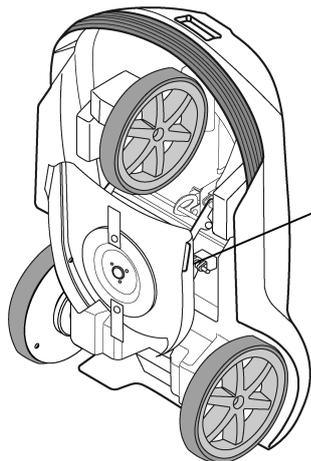
### <グリースアップ箇所>

 . . . グリースアップ箇所

使用グリース . . . シェル アルバニア グリース S2  
または 同等品



フロントタイヤ回転ギヤ部 



各ピン支点リンク部 

### [重要]

フロントタイヤ回転ギヤ部を分解してグリースアップする場合は、ギヤのかみ合わせの調整や初期設定などが必要となりますので、販売店または代行店に依頼してください。

## 次のシーズンに向けた本機の準備

- ・長期保管後、本機を再度稼働させる時には、事前に販売店または代行店に連絡していただくことをお勧めします。販売店または代行店では、システムすべての正常な機能の確認・本機を安全に使用するための点検を行います。

# 不調診断のしかた

## 不具合対応表

本機の異常を感じたときは、ご自身で次の点検を行ってください。故障が疑われるときは、むやみに分解をせず、お買い上げいただいた販売店または代行店へご相談ください。

こんなときは	点検見直し箇所	対応方法
充電できない	本機と充電ステーションを接続した際に、充電ステーションのランプが明滅（明るさ変化）以外の状態になっていませんか。	接続端子の清掃を行ってください。
	猛暑日の日中等、気温の高い環境ではありませんか。	気温が下がってから再度確認してください。 (バッテリー温度が一定以上だと充電できません。)
	本機と充電ステーションを接続していない状態で、本機の電源が入りますか。 また、1日充電を行った際にバッテリー残量が0%から変化しますか。	販売店または代行店にてバッテリーを交換してください。 (完全放電によりバッテリーが故障した可能性があります。)
作業時間が極端に短い（目安：草刈り開始から20分以内に帰還）	猛暑日の日中等、気温の高い環境ではありませんか。	バッテリー温度が一定以上のため、完全に充電されていません。 稼働時間を気温の高い日中から気温が低下する夜間等に稼働時間を変更してください。(81ページを参照)
	上記のいずれでもない	バッテリー寿命の可能性があります。販売店または代行店にてバッテリーを交換してください。
頻繁に停止する	電波干渉する無線機器、リモコン装置が周囲にある環境ではありませんか。	使用している無線のチャンネルを変更(58ページを参照)し、改善されるか確認してください。
	充電ステーションと本機が60m以上離れていたり、充電ステーションと本機の間には障害物がある状態ではありませんか。	充電ステーションの位置やエリアを見直してください。 (18～23・27～32ページを参照)
本機のタイヤにワイヤーが絡まる	エリアワイヤーにたるみや浮きがありませんか。	本機を停止してエリアワイヤーのたるみや浮きを修正してください。(18～23・27～30ページを参照) 同梱のペグが浮きやすい圃場は市販されている長めのペグやアンカーピン等でワイヤーを固定してください。 (金属製のペグやアンカーピンを使用する場合は、太さが4mm以下のものを使用してください。)
本機からの異音や異常な振動がする	刈刃の摩耗、変形、破断、脱落により作業部の回転が不安定になっていませんか。	本機の電源を切り、刈刃の摩耗、変形、破断、脱落が無いことを確認してください。 異常振動のエラーが頻繁に発生する場合は刈刃を交換してください。
	刈刃の取り付け部が草や土の付着により固着していませんか。	本機の電源を切り、刈刃がスムーズに回転するように清掃を行ってください。
刈り残しが発生する	草が成長しすぎていませんか。	本機が刈り取り可能な高さまで草を処理してください。 (草が成長しすぎて押し倒すことができないと、刈残しが発生することがあります。)
	刈残しがある作業エリア以外でポイント指定刈りを多用していませんか。	指定ポイントのエリアに作業が集中してしまい、通常の草刈り作業（ランダム走行）で本機が指定ポイント以外のエリアに向かう頻度が少ない可能性があります。 以下を参考に作業スケジュールを見なおしてください。 ①ポイント指定刈りモードの設定を減らして、通常草刈り作業主体の作業スケジュールを設定する。 ②ポイント指定刈りモードで刈残しがあるエリアを追加で指定する。
	本機が定期的に停止していませんか。	本機の通信が定期的に切れている可能性があります。 充電ステーションの位置やエリアを見直してください。 また、使用している無線のチャンネルを変更(58ページを参照)し、改善されるか確認してください。
刈り跡が汚い	刈刃の摩耗、変形、破断、脱落はありませんか。	本機の電源を切り、刈刃の状態を確認してください。 必要に応じて刈刃を交換してください。
刈刃が回転しない。	アプリにエラーコードが表示されていませんか。	エラーの情報を確認し対応してください。 (98ページを参照)
	刈刃に異物が巻付いていませんか。	異物を取り除いてください。
	「動作モード変更」で刈刃回転OFFモードを有効にしていませんか。	刈刃回転OFFモードを無効にしてください。(59ページを参照)
	作業スケジュールの設定で刈刃回転OFFモードを有効にしていませんか。	作業スケジュールの個別スケジュールの設定より、刈刃回転OFFモードを無効にしてください。

## 不調診断のしかた

こんなときは	点検見直し箇所	対応方法
本機の車速が遅い	「動作モード変更」で低速モードを有効にしていますか。	低速モードを無効にしてください。(59ページを参照)
	作業スケジュールの設定で低速モードを有効にしていますか。	作業スケジュールの個別スケジュールの設定より、低速モードを無効にしてください。
	圃場の草丈が全体的に高くありませんか。 (草丈 30cm 以上)	本機が刈り取り可能な高さまで草を処理してください。 (超音波センサが、周囲の丈の高い草に過剰反応して、低速で走行し続けている可能性があります。)
本機が充電ステーションから発進しない	アプリの本機情報画面で「再読み込み」を行った際に動作状態が停止中になっていませんか。	「草刈り開始」指示を行ってください。
	アプリの本機情報画面で「再読み込み」を行った際に動作状態が充電中になっていませんか。	充電完了まで待つか「草刈り開始」指示を行ってください。 (バッテリー残量が一定以上あれば、充電中でも作業を開始できます。)  本機の帰還から発進までの待機時間が短いスケジュールを設定している場合は、本機の充電が追いつかず時間通りに発進しない場合があります。必要に応じて稼働時間を変更してください。
	作業スケジュールの稼働時間外ではありませんか。	必要に応じて稼働時間を変更してください。
	その日の作業回数が設定した作業回数に達していませんか。(作業回数は稼働履歴から確認してください。)	本機を再起動し「草刈り開始」指示を行ってください。
	上記のいずれでもない	本機の電源を切り充電ステーションから外した状態で、再起動と「草刈り開始」指示を行ってください。
本機が充電ステーションから動いたが、エリアワイヤーの内側で稼働しない	アプリで本機の状態を確認できますか。 (本機と通信ができますか。)	本機と充電ステーションの電源を入れ直してください。
	アプリにエラーコードが表示されていませんか。	エラーの情報を確認し対応してください。 (98ページを参照)
	充電ステーションのランプが点灯していますか。	充電ステーションのランプの表示一覧を確認し、対応してください。(93ページを参照)
	周辺に充電ステーションが複数台設置されていませんか。	使用している無線チャンネルを変更(58ページを参照)し、改善されるか確認してください。
	充電ステーションと本機が60m以上離れていたり、充電ステーションと本機の間には障害物がある状態ではありませんか。	充電ステーションの位置やエリアを見直してください。 (18～23・27～32ページを参照)
本機が充電ステーションにドッキングしない	充電ステーションの設置条件を満たしていますか。 (22・23ページを参照)	条件を満たした場所に充電ステーションを設置してください。
	充電ステーションに反りや変形はありませんか。	反りや変形が起こらない場所に充電ステーションを設置してください。 反りや変形が直らない場合は充電ステーションを交換してください。
	充電ステーション下のステーションワイヤーが充電ステーション底面の板からはみ出したり、切れたりしていませんか。(切れていると充電ステーションのランプが2回点滅の状態になります。)	販売店または代行店にご相談ください。
本機がエリアワイヤーの外側に出てしまう	エリアセンサ付近やタイヤに泥、木の葉、草などが付着していませんか。	泥、木の葉、草などを取り除いてください。 上記を行っても改善されない場合は、エリアワイヤーから出た直前の稼働履歴、エラー履歴を確認したうえで販売店または代行店にご相談ください。
	充電ステーションやエリアワイヤーの設置条件に問題はありませんか。	充電ステーションやエリアワイヤーを正しく設置してください。(18～23・27～32ページを参照)
スマートフォンアプリのバッテリー残量表示が急に1%まで減る、または1%から急に増える	1回の稼働時間が20分以内で帰還していませんか。	バッテリー寿命の可能性があります。販売店または代行店にてバッテリーを交換してください。

## 不調診断のしかた

こんなときは	点検見直し箇所	対応方法
スマートフォンと本機の通信がうまくいかない	スマートフォンの Bluetooth 設定が「ON」になっていますか。	スマートフォンの Bluetooth 設定を「ON」にしてください。
	スマートフォンの位置情報が「ON」になっていますか。	スマートフォンの位置情報設定を「ON」にしてください。
	スマートフォンの電波が圏外になっていませんか。(SIM ありの場合) ※スマートフォンがサーバーと通信できないと、本機との通信に時間がかかります。	スマートフォン電波の圏内に入ってください。 または本機と通信できるまでしばらくお待ちください。
	本機の電源が入っていますか。	本機の電源を「ON」にしてください。
	上記のいずれでもない	本機の電源、スマートフォンアプリを再起動してください。
ロボット一覧に表示されない	スマートフォンの Bluetooth 設定が「ON」になっていますか。	スマートフォンの Bluetooth 設定を「ON」にしてください。
	本機の電源が入っていますか。	本機の電源を「ON」にしてください。
	上記のいずれでもない	本機の電源、スマートフォンアプリを再起動してください。
作業スケジュール通りに本機が稼働しない。	違う圃場の作業スケジュールを本機に反映していませんか。	本機に反映されている作業スケジュールを読み出して確認してください。
	お手持ち以外のスマートフォンで作業指示をしていませんか。(複数台のスマートフォンのアプリで本機を管理している場合、本機は最新の作業指示を優先します。)	本機に反映されている作業スケジュールを読み出して確認してください。
	個別スケジュール同士で時間帯が重複していませんか。(重複時間帯は各制御の優先度によって動作します)	作業スケジュールを見直してください。(78 ページを参照)
本機の進行方向がおかしい	GPS エリアマップの形状に異常はありませんか。(圃場の変更、充電ステーション位置の変更、エリアワイヤー位置の変更を行った場合は作業エリアの更新が必要です)	本機に反映されている作業エリア設定を読み出して形状を確認してください。 形状が異常な場合は、再度 GPS エリアマップの作成を行い、作業エリア設定を登録してください。(40 ページを参照)
	ポイント指定刈りモードが有効になっていませんか。	作業スケジュールの個別スケジュールの設定より、ポイント指定刈りモードを無効にしてください。
	本機に登録されている GPS エリアマップの情報が、圃場のエリアワイヤーの形状と異なっていませんか。	圃場のエリアワイヤーと同一形状の GPS エリアマップで設定した作業エリア設定を本機に反映させてください。
本機がダイレクト帰還機能で帰還しない	GPS アシスト機能が無効になっていませんか	作業エリア設定より GPS アシスト機能を有効にして、本機に反映してください。
	圃場内に建物の影になったところや大きい木などはありませんか。(一時的に衛星通信が遮られて GPS の精度が低下している場合があります)	頻繁に発生する場合は、エリアワイヤーを障害物との距離を更に離れた位置に変更してください。 設置後は再度 GPS エリアマップの作成を行い、作業エリア設定を登録してください。(40 ページを参照)
	エリアワイヤーで作成した通路の間隔が 5m 以下になっていませんか。	エリアワイヤーを正しく設置してください。 (18 ~ 23・27 ~ 32 ページを参照)
	本機の進行先に障害物や草丈が高い草 (30cm 以上) または茎が太い草が密生した場所はありませんか。(指定ポイントへの進行の妨げとなっている可能性があります)	草丈が高い草は本機が刈り取り可能な高さまで処理し、障害物や茎が太い草などは取り除いてください。対象を取り除くことが困難な場合は、販売店または代行店にご相談ください。
	誘導ポイントの指定が間違っていないですか。	エリアポイントの設定から誘導ポイントを見直してください。 (75 ページを参照)
『STOP』ボタンを押しても本機が停止しない	—	電源を切り本機を停止させます。(46 ページを参照) 販売店または代行店にご相談ください。

## エラーコード

スマートフォンにエラーコードが表示された場合は、次の表を参照し問題に対処してください。問題が解決しない場合は、販売店または代行店にご連絡ください。

エラーコード	コネクトスイッチの状態	項目	説明	対応方法
0	14回点滅	バッテリー異常	バッテリーが故障または劣化しています。	販売店または代行店にてバッテリーを交換してください。
1	2回点滅	バッテリー残量の低下	バッテリー残量が少ないです。	本機を充電し再起動を行ってください。
2	3回点滅	接触センサ検出	カバーが正常な位置に戻っていません。	カバーの位置を修正して作業を再開してください。
3	4回点滅	持ち上げ検出	カバーが持ち上げられました。	
4	5回点滅	超音波センサ異常	超音波センサの機能が制限されています。	再起動を行うと改善する場合があります。直らない場合は販売店または代行店に修理を依頼してください。
5	6回点滅	エリアワイヤ未接続または断線	エリアワイヤーが繋がっていません。または断線しています。	エリアワイヤーの接続又はワイヤーの断線箇所を確認し、補修を行ってください。
6	7回点滅	走行モータのロック検出	走行モータが正常に回転していません。	異物の絡まり等タイヤ周りの点検と清掃を行い、作業を再開してください。
7	8回点滅	ステアリングモータ作動不良	ステアリングモータハーネスが繋がっていません。または断線しています。	接続を確認してください。直らない場合は販売店または代行店に修理を依頼してください。
8	9回点滅	作業モータのロック検出	作業モータが正常に回転していません。	異物の絡まり等作業部の点検と清掃を行い、作業を再開してください。
9	10回点滅	転倒検出	本機が転倒しました。	本機の状態と使用環境を確認し、作業を再開してください。
10	11回点滅	バッテリー残量の低下	バッテリー残量が少ないです。	本機を充電し再起動を行ってください。 エリアワイヤー沿いで停止していた場合は充電端子を清掃してください。 ※端子の汚れにより充電ステーションの充電端子と正しく接触できない場合があります。 充電後、帰還確認を行い、充電ステーションに正しく接続されることを確認してください。 本機カバーが充電ステーションに接触する等、正しく帰着できない場合は、充電ステーションを正しく帰着できる位置に修正してください。 圃場内で停止している場合は帰還中の障害を取り除いてください。
11	12回点滅	ドッキング失敗	充電ステーションまで来ましたが、正常にドッキングできませんでした。	本機と充電ステーションの充電端子を清掃してください。 清掃してもエラーが発生する場合は、充電ステーションへ本機が正しくドッキングできていない可能性があります。充電ステーション位置を修正し、帰還確認を行ってください。
12	13回点滅	異常振動	刈刃のバランスがとれていません。	刈刃の損傷や回転部の固着が無いかを確認し、作業を再開してください。 頻繁に発生する場合は、本機の損傷につながる為、新しい刈刃に交換してください。
14	15回点滅	エリア逸脱防止機能作動	エリアから出そうになったので停止しました。	エリアの設置条件が守られていない可能性があります。エリアの設置条件をご確認のうえ、充電ステーションやエリアワイヤーを正しく設置してください。（18～32ページを参照）

## 不調診断のしかた

エラーコード	コネクトスイッチの状態	項目	説明	対応方法	
15	14 回点減	左エリアセンサ異常	左エリアセンサの故障またはハーネスが断線しています。	販売店または代行店に修理を依頼してください。	
16					
17					
18					
19		右エリアセンサ異常	右エリアセンサの故障またはハーネスが断線しています。		
20					
21					
22					
23		ポテンショメータ作動不良	ステアリングポテンショメータが繋がっていません。または故障です。		ステアリングポテンショメータの故障又はハーネスが断線している可能性があります。販売店または代行店に修理を依頼してください。
24		旋回失敗	フロントタイヤに負荷がかかりました。		電源を入れ直すか異物を取り除いてから作業を再開してください。
25					
26		ステアリングモータ過負荷			
27		左走行モータドライバ過負荷	左走行モータドライバが過負荷になりました。		再起動を行い、作業を再開してください。 電源を入れ直してもエラーが発生する場合は、モータや基板が故障している可能性があります。販売店または代行店に修理を依頼してください。
28		右走行モータドライバ過負荷	右走行モータドライバが過負荷になりました。		
29	前走行モータドライバ過負荷	作業モータドライバが過負荷になりました。			
30	作業モータドライバ過負荷	作業モータドライバが過負荷になりました。			
31	バッテリー起動失敗	バッテリーが正常に起動できませんでした。	再起動を行い、作業を再開してください。 電源を入れ直してもエラーが発生する場合は、基板が故障している可能性があります。販売店または代行店に修理を依頼してください。		
32	超音波ドライバ起動失敗	超音波センサが正常に起動できませんでした。			
33	9軸センサ起動失敗	9軸センサが正常に起動できませんでした。			
34	BLE起動失敗	BLEが正常に起動できませんでした。			
35	18 回点減	充電端子通電不良	充電端子が汚れています。	本機と充電ステーションの充電端子を清掃してください。	
36	16 回点減	ステーションと通信失敗	充電ステーションからの電波が受信できません。	充電ステーションの電源が入っているか確認してください。	
37	17 回点減			解決しない場合は設置条件を見直してください。	
39	19 回点減	シャットダウン失敗	シャットダウン基板が故障しています。	部品交換が必要です。販売店または代行店に修理を依頼してください。	
40	20 回点減	ステーション互換性なし	充電ステーションのプログラムバージョンが古く互換性がありません。	充電ステーションのプログラムの更新が必要です。販売店または代行店にご連絡ください。	
41	21 回点減	内外センサ異常	内外センサが故障しています。	部品交換が必要です。販売店または代行店に修理を依頼してください。	
42	22 回点減	エリアセンサ異常	エリアセンサが故障しています。	部品交換が必要です。販売店または代行店に修理を依頼してください。	
43	23 回点減	エリア外検出	作業エリアの外に出ました。	圃場内に戻して再始動してください。	
48	-	システムエラー (1)	一時的なシステムエラーを検出しました。	再起動を行い、作業を再開してください。 エラーが頻発する場合は、販売店または代行店にご連絡ください。	
49		システムエラー (2)			

## 主要諸元

### ロボット草刈機本体 (MR-400H)

機 種	ロボットモータ		
型 式	MR-400H		
名 称	KRONOS		
項 目	単 位	諸 元	
全 長	mm	845	
全 幅	mm	515	
全 高	mm	360	
重 量	k g	18	
作業幅	mm	300	
刈高さ	mm	30 ~ 70	
バッテリー		リチウムイオン 25.2 V 10 A /6700mAh	
供給電源		AC100V	
車 速	前進高速	km / h	1.6

この主要諸元は改良のため予告なく変更することがあります。

### 充電ステーション (MR-400S)

機 種	充電ステーション		
型 式	MR-400S		
項 目	単 位	諸 元	
全 長	mm	980	
全 幅	mm	615	
全 高	mm	250	
重 量	k g	2.4	

この主要諸元は改良のため予告なく変更することがあります。

# 主要消耗品および標準付属品

## ロボット草刈機本体 (MR-400H)

部品番号	部品名	消耗品	付属数量	備考
—	保証書		1	
91917-M92-001	取扱説明書 (MR-400)		1	
21200-M92-***	タイヤASSY	○	—	
31906-M92-***	ナイフ88	○	2	刈刃
31905-M92-***	段付カクネボルトM8×16	○	2	刈刃固定用
99904-M92-***	コンビネーションレンチ13		1	刈刃脱着用
99100-M92-***	ディスクオサエCOMP		1	刈刃脱着用
84700-M92-***	L i i ON バッテリーパック (QB)	○	1	本機用バッテリー

## 充電ステーション (MR-400S)

部品番号	部品名	消耗品	付属数量	備考
—	保証書		1	
91919-M92-***	設置完了チェック用紙 (MR-400)		1	
91300-M92-***	ワイヤーロックピン (50ヶ)	○	1	別名：ワイヤーペグ エリアワイヤー固定用
85901-M92-***	鉄線ワイヤー (300m)	○	1	別名：エリアワイヤー
85902-M92-***	銅単線 1.2×100		4	別名：ターミナル接続ワイヤー 充電ステーション設置用
87915-M92-***	変換クリップ		4	充電ステーション設置用
08916-M92-***	防草シート 1000×1000		1	充電ステーション設置用
91902-M92-***	ステーション設置用治具		1	別名：設置スケール 充電ステーション設置用
91605-M92-***	シャークアンカー		6	別名：ステーションアンカー 充電ステーション設置用
82800-M92-***	ACアダプター (ケーブル) セット		1	充電ステーション用
87300-M92-***	防雨ボックスASSY (アダプター固定ステー含む)		1	防雨ボックス部品
88914-M92-***	樹脂杭 50×750 (穴あり)		1	防雨ボックス部品
93909-M92-***	トラスPタイト 3×12		2	防雨ボックス部品
91310-400	ナイロンバンドPRT4H		2	防雨ボックス部品
91310-300	ナイロンバンドPRT3S		1	防雨ボックス部品

